Instrukcja obsługi

Napęd do bramy przesuwnej

Model: PYM-H2207 (płyta sterująca EGB-16A)

1. Wstęp

Dziękujemy za wybór napędu do bramy przesuwnej PYM-H2207 marki Spreest.

Napęd przeznaczony jest do automatycznego otwierania i zamykania jednej bramy przesuwnej o masie do 2500 kg i współpracuje z płytą sterującą EGB-16A oraz dołączonym w zestawie modułem smart, umożliwiającym sterowanie z aplikacji mobilnej. Produkt spełnia uznane normy techniczne i przepisy bezpieczeństwa.

Przed montażem i użytkowaniem prosimy o uważne przeczytanie niniejszej instrukcji i zachowanie jej na przyszłość. W razie przekazania produktu osobie trzeciej należy dołączyć do niego instrukcję. Producent zastrzega sobie prawo do zmiany treści instrukcji bez wcześniejszego powiadomienia.

---

2. Zawartość opakowania

[image]

- 1x Napęd do bramy przesuwnej PYM-H2207 (z wbudowaną płytą sterującą EGB-16A)
- 1x Płyta podstawy napędu
- 4x Śruba mocująca do podłoża
- 2x Podkładka płaska
- 1x Zestaw śrub regulacyjnych
- 2x Magnes krańcowy (niebieski i czerwony) wraz z magnetycznym wyłącznikiem krańcowym
- 2x Pilot zdalnego sterowania
- 2x Klucz odblokowania awaryjnego
- 1x Moduł smart XH-SGC-WIFIBLE (do obsługi aplikacji xHouse IoT)
- 1x Instrukcja obsługi

---

3. Elementy produktu

3.1. Opis płyty sterującej

[image]

1. **Zaciski płyty sterującej** – pozwalają podłączyć do napędu akcesoria takie jak lampa sygnalizująca, fotokomórki i inne.
2. **Wskaźniki sygnalizacyjne LED:** 2.1. **„State”** (wskaźnik stanu) – po włączeniu zasilania płyty czerwona dioda LED świeci światłem ciągłym. 2.2. **„Rf”** (wskaźnik radiowy) – miga szybko podczas programowania, kasowania lub używania pilota. 2.3. **„Smart”** (wskaźnik modułu smart) – pokazuje stan pracy modułu smart. 2.4. **Wskaźnik pracy silnika** – podczas otwierania lub zamykania bramy świeci niebieska dioda LED.
3. **Wyświetlacz cyfrowy** – pokazuje ustawiane dane.

4. **Przyciski funkcyjne:** 4.1. **„DEC/SMART”** – zmniejszanie ustawianej wartości oraz obsługa modułu smart. 4.2. **„FUN”** – wejście do menu ustawień i zatwierdzanie danych. 4.3. **„INC/ START”** – zwiększanie ustawianej wartości oraz sterowanie w trybie jednego przycisku. 4.4. **„LEARN”** – programowanie/kasowanie pilotów.

3.2. Opis zacisków płyty sterującej

[image]

1 i 2. **Power** (zasilanie) – podłączenie zasilania AC 220 V.

3 i 4. **Lamp** (lampa) – podłączenie lampy sygnalizacyjnej, napięcie wyjściowe AC 110 V ~ AC 220 V.

5, 6 i 7. **Motor** (silnik) – podłączenie przewodów silnika napędu bramy przesuwnej.

8. **Vcc** – wyjście DC 12 V do zasilania urządzeń zewnętrznych, maks. 100 mA.
9. **Com** – podłączenie do zacisku COM lub GND.
10. **Ph** – podłączenie fotokomórki.
11. **Start** – wejście sterowania jednym przyciskiem, sterujące bramą w cyklu „otwórz – stop – zamknij – stop – otwórz…”.
12. **Com** – podłączenie do zacisku COM lub GND.
13. **Close** (zamykanie) – podłączenie dowolnego urządzenia zewnętrznego zamykającego bramę.
14. **Open** (otwieranie) – podłączenie dowolnego urządzenia zewnętrznego otwierającego bramę.
15. **ANT** – przyłącze anteny.

---

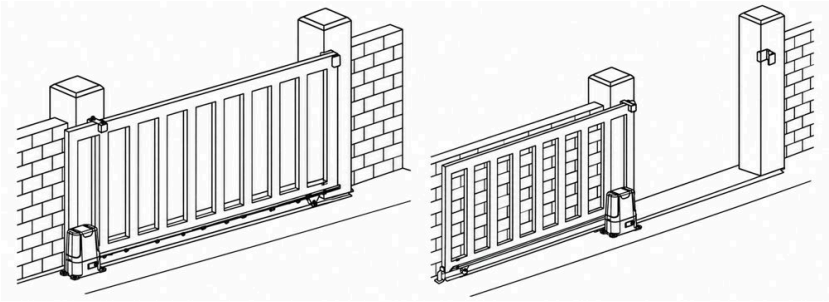
4. Specyfikacja techniczna

Parametr	Wartość
Aplikacja	Tak (Android/iOS)
Zasilanie	AC 220 V ±10%, 50 Hz
Maksymalne obciążenie (masa bramy)	2500 kg
Moc znamionowa	250 W
Prędkość znamionowa silnika	1400 obr./min
Prędkość wyjściowa	50 obr./min ±10%
Prędkość przesuwu bramy	12 m/min
Moment obrotowy na wyjściu	62 N·m
Moduł koła zębatego	M=4
Liczba zębów koła	Z=16
Zasięg pilota	≤50 m
Wilgotność pracy	≤85%

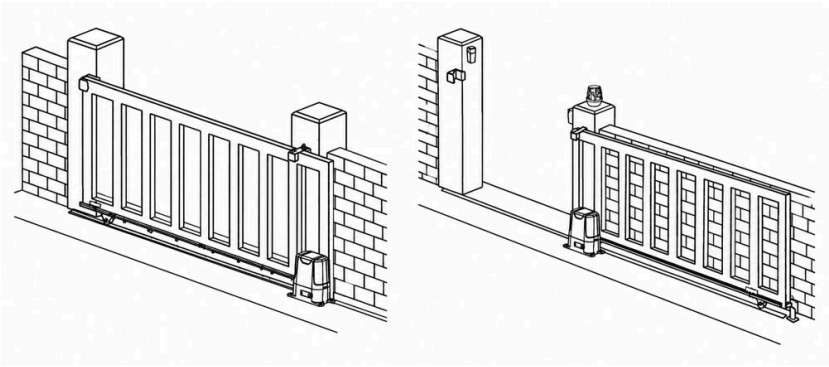
Maksymalna siła uciągu	2800 N
Głośność	≤55 dB
Klasa izolacji silnika	B
Temperatura pracy silnika	-20°C ~ +55°C
Opakowanie	Karton standardowy
Zastosowanie	Napęd z silnikiem jednofazowym asynchronicznym AC do bram przesuwnych
Stopień ochrony IP	IP44
Kodowanie pilotów	Giant customized rolling code (dedykowany kod zmienny)
Pojemność pamięci pilotów	Maks. 128 szt.
Kolor	Czarno-siwy
Wymiary	27,5 x 21 x 34 cm
Waga	12,05 kg

5. Kierunek otwierania bramy – ustawienie fabryczne

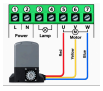
Fabrycznie napęd otwiera bramę w prawą stronę.



Jeżeli brama ma się otwierać w przeciwnym kierunku (w lewo), napęd należy zamontować po lewej stronie bramy, tak jak pokazano poniżej.



> UWAGA! Przy montażu napędu po lewej stronie bramy zamień miejscami dwa dowolne przewody silnika.



Alternatywnie wejdź do menu wyświetlacza cyfrowego i zmień wartość parametru **J2** z 0 na 1 oraz wartość **F1** z 0 na 1.

UWAGA! Wszelkie prace przy napędzie wykonuj wyłącznie przy wyłączonym zasilaniu i odłączonym urządzeniu od sieci.

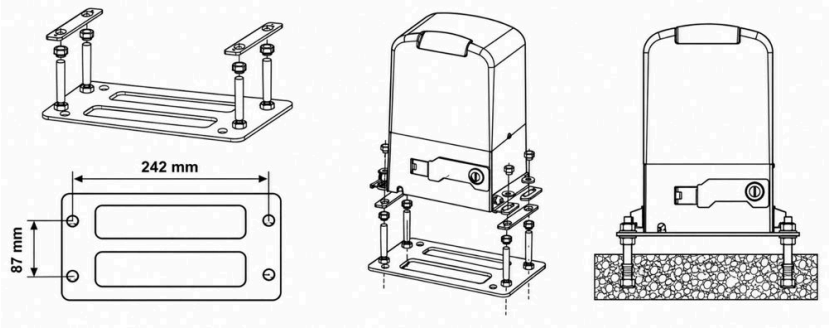
---

6. Montaż napędu

6.1. Montaż płyty podstawy i napędu na płycie podstawy

1. Ustal położenie i wysokość płyty podstawy na podstawie wymiarów napędu oraz listwy zębatej. Zamocuj płytę na solidnym betonowym fundamencie za pomocą dostarczonych śrub lub kotew rozporowych.

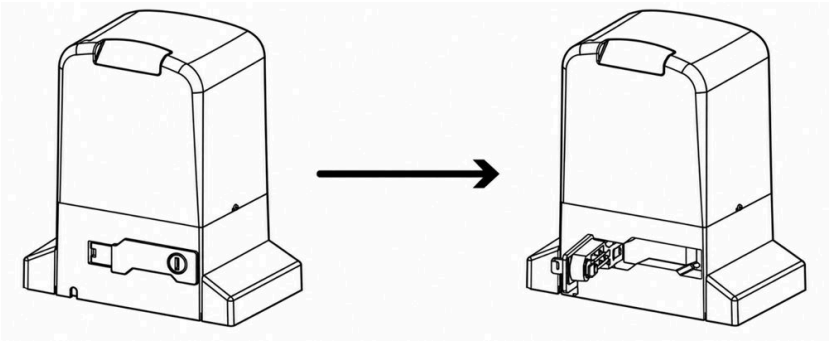
Montaż kotwy: wywierć w fundamencie otwór o średnicy i głębokości odpowiedniej dla kotwy. Oczyść otwór, włóż kotwę, a następnie dokręć nakrętkę, aby ją rozprężyć i trwale zamocować w betonie.



2. Jeśli listwa zębata jest już zamontowana, ustaw napęd przy bramie i odblokuj go awaryjnie ręcznie za pomocą kluczyków z zestawu. Dopasuj koło zębate napędu do listwy, ustal położenie płyty podstawy, a następnie zdejmij napęd i zamocuj płytę.

6.2. Odblokowanie awaryjne (przygotowanie do montażu listwy zębatej)

1. Dołączonymi kluczykami odblokuj mechanizm awaryjny i wysuń dźwignię odblokowania, a następnie ręcznie zamknij bramę.
2. Włóż klucz do zamka, obróć go zgodnie z ruchem wskazówek zegara i pociągnij, aby wysunąć dźwignię odblokowania.



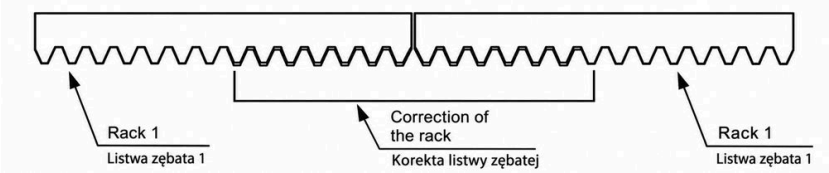
6.3. Montaż listwy zębatej na bramie

Poszczególne odcinki listwy zębatej łączy się ze sobą na zatrzask (patrz zdjęcie poniżej).

- Najlepszy sposób montażu: najpierw zamknij bramę przy użyciu odblokowania awaryjnego, ułóż pierwszy odcinek listwy na kole zębatym napędu (upewnij się, że jest idealnie w poziomie), a następnie przykręć go do bramy przez środek otworu montażowego listwy. Poluzuj

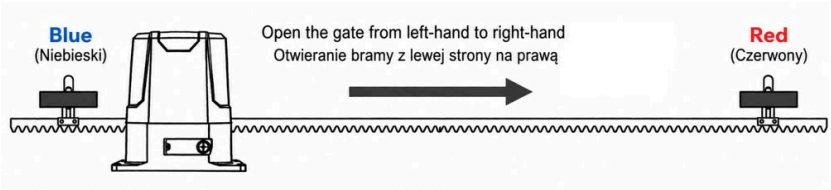
mocowanie i wyreguluj odstęp między kołem zębatym a listwą (zachowaj szczelinę 2–3 mm).

- Dokręć mocowanie i przykręć listwę w pozostałych otworach. Przesuń bramę ręcznie do przodu i do tyłu wzdłuż zamontowanej listwy, aby sprawdzić, czy szczelina między listwą a kołem zębatym jest równa na całej długości. Zatrzaśnij kolejny odcinek listwy w poprzednim (upewnij się, że jest idealnie w poziomie), a następnie przykręć go do bramy przez środek otworu montażowego.
- Ponownie przesuń bramę ręcznie do przodu i do tyłu, aby sprawdzić równomierność szczeliny. Powtarzaj powyższe czynności aż do zamontowania wszystkich odcinków listwy – po zamocowaniu każdego odcinka zawsze przesuwaj bramę ręcznie w obie strony.

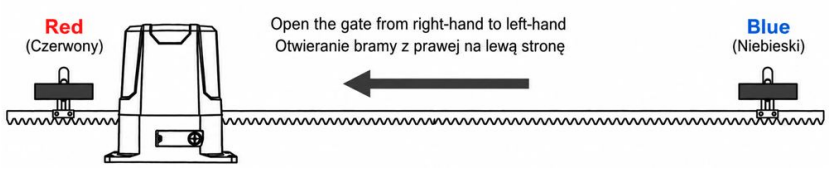


6.4. Montaż magnesów krańcowych

- W zestawie znajdują się 2 magnesy krańcowe: lewy i prawy. Magnesy montuje się po jednym na każdym końcu listwy zębatej.
- Aby ustawić magnes w prawidłowym położeniu, otwórz klapkę sprzęgła (odblokowanie) i naciśnij na pilocie przycisk **„A”** (na wyświetlaczu na płycie głównej powinno wyświetlić się **„CL”**) – silnik będzie pracował, ale nie będzie napędzał bramy. Zamknij bramę ręcznie i przesuń magnes krańcowy tak, aby zadziałał na przełącznik krańcowy i wyłączył silnik w żądanej pozycji bramy. Aby ustawić pozycję zatrzymania bramy otwartej, naciśnij przycisk **„A”** (na wyświetlaczu na płycie głównej powinno wyświetlić się **„OP”**), otwórz bramę ręcznie i ustaw drugi magnes krańcowy tak, aby zadziałał na przełącznik i wyłączył silnik.
- Gdy magnesy znajdą się w prawidłowych położeniach, dokręć ich śruby, aby zacisnąć je na listwie zębatej, zamknij klapkę sprzęgła i sprawdź za pomocą pilota, czy brama otwiera się i zamyka w żądanych pozycjach. W razie potrzeby skoryguj położenie magnesów.



Jeżeli napęd zamontowano po lewej stronie bramy, zamień położenie niebieskiego i czerwonego magnesu krańcowego zgodnie z poniższym rysunkiem.



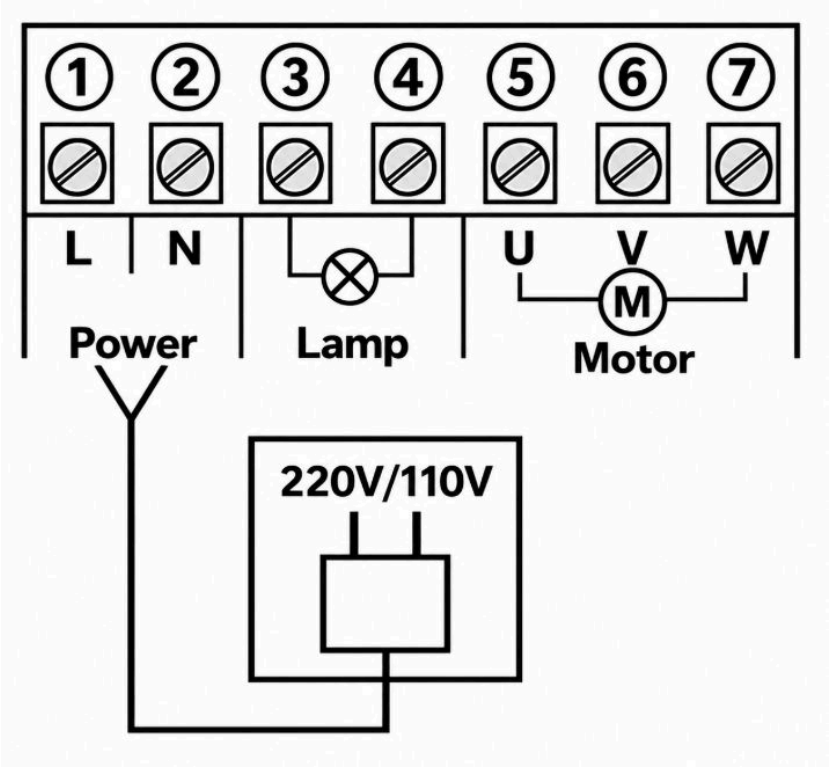
---

7. Podłączenie zasilania i schematy podłączeń

UWAGA! Nigdy nie podłączaj napędu do gniazda zasilania, dopóki wszystkie prace instalacyjne nie zostaną zakończone.

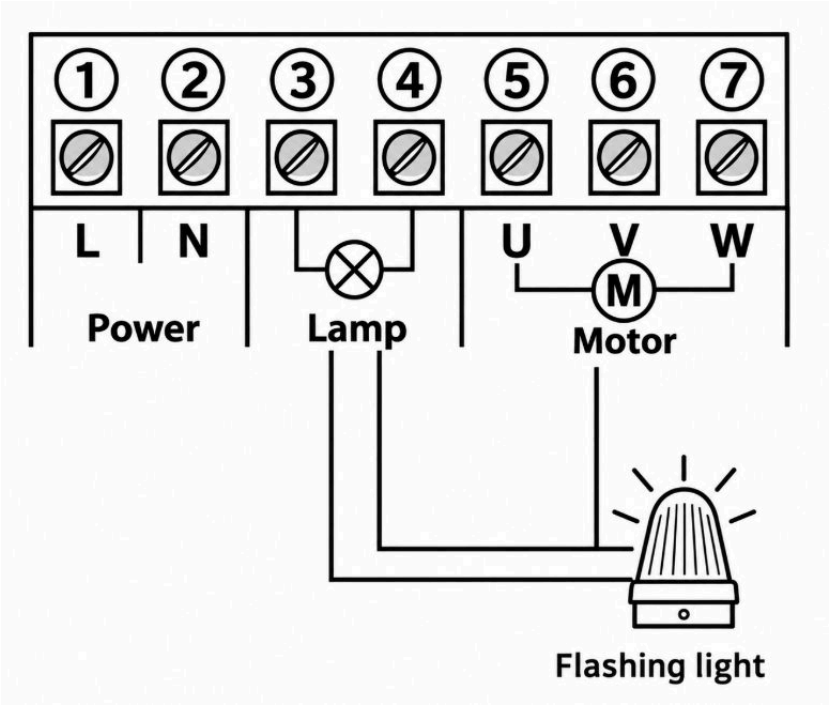
Jako źródła zasilania używaj wyłącznie prądu przemiennego (AC).

7.1. Podłączenie zasilania



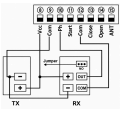
Zaciski 1 i 2 służą do podłączenia zasilania AC 220 V, natomiast zaciski 5, 6 i 7 do podłączenia przewodów silnika.

7.2. Podłączenie lampy sygnalizacyjnej



Zaciski 3 i 4 służą do podłączenia lampy sygnalizacyjnej, napięcie wyjściowe AC 110 V/220 V.

7.3. Podłączenie fotokomórki

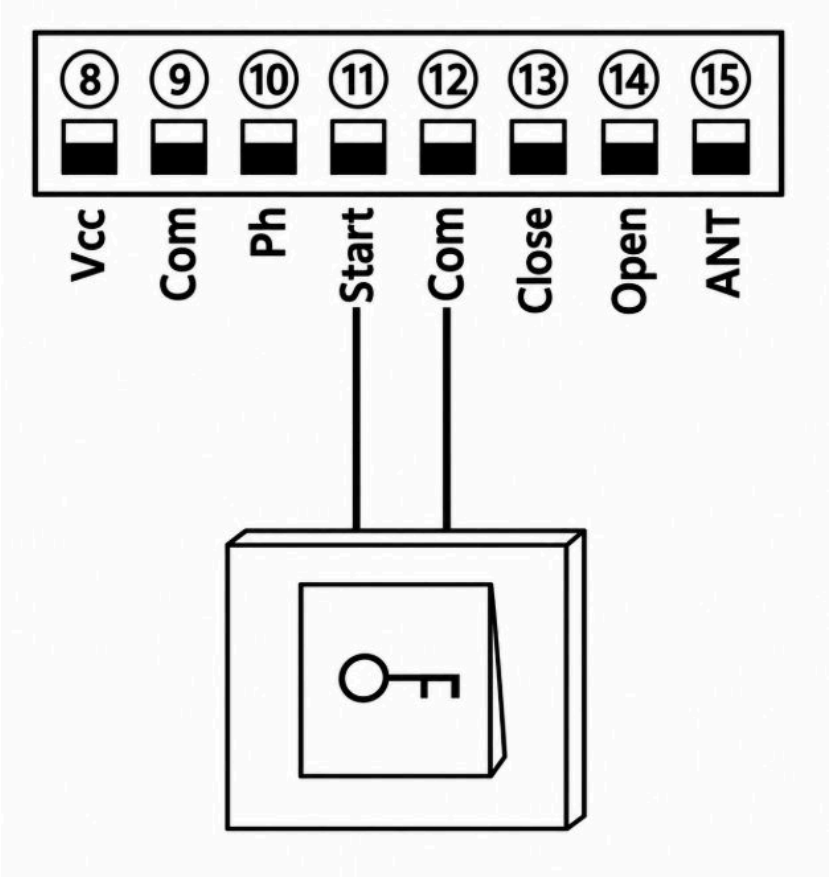


- **8 (Vcc)** → **„+”** w TX i RX
- **9 (COM)** → **„–”** w TX i RX
- **10 (PH)** → **„OUT”** w RX
- **12 (COM)** → **„COM”** w RX
- Zworkę w RX ustaw na **NO**

TX – nadajnik, **RX** – odbiornik.

7.4. Podłączenie przycisku (Start)

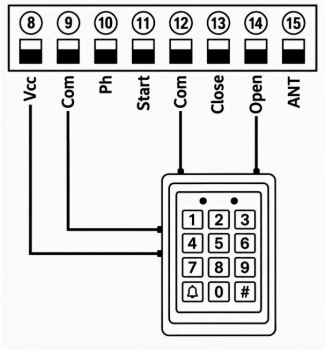
Zacisk **„Start”** służy do podłączenia urządzeń zewnętrznych, takich jak przycisk, klawiatura przewodowa, odbiornik itp. Steruje bramą w trybie „otwórz – stop – zamknij – stop – otwórz…”.



Zaciski 11 i 12 służą do podłączenia przycisku sterującego.

> UWAGA! W przypadku podłączania klawiatury przewodowej itp. urządzeń podłącz również zacisk 8 (**„Vcc”**) i 9 (**„Com”**), aby zapewnić im zasilanie.

7.5. Podłączenie urządzenia otwierającego/zamykającego bramę



Urządzenie otwierające bramę: Zaciski 8 i 9 zasilają urządzenie. Zaciski 12 i 14 służą do jego podłączenia.

Urządzenie zamykające bramę: Zaciski 8 i 9 zasilają urządzenie. Zaciski 12 i 13 służą do jego podłączenia.

---

8. Pilot zdalnego sterowania

8.1. Tryby pracy przycisków oraz ich programowanie

Każdy pilot ma 4 przyciski, którym można niezależnie przypisać różne tryby pracy w menu wyświetlacza cyfrowego – przyciski **L1**, **L2**, **L3** i **L4**.



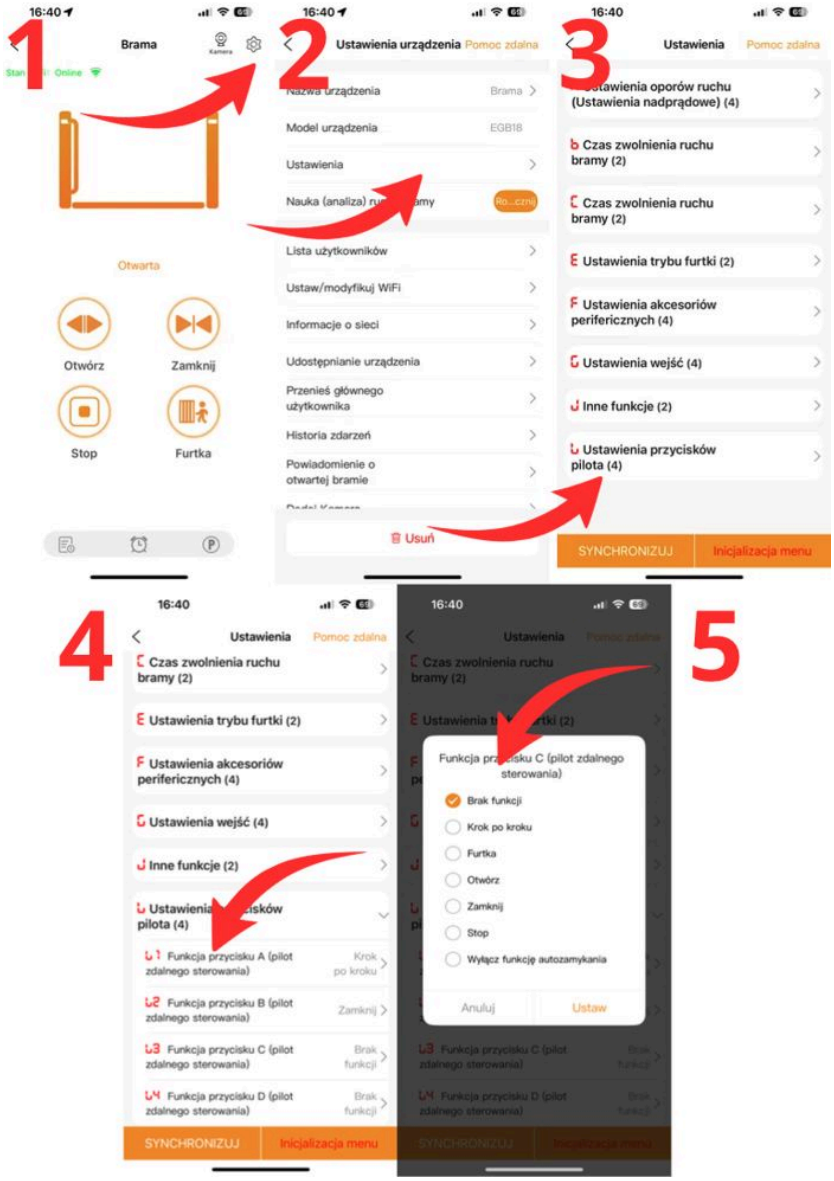
Dostępne tryby pracy przycisków:

- 0: brak funkcji
- 1: otwórz – stop – zamknij…
- 2: tryb pieszy (furtka)
- 3: tylko otwieranie
- 4: tylko zamykanie
- 5: tylko zatrzymanie
- 6: wyłączenie automatycznego zamykania z pilota

Domyślne zaprogramowanie przycisków:

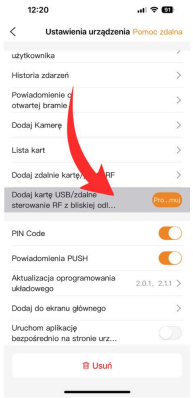
- **L1** – tryb 2: tryb pieszy (furtka)
- **L2** – tryb 1: otwórz – stop – zamknij…
- **L3** – tryb 0: funkcję przycisku trzeba zaprogramować samodzielnie
- **L4** – tryb 0: funkcję przycisku trzeba zaprogramować samodzielnie

Programowanie trybu przycisku poprzez aplikację:



8.2. Programowanie pilotów przez aplikację (zalecane, brak potrzeby otwierania pokrywy)

Gdy trzeba dodać pilota RF lub zbliżeniową kartę USB otwierającą bramę, możesz bezpośrednio użyć funkcji **„Add USB card/RF remote at site”** (dodaj kartę USB / pilota na miejscu), kliknąć przycisk **„Learn”** (nauka), a następnie **„Start Learning”** (rozpocznij naukę). Nie trzeba otwierać obudowy sterownika – płyta sterująca przejdzie w tryb nauki kodu, po czym należy nacisnąć przycisk pilota lub zasilić kartę USB, aby wysłała sygnał.



8.3. Programowanie i kasowanie pilotów z płyty sterującej

Programowanie pilota: naciśnij przycisk **„LEARN”** i przytrzymaj co najmniej 1 sekundę, następnie zwolnij – zaświeci się wskaźnik LED. Naciśnij teraz wybrany przycisk pilota; krótki sygnał brzęczyka oznacza, że programowanie powiodło się, a wyświetlacz cyfrowy pokaże liczbę zaprogramowanych pilotów.

Jeżeli po naciśnięciu przycisku **„LEARN”** sterownik nie odbierze sygnału z pilota w ciągu 8 sekund, wskaźnik LED zgaśnie i sterownik wyjdzie z trybu programowania.

> UWAGA! Wyświetlacz cyfrowy pokazuje tylko dwie cyfry. Jeżeli sterownik zapamiętał więcej niż 99 pilotów, od 100. pilota zamiast cyfry dziesiątek i setek wyświetlana jest litera A – np. 100. pilot to A0, a 101. pilot to A1. Po zapamiętaniu ponad 109 pilotów, od 110. pilota wyświetlana jest litera b – np. 110. pilot to b0, a 120. pilot to C0.

Maksymalna pojemność pamięci to 128 pilotów. Jeżeli wyświetlacz pokaże „- -”, a brzęczyk wyda 5 krótkich sygnałów, oznacza to, że nie można zaprogramować kolejnych pilotów.

Kasowanie pilotów: naciśnij i przytrzymaj przycisk **„LEARN”** przez 6 sekund, aż brzęczyk wyda jeden długi sygnał, następnie zwolnij przycisk – wyświetlacz pokaże „00”. Od tej chwili żaden pilot nie steruje bramą.

---

9. Opis funkcji płyty sterującej

Funkcja	Opis
Włączenie zasilania	Po włączeniu zasilania płyty sterującej brzęczyk wyda sygnał, wyświetlacz pokaże numer modelu i wersję oprogramowania, a wskaźnik stanu zaświeci się.
Automatyczna nauka drogi (auto travel learning)	Nowo zamontowany napęd wymaga jednorazowego przeprowadzenia automatycznej nauki drogi, aby prawidłowo rozdzielić prędkość wysoką i niską. Po zakończeniu nauki napęd automatycznie przydzieli prędkość szybką i wolną dla otwierania i zamykania (ustawiane w menu wyświetlacza). 1. Przed rozpoczęciem nauki brama musi być całkowicie zamknięta. 2. Wejdź do menu, wybierz **Pr**, ustaw wartość 5 i zatwierdź, aby rozpocząć naukę drogi. 3. Brama automatycznie otworzy się i zamknie na wolnej prędkości, zapamiętując czas przejazdu. 4. Czas jazdy na wolnej prędkości dla otwierania i zamykania ustawia się osobno w menu – im większa wartość, tym dłuższy czas jazdy na wolnej prędkości. 5. Jeżeli w trakcie nauki drogi wystąpi jakiekolwiek sterowanie (sygnał radiowy, wyzwolenie zacisku trybu pieszego, zadziałanie fotokomórki itp.), nauka zostanie przerwana i trzeba ją powtórzyć. W razie niepowodzenia nauki brzęczyk wyda dwa sygnały; przy powodzeniu – jeden długi sygnał. Uwaga: jeżeli parametr **Pr** ustawisz na 10, nauka drogi zostanie również uruchomiona, lecz przebiegnie na wysokiej prędkości ustawionej w menu. Zaleca się wybór wartości 5, aby przeprowadzić naukę na wolnej prędkości. Jeżeli po nauce na wolnej prędkości rozdział prędkości wysokiej i niskiej okaże się niezadowalający, można spróbować nauki na wysokiej prędkości.
Ustawienie czasu jazdy na wolnej prędkości	Po zakończeniu automatycznej nauki drogi napęd automatycznie ustawi czas jazdy na wolnej prędkości przy otwieraniu i zamykaniu w zakresie 0–5 poziomów. Im większa wartość, tym dłuższy czas jazdy na wolnej prędkości. 0 oznacza brak jazdy na wolnej prędkości.

Ustawienie prędkości jazdy przy otwieraniu i zamykaniu	Napęd umożliwia ustawienie prędkości wysokiej i wolnej dla otwierania i zamykania w zakresie 0–5 poziomów. Im większa wartość, tym wyższa prędkość. Po zmianie prędkości jazdy zaleca się ponowne przeprowadzenie automatycznej nauki drogi.
Zabezpieczenie nadprądowe (przeciążeniowe)	Funkcja nadprądowa pełni rolę zabezpieczenia przed uderzeniem w samochód. Jeżeli podczas otwierania zostanie wykryte przeciążenie, brama się zatrzyma. Jeżeli przeciążenie zostanie wykryte podczas zamykania, użytkownik może wybrać w menu (parametr **A9**) jeden z trybów reakcji: 0: cofnięcie do pozycji krańcowej. 1: cofnięcie (otwieranie) przez 1 sekundę i zatrzymanie. 2: cofnięcie (otwieranie) przez 3 sekundy i zatrzymanie. 3: zatrzymanie. Wartości prądu przeciążeniowego dla otwierania i zamykania (na wysokiej i wolnej prędkości) ustawia się w menu wyświetlacza.
Tryb wyłączników krańcowych	1. Po całkowitym otwarciu/zamknięciu bramy i wyzwoleniu wyłącznika krańcowego silnik automatycznie się zatrzyma. 2. Płyta sterująca obsługuje wyłączniki krańcowe NO i NC; tryb pracy wybiera się w menu wyświetlacza. 3. Kierunek działania krańcówek można odwrócić w menu wyświetlacza. Komunikat „Lr” na wyświetlaczu oznacza błąd wyłącznika krańcowego. Sprawdź, czy krańcówka nie jest uszkodzona lub ma zły styk oraz czy ustawiony w systemie tryb NO/NC (menu **F0**) odpowiada rzeczywistemu typowi wyłącznika.
Tryb fotokomórki (safety beam)	Tryb fotokomórki wybiera się w menu (**F2**); domyślny tryb to 1, czyli tryb normalnie otwarty (NO). 1. Jeżeli podczas zamykania bramy sygnał podczerwieni napotka przeszkodę, brama cofnie się i otworzy. 2. Jeżeli ustawiono automatyczne zamykanie po pełnym otwarciu, brama zamknie się automatycznie po ustąpieniu przeszkody. 3. Dopóki sygnał z fotokomórki występuje, zamykanie nie zostanie wykonane, a odliczanie automatycznego zamykania będzie ciągle zerowane.
Automatyczne zamykanie po pełnym otwarciu	1. Funkcja automatycznego zamykania uruchamia się dopiero po całkowitym otwarciu bramy. 2. Czas automatycznego zamykania ustawia się w menu wyświetlacza. 3. Podczas odliczania czasu automatycznego zamykania dioda stanu miga raz na sekundę. 4. Przyciskiem pilota można jednorazowo anulować polecenie automatycznego zamykania. Uwaga: anulowanie dotyczy tylko bieżącego cyklu – przy następnym pełnym otwarciu brama znów zamknie się automatycznie.
Tryb lampy sygnalizacyjnej	W menu wyświetlacza można ustawić tryb pracy lampy. Tryb 0: lampa włącza się i wyłącza równocześnie z silnikiem. Tryb 1: lampa gaśnie 30 sekund po zatrzymaniu silnika. UWAGA: niezależnie od wybranego trybu lampa świeci również podczas odliczania czasu do automatycznego zamknięcia.
Zabezpieczenie silnika	Jeżeli silnik pracuje ciągle dłużej niż 120 sekund, zostanie automatycznie zatrzymany w celu jego ochrony.

Ustawienie zacisku Start	Zaciskowi **Start** można przypisać w menu różne funkcje: 0: otwórz – stop – zamknij… (ustawienie fabryczne) 1: tryb pieszy: otwórz – stop – zamknij. 2: tylko otwieranie. 3: tylko zamykanie. 4: tylko zatrzymanie.
Ustawienie zacisku Open	Zaciskowi **Open** można przypisać w menu różne funkcje: 0: otwórz – stop – zamknij… 1: tryb pieszy: otwórz – stop – zamknij. 2: tylko otwieranie (ustawienie fabryczne). 3: tylko zamykanie. 4: tylko zatrzymanie.
Ustawienie zacisku Close	Zaciskowi **Close** można przypisać w menu różne funkcje: 0: otwórz – stop – zamknij… 1: tryb pieszy: otwórz – stop – zamknij. 2: tylko otwieranie. 3: tylko zamykanie (ustawienie fabryczne). 4: tylko zatrzymanie.
Tryb pieszy	Tryb pieszy może wyzwolić przycisk pilota lub zacisk trybu pieszego – brama otworzy się częściowo i zatrzyma, bez pełnego otwarcia. Tryb ten jest wygodny przy wchodzeniu i wychodzeniu pieszo. Tryb pieszy działa w cyklu „otwórz – stop – zamknij – stop…”. Czas trwania trybu pieszego oraz czas automatycznego zamykania po trybie pieszym ustawia się w menu wyświetlacza.
Aktualizacja systemu płyty sterującej przez USB	1. Przed aktualizacją sprawdź, czy pamięć USB jest sformatowana w systemie FAT32. Jeżeli nie – sformatuj ją jako FAT32. 2. Skopiuj plik aktualizacji do katalogu głównego pamięci USB i nadaj mu nazwę EGB-16A.bin. 3. Włóż pamięć USB do modułu aktualizacji, a następnie podłącz moduł do portu USB. 4. Wejdź do menu, wybierz **PU**, ustaw wartość 5 i zatwierdź. System uruchomi się ponownie, wyświetlacz pokaże „UP” i rozpocznie się aktualizacja. Po jej zakończeniu urządzenie automatycznie się zrestartuje.

Moduł smart	Napęd jest fabrycznie wyposażony w moduł smart XH-SGC-WIFIBLE (dołączony w zestawie), umożliwiający sterowanie napędem, regulację ustawień itp. Moduł obsługuje sterowanie przez Wi-Fi, Bluetooth i 2,4G. 1. Naciśnij i przytrzymaj przycisk **Dec**/**Smart** przez około 5 sekund – brzęczyk wyda 2 sygnały; zwolnij przycisk, aby wejść w tryb parowania Bluetooth. 2. Naciśnij i przytrzymaj przycisk **Dec**/**Smart** przez około 10 sekund – brzęczyk wyda długi sygnał; zwolnij przycisk, aby wejść w tryb AP (konfiguracja sterowania przez Wi-Fi). 3. Naciśnij przycisk **Dec**/**Smart** jeden raz – brzęczyk wyda sygnał; zwolnij przycisk, aby wejść w tryb programowania 2,4G dla kart USB. • Jeżeli programowanie powiedzie się, wskaźnik LED modułu smart mignie 3 razy. W przeciwnym razie po 8 sekundach urządzenie automatycznie wyjdzie z trybu programowania. • Aby usunąć karty USB 2,4G, naciśnij i przytrzymaj przycisk **Learn** przez około 6 sekund, aż brzęczyk wyda długi sygnał, a następnie zwolnij przycisk. Skasowane zostaną wówczas wszystkie piloty i karty USB. • Gdy karta USB 2,4G zostanie zasilona i znajdzie się w zasięgu pracy modułu smart, jednorazowo wyzwoli otwarcie bramy. 4. Funkcje Wi-Fi i Bluetooth umożliwiają sterowanie napędem z aplikacji w telefonie, a także dodawanie pilotów i zarządzanie nimi, ustawianie i regulację funkcji itd. Szczegóły znajdziesz w rozdziale Aplikacja.

---

10. Menu wyświetlacza cyfrowego

- Naciśnij i przytrzymaj przycisk **[FUN]** przez 3 sekundy – wyświetlacz pokaże „A0”; zwolnij przycisk. Teraz wartości można zwiększać i zmniejszać przyciskami **[INC/START]** i **[DEC/SMART]**.
- Po ustawieniu wartości naciśnij przycisk **[FUN]**, aby ją zapisać – pojedynczy sygnał brzęczyka potwierdzi zapis.
- Po zakończeniu ustawień naciśnij przycisk **[LEARN]**, aby wyjść z menu i wyłączyć wyświetlacz.

Pozycja	Funkcja	Zakres	Ustawienie fabryczne	Objaśnienie
A0	Prąd przeciążeniowy przy otwieraniu na wysokiej prędkości	0–20 poziomów	10	Im większa wartość, tym trudniej zatrzymać silnik.
A1	Prąd przeciążeniowy przy zamykaniu na wysokiej prędkości	0–20 poziomów	10	Im większa wartość, tym trudniej zatrzymać silnik.
A2	Prąd przeciążeniowy przy otwieraniu na wolnej prędkości	0–20 poziomów	6	Im większa wartość, tym trudniej zatrzymać silnik.
A3	Prąd przeciążeniowy przy zamykaniu na wolnej prędkości	0–20 poziomów	6	Im większa wartość, tym trudniej zatrzymać silnik.
A8	Czułość zabezpieczenia nadprądowego	0–3 poziomy	0	Im większa wartość, tym dłuższy czas wykrywania przeciążenia.

A9	Reakcja na przeciążenie przy zamykaniu	0–3	0	0: cofnięcie do pozycji krańcowej. 1: cofnięcie na 1 sekundę i zatrzymanie. 2: cofnięcie na 3 sekundy i zatrzymanie. 3: zatrzymanie.
B0	Czas jazdy na wolnej prędkości przy otwieraniu	0–5 poziomów	2	Ustawienie 0–5. Brama jedzie wolno przez ten czas, a następnie przechodzi na wysoką prędkość na pozostałej części drogi.
B1	Czas jazdy na wolnej prędkości przy zamykaniu	0–5 poziomów	2	Ustawienie 0–5. Brama jedzie wolno przez ten czas, a następnie przechodzi na wysoką prędkość na pozostałej części drogi.
C0	Czas automatycznego zamykania po pełnym otwarciu	0–99 sekund	0	Ustawienie 0–99 sekund; 0 oznacza brak automatycznego zamykania.
D0	Prędkość wysoka przy otwieraniu	0–5 poziomów	2	Ustawienie 0–5.
D1	Prędkość wysoka przy zamykaniu	0–5 poziomów	2	Ustawienie 0–5.
D2	Prędkość wolna przy otwieraniu	0–5 poziomów	2	Ustawienie 0–5.
D3	Prędkość wolna przy zamykaniu	0–5 poziomów	2	Ustawienie 0–5.
E0	Tryb pieszy	0–15 sekund	6	0 oznacza brak trybu pieszego.
E1	Czas automatycznego zamykania w trybie pieszym	0–99 sekund	0	0 oznacza brak automatycznego zamykania w trybie pieszym.
F0	Tryb wyłącznika krańcowego	0–1	1	0: tryb NC. 1: tryb NO.
F1	Zmiana kierunku krańcówek	0–1	0	0: kierunek domyślny. 1: kierunek odwrócony.
F2	Tryb fotokomórki	0–1	1	0: tryb NC. 1: tryb NO.
F3	Tryb lampy sygnalizacyjnej	0–1	0	0: lampa włącza się i wyłącza razem z silnikiem. 1: lampa gaśnie 30 sekund po zatrzymaniu silnika.
G0	Ustawienie zacisku Start	0–4	0	0: otwórz – stop – zamknij… 1: tryb pieszy. 2: tylko otwieranie. 3: tylko zamykanie. 4: tylko zatrzymanie.

G2	Ustawienie zacisku Open	0–4	2	0: otwórz – stop – zamknij… 1: tryb pieszy. 2: tylko otwieranie. 3: tylko zamykanie. 4: tylko zatrzymanie.
G5	Ustawienie zacisku Close	0–4	3	0: otwórz – stop – zamknij… 1: tryb pieszy. 2: tylko otwieranie. 3: tylko zamykanie. 4: tylko zatrzymanie.
J1	Droga zatrzymania w pozycji krańcowej otwarcia/zamknięcia	0–5	1	Im większa wartość, tym gwałtowniej brama się zatrzymuje.
J2	Zmiana kierunku pracy silnika	0–1	0	0: kierunek domyślny. 1: kierunek odwrócony.
L1	Funkcja przycisku A (pilot)	0–6	1	0: brak funkcji. 1: otwórz – stop – zamknij. 2: tryb pieszy. 3: tylko otwieranie. 4: tylko zamykanie. 5: tylko zatrzymanie. 6: wyłączenie automatycznego zamykania z pilota.
L2	Funkcja przycisku B (pilot)	0–6	0	0: brak funkcji. 1: otwórz – stop – zamknij. 2: tryb pieszy. 3: tylko otwieranie. 4: tylko zamykanie. 5: tylko zatrzymanie. 6: wyłączenie automatycznego zamykania z pilota.
L3	Funkcja przycisku C (pilot)	0–6	0	0: brak funkcji. 1: otwórz – stop – zamknij. 2: tryb pieszy. 3: tylko otwieranie. 4: tylko zamykanie. 5: tylko zatrzymanie. 6: wyłączenie automatycznego zamykania z pilota.
L4	Funkcja przycisku D (pilot)	0–6	0	0: brak funkcji. 1: otwórz – stop – zamknij. 2: tryb pieszy. 3: tylko otwieranie. 4: tylko zamykanie. 5: tylko zatrzymanie. 6: wyłączenie automatycznego zamykania z pilota.
Pr	Uruchomienie automatycznej nauki drogi	0–10	0	Ustawienie 0–10. Wartość 5 uruchamia naukę drogi na wolnej prędkości. Wartość 10 uruchamia naukę drogi na wysokiej prędkości. 0 oznacza brak nauki drogi.
PU	Aktualizacja systemu z pamięci USB	0–10	0	Ustawienie 0–10. Wartość 5 uruchamia aktualizację systemu. 0 oznacza brak aktualizacji.
Po	Przywrócenie ustawień fabrycznych	0–10	0	Ustawienie 0–10. Wartość 5 uruchamia reset. 0 oznacza brak resetu.

10.1. Komunikaty wyświetlacza cyfrowego płyty sterującej

1. Rozpoczęcie otwierania bramy – wyświetlacz pokazuje „OP”.
2. Rozpoczęcie zamykania bramy – wyświetlacz pokazuje „CL”.
3. Po zatrzymaniu bramy – wyświetlacz pokazuje „--”.
4. Dojazd bramy do krańcówki pełnego otwarcia – wyświetlacz pokazuje „LO”.
5. Osiągnięcie maksymalnego czasu pracy silnika – wyświetlacz pokazuje „EC”.
6. Zadziałanie zabezpieczenia nadprądowego na wysokiej prędkości – wyświetlacz pokazuje „OH”.
7. Zadziałanie zabezpieczenia nadprądowego na wolnej prędkości – wyświetlacz pokazuje „OL”.
8. Zadziałanie fotokomórki – wyświetlacz pokazuje „PH”.
9. Aktywacja trybu pieszego – wyświetlacz pokazuje „Pd”.
10. Zadziałanie zabezpieczenia silnika – wyświetlacz pokazuje „HE”.
11. Uszkodzenie lub błąd wyłącznika krańcowego – wyświetlacz pokazuje „Lr”.
12. Anulowanie automatycznego zamykania – wyświetlacz pokazuje „CC”.

---

11. Aplikacja

Sterowanie napędem z poziomu aplikacji mobilnej odbywa się za pomocą modułu smart XH-SGC-WIFIBLE, który jest fabrycznie dołączony do zestawu – nie trzeba go dokupować osobno.

11.1. Pobieranie aplikacji

Wyszukaj aplikację **„XHouse IOT”** i pobierz ją ze sklepu Google Play lub App Store.

Google Play – Android:

Link: https://play.google.com/store/apps/details?id=com.giigle.xhouse.iot&pcampaignid=web_share

Kod QR:

App Store – iOS:

Link: https://apps.apple.com/pl/app/xhouse-iot/id1505263904

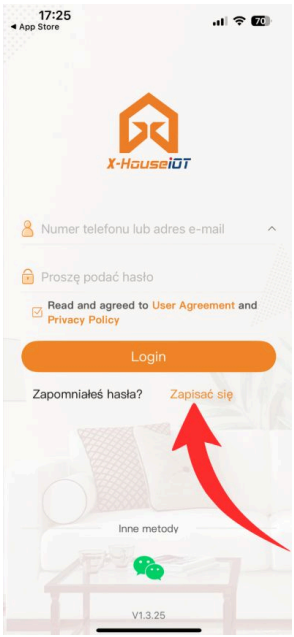
Kod QR:

Możesz również zeskanować kod QR, aby pobrać i zainstalować aplikację **„XHouse IOT”**. Następnie załóż konto w aplikacji i zaloguj się.

11.2. Rejestracja

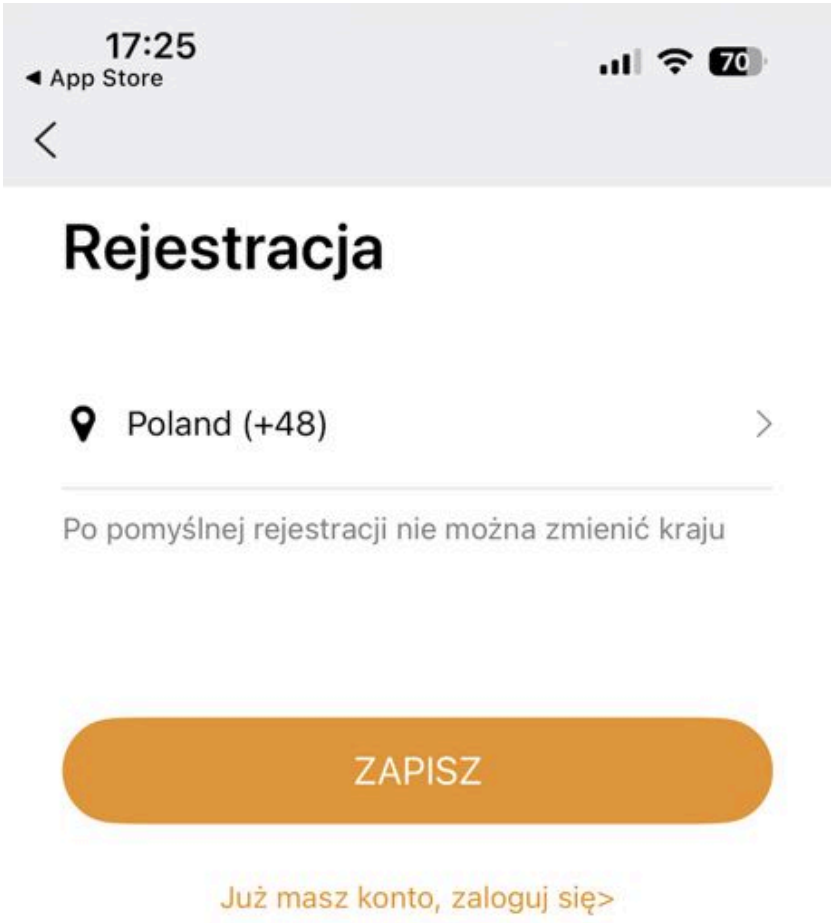
Krok 1

Po otwarciu zainstalowanej aplikacji naciśnij przycisk rejestracji konta.



Krok 2

Wybierz kraj, w którym dokonujesz rejestracji.



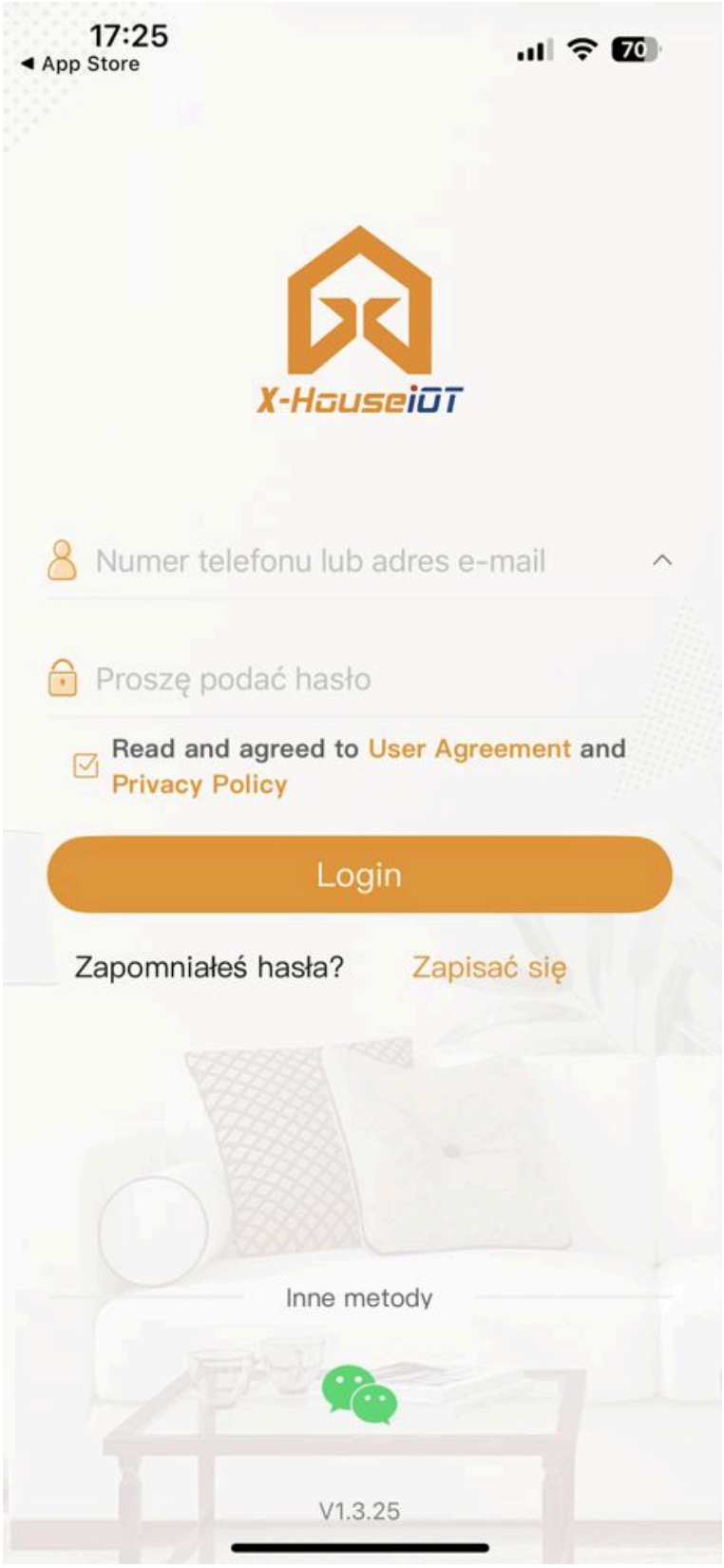
Krok 3

Wpisz dane do rejestracji konta oraz kod przesłany przez aplikację na adres e-mail.

UWAGA! Wiadomość często trafia do folderu SPAM – sprawdź dokładnie skrzynkę pocztową.

Krok 4

Zaloguj się do aplikacji nowo utworzonym kontem.



11.3. Dodawanie urządzenia

Krok 1

Włącz zasilanie urządzenia i otwórz aplikację. Naciśnij ikonę **„+”** w prawym górnym rogu, aby dodać urządzenie.



Następnie wybierz pozycję **„Sliding Gate”** (brama przesuwna) oznaczoną pomarańczowym kółkiem w prawym górnym rogu.



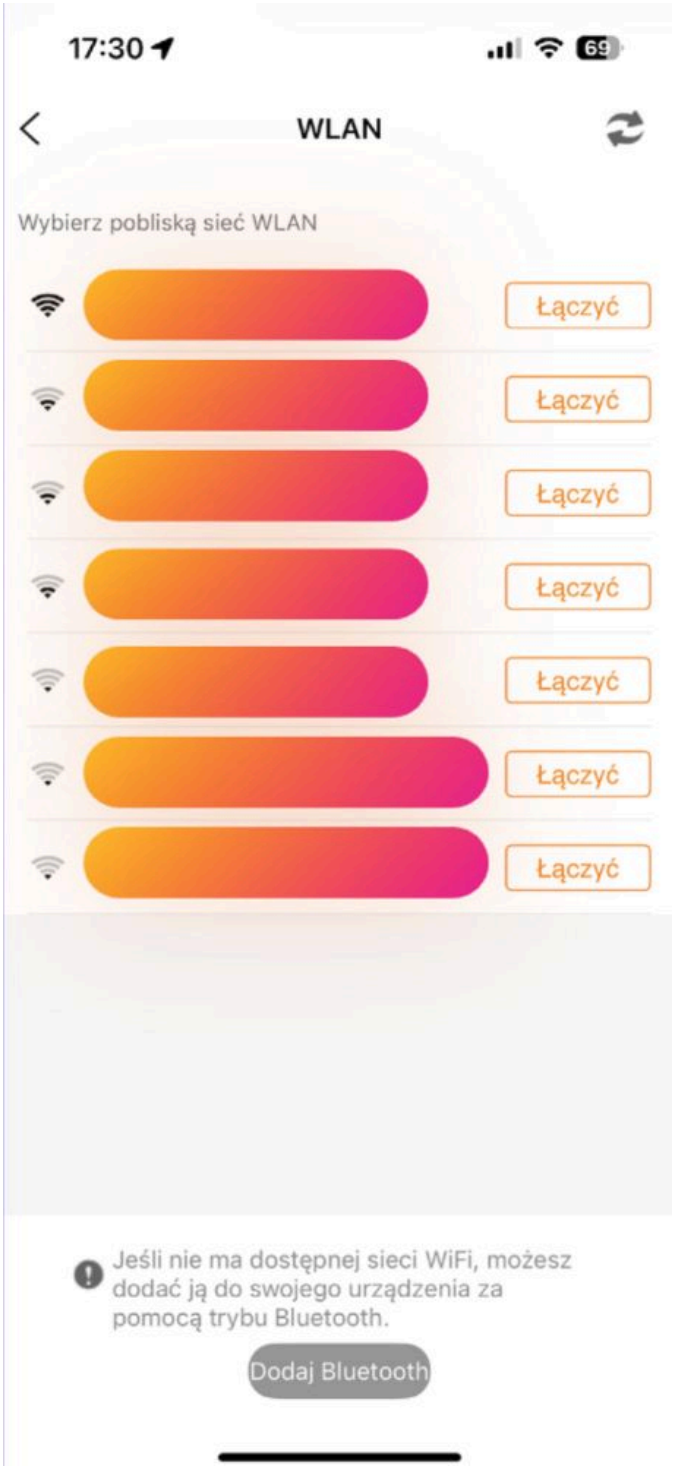
- Szare kółko w prawym górnym rogu oznacza, że urządzenie zostało już dodane. Naciśnij i

przytrzymaj przycisk **„Dec/Smart”** na płycie sterującej przez około 5 sekund, a następnie powtórz krok 1.

- Jeżeli pojawi się komunikat **„Please enter distribution network mode and add devices”** (przejdź do trybu konfiguracji sieci i dodaj urządzenie), naciśnij i przytrzymaj przycisk **„Dec/Smart”** na płycie sterującej przez około 5 sekund, a następnie powtórz operacje dodawania urządzenia do aplikacji od nowa.

Krok 2

Wybierz sieć Wi-Fi, kliknij **„Connect”** (połącz) i wpisz hasło. Jeżeli nie ma dostępnej sieci Wi-Fi, wybierz opcję **„Bluetooth Add”** (dodaj przez Bluetooth) i steruj bramą z bliskiej odległości – postępuj zgodnie z opisem w sekcji 11.4 Dodawanie urządzenia w trybie Bluetooth.



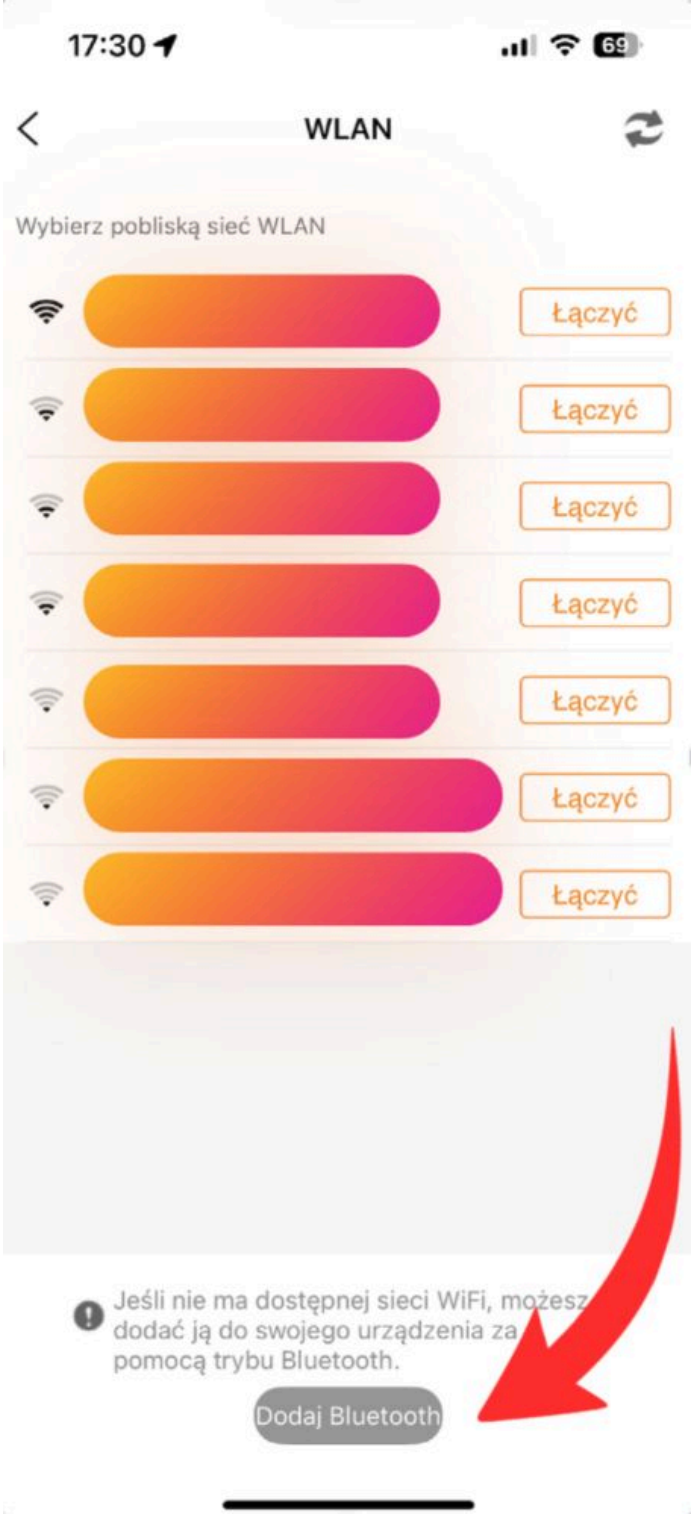
Krok 3

Urządzenie zostało dodane. Nazwę urządzenia i przycisków możesz zmienić po naciśnięciu ikony ustawień w prawym górnym rogu.

[image]

11.4. Dodawanie urządzenia w trybie Bluetooth

Dodawanie przez Bluetooth: przy sterowaniu w trybie Bluetooth telefon musi znajdować się w zasięgu Bluetooth urządzenia, a jednocześnie połączony może być tylko jeden telefon. Powtórz **Krok 1** z sekcji Dodawanie urządzenia.



11.5. Praca w trybie Wi-Fi i Bluetooth

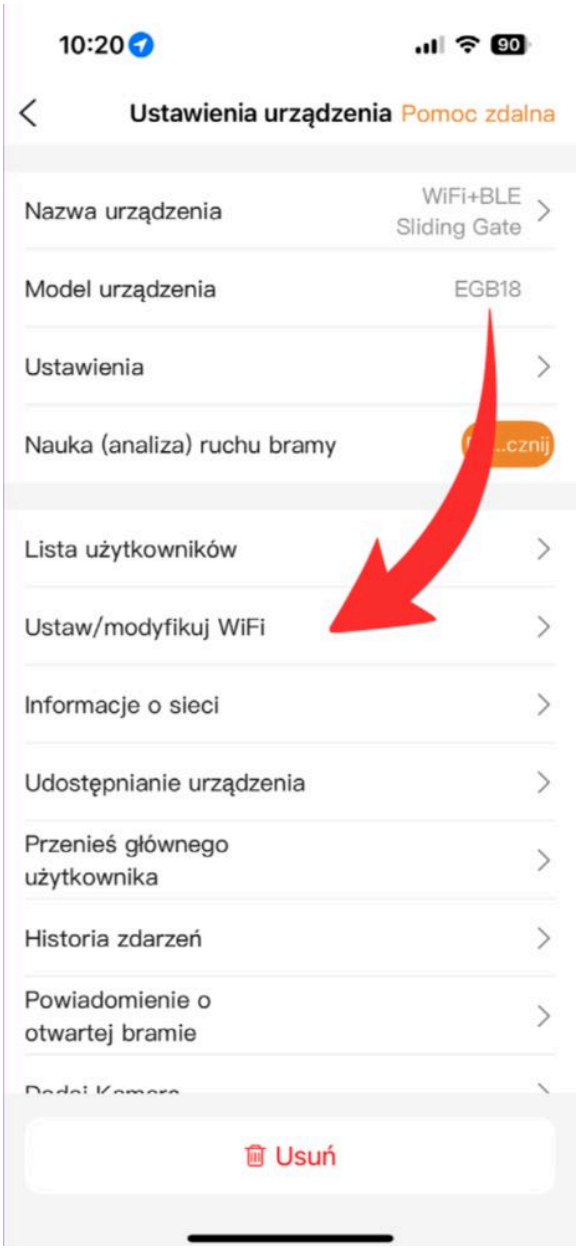
- Po prawidłowym połączeniu urządzenia z siecią Wi-Fi możliwe jest zdalne sterowanie i konfigurowanie urządzenia z poziomu aplikacji w telefonie.
- Gdy urządzenie jest offline lub telefon nie ma dostępu do sieci, a użytkownik znajduje się w odległości do 10 metrów od urządzenia, po otwarciu aplikacji nastąpi automatyczne przełączenie na tryb Bluetooth.
- Urządzenie nawiąże połączenie Bluetooth z telefonem, umożliwiając sterowanie z bliskiej odległości (jednocześnie połączenie Bluetooth może mieć tylko jeden telefon).

11.6. Zmiana sieci Wi-Fi lub trybu Bluetooth

Jeżeli chcesz połączyć urządzenie z nową siecią Wi-Fi albo przełączyć sterowanie z trybu Bluetooth na Wi-Fi, wykonaj poniższe kroki.

Krok 1

Wybierz urządzenie i naciśnij ikonę ustawień w prawym górnym rogu. Kliknij **„Set/Modify WiFi”** (ustaw/zmień Wi-Fi).



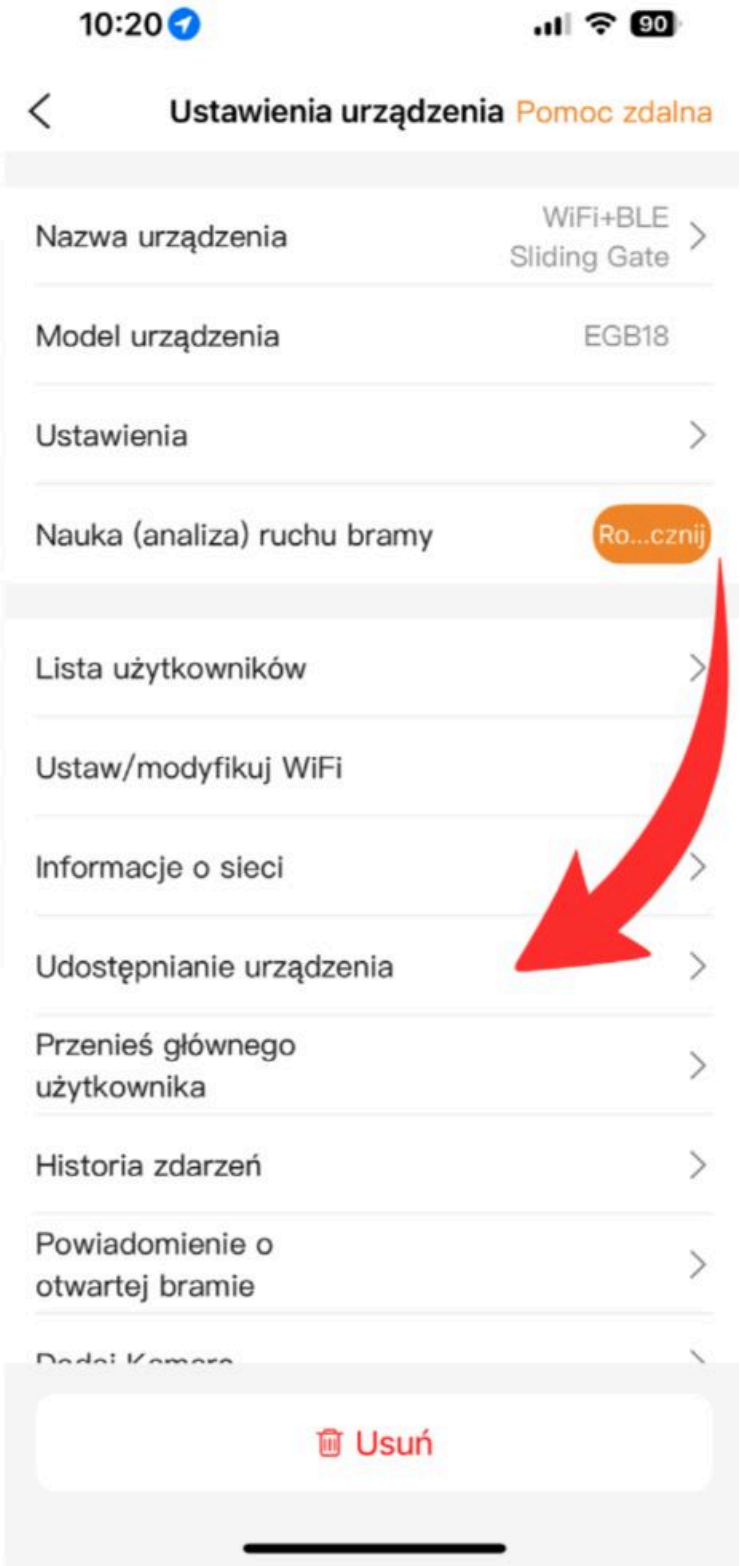
Krok 2

Wybierz nową sieć Wi-Fi i połącz się z nią, a następnie kliknij **„Refresh”** (odśwież).

11.7. Udostępnianie urządzenia

Krok 1

Otwórz aplikację i wybierz urządzenie. Naciśnij ikonę ustawień w prawym górnym rogu, a następnie wybierz **„Sharing device”** (udostępnij urządzenie) – zostanie wygenerowany kod QR.



Krok 2

Nowy użytkownik pobiera i otwiera aplikację, a następnie naciska ikonę **„+”** w prawym górnym rogu, wybiera **„Scan”** (skanuj) i skanuje kod QR.

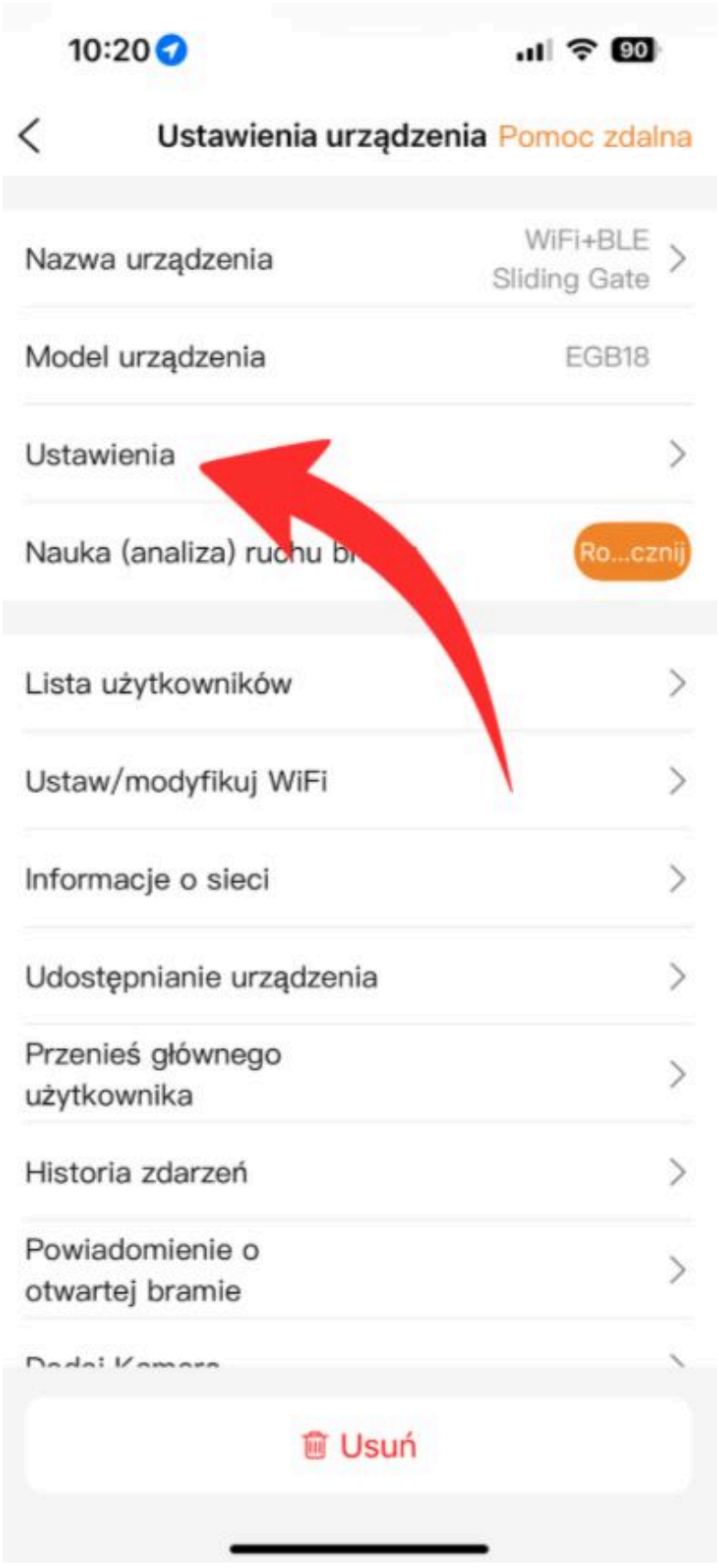


11.8. Ustawienia urządzenia

Z poziomu aplikacji można ustawiać parametry płyty sterującej.

Krok 1

Wybierz urządzenie i naciśnij ikonę ustawień w prawym górnym rogu. Kliknij **„Setting”** (ustawienia).



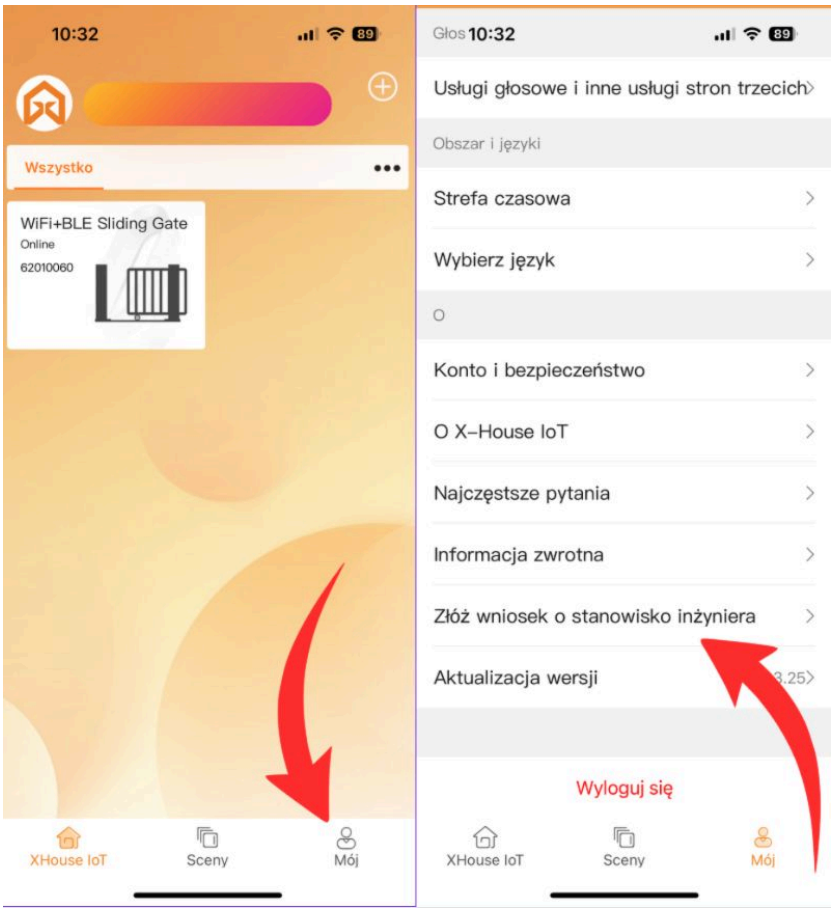
Krok 2

Ustaw parametry w aplikacji.

> UWAGA! Aby ustawiać parametry, urządzenie musi być połączone z Wi-Fi. Jeżeli nie jest, użyj funkcji Bluetooth i podejdź z telefonem jak najbliżej urządzenia. Po zakończeniu ustawień kliknij przycisk **„Sync”** (synchronizuj).

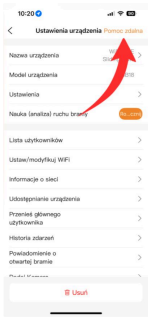
11.9. Rejestracja jako instalator („Apply to be engineer”)

Gdy urządzenie klienta ulegnie awarii, problem można rozwiązać za pomocą funkcji **„Remote Assistance”** (zdalna pomoc). Wcześniej należy zarejestrować się w aplikacji jako instalator. Kliknij **„My”** (mój profil) na dole ekranu aplikacji, wybierz **„Apply to be engineer”** (zgłoszenie instalatora), wprowadź dane i potwierdź przyciskiem **„Confirm application”** (potwierdź zgłoszenie).



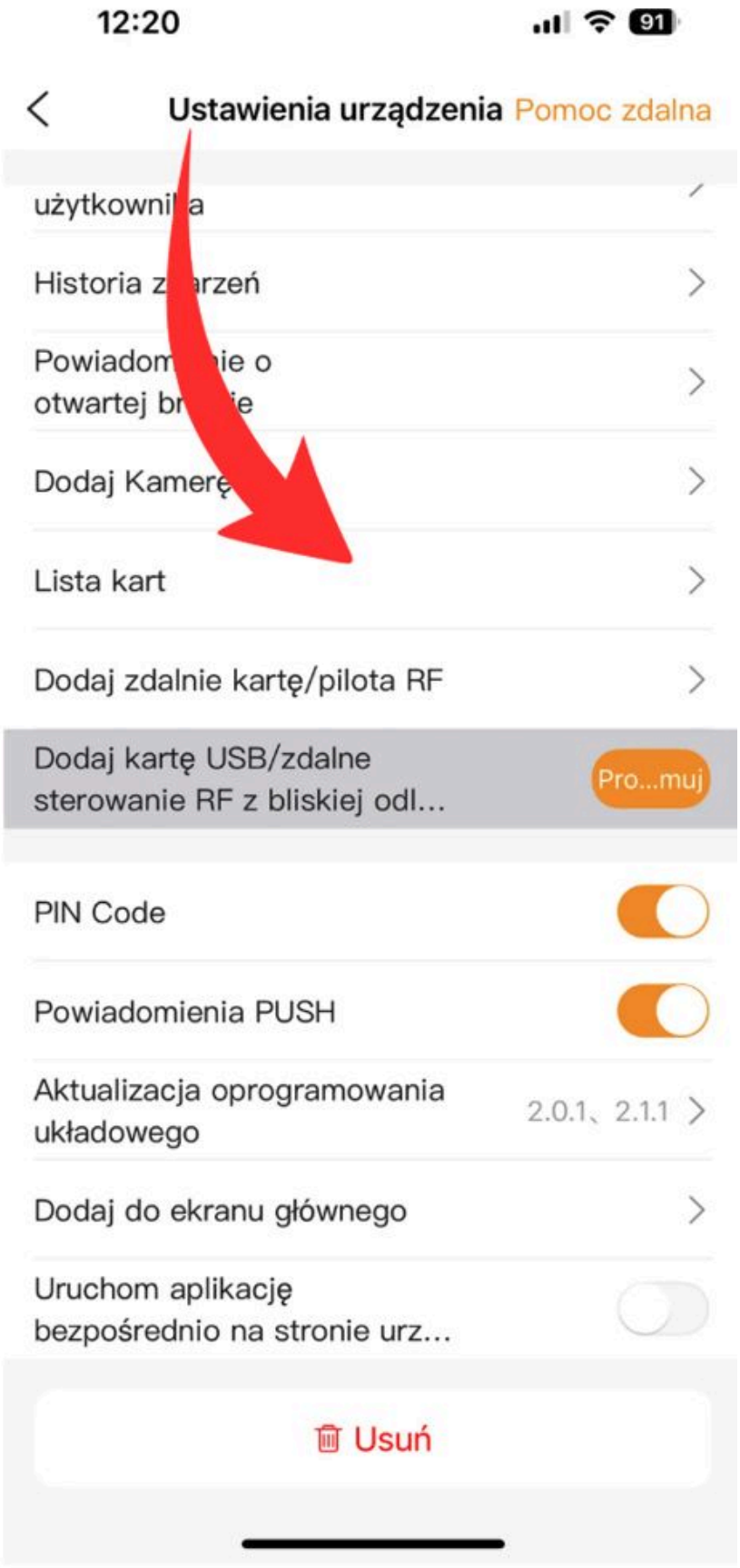
11.10. Zdalna pomoc („Remote assistance”)

Jeżeli urządzenie ulegnie awarii i konieczna jest ponowna regulacja parametrów, możesz bezpośrednio użyć przycisku **„Remote Assistance”** i udostępnić kod QR lub kod weryfikacyjny swojemu instalatorowi, aby wykonał serwis zdalnie.



11.11. Zarządzanie kartami USB i pilotami RF

Lista kart (**„Card list”**) umożliwia zarządzanie kartami USB i pilotami RF. Możesz zsynchronizować z listą wszystkie karty i piloty, a następnie usunąć te, które nie są już potrzebne lub zostały zgubione.



12. Zasady bezpieczeństwa

UWAGA! Nieprawidłowe użycie produktu może spowodować obrażenia osób i zwierząt oraz uszkodzenie mienia.

- Upewnij się, że napięcie instalacji odpowiada wymaganiom napędu (AC 220 V ±10%, 50/60 Hz).
- Prace przy instalacji elektrycznej 120/240 V AC mogą wykonywać wyłącznie wykwalifikowani elektrycy.
- Przed pracami ziemnymi sprawdź przebieg podziemnych instalacji i mediów.
- Przed montażem usuń lub zabezpiecz miejsca stwarzające ryzyko zgniecenia oraz zamontuj ograniczniki zapobiegające zjechaniu bramy z toru.
- Urządzenia sterujące montuj min. 1,8 m od ruchomych części bramy i poza możliwością obsługi przez bramę.
- Przed montażem i konserwacją zawsze odłącz zasilanie.
- Wszelkie prace przy napędzie wykonuj wyłącznie przy wyłączonym zasilaniu i odłączonym urządzeniu od sieci.
- Nigdy nie podłączaj napędu do gniazda zasilania, dopóki wszystkie prace instalacyjne nie zostaną zakończone.
- Piloty i urządzenia sterujące przechowuj poza zasięgiem dzieci. Nie pozwalaj nikomu przebywać na bramie podczas jej ruchu.
- Zamocuj dostarczoną tabliczkę ostrzegawczą i w razie potrzeby zastosuj fotokomórki wykrywające przeszkody.
- Poinstruuj użytkowników o bezpiecznej obsłudze i ręcznym otwieraniu bramy w sytuacji awaryjnej.
- Nie instaluj produktu w miejscach zagrożonych wybuchem lub zalaniem.
- Napęd jest przeznaczony wyłącznie do jednej bramy przesuwnej i zastosowań opisanych w instrukcji.
- Naprawy i konserwację powierzaj wykwalifikowanemu personelowi, używając wyłącznie oryginalnych części.
- Użytkuj urządzenie wyłącznie zgodnie z instrukcją; inne zastosowania mogą być niebezpieczne i powodować utratę gwarancji.
- Opakowania utylizuj zgodnie z przepisami, a torby foliowe i styropian trzymaj poza zasięgiem dzieci.

UWAGA! Zachowaj instrukcję do wykorzystania w przyszłości.

---

13. FAQ - Najczęściej zadawane pytania

1. Jak zamontować napęd po lewej stronie bramy?

Fabrycznie napęd jest ustawiony do montażu po prawej stronie bramy. Przy montażu po lewej stronie zamień miejscami dwa dowolne przewody silnika lub wejdź do menu wyświetlacza cyfrowego i **zmień wartość parametru J2 z 0 na 1 oraz wartość F1 z 0 na 1**.

---

2. Jaką szczelinę należy zachować między kołem zębatym napędu a listwą zębatą?

Podczas montażu listwy zębatej ustaw odstęp **2–3 mm** między kołem zębatym silnika a listwą. Po

zamocowaniu każdego odcinka przesuń bramę ręcznie w obie strony i sprawdź, czy szczelina jest równa na całej długości.

---

3. Brama nie zwalnia przed pozycją krańcową – co zrobić?

Nowo zamontowany napęd wymaga jednorazowej **automatycznej nauki drogi**. Zamknij całkowicie bramę, wejdź do menu, wybierz **Pr**, ustaw wartość **5** (nauka na wolnej prędkości) i zatwierdź – brama sama się otworzy i zamknie, zapamiętując czas przejazdu. Czas jazdy na wolnej prędkości ustawisz parametrami **B0** i **B1**.

---

4. Co oznacza komunikat „Lr” na wyświetlaczu?

Komunikat **„Lr”** sygnalizuje błąd wyłącznika krańcowego. Sprawdź, czy krańcówka nie jest uszkodzona lub czy nie ma złego styku oraz czy ustawiony tryb NO/NC (parametr **F0**) odpowiada rzeczywistemu typowi zastosowanego wyłącznika.

---

5. Ile pilotów można zaprogramować i jak je skasować?

Sterownik obsługuje maksymalnie **128 pilotów**. Aby dodać pilota, krótko naciśnij przycisk **„LEARN”** i naciśnij przycisk pilota. Aby skasować wszystkie piloty, przytrzymaj **„LEARN”** przez 6 sekund, aż brzęczyk wyda długi sygnał – wyświetlacz pokaże „00”.

---

6. Jak otworzyć bramę przy braku zasilania?

Użyj **klucza awaryjnego**: włóż go do zamka, obróć zgodnie z ruchem wskazówek zegara i pociągnij, aby wysunąć dźwignię odblokowania sprzęgła, a następnie przesuń bramę ręcznie. Po przywróceniu zasilania pamiętaj o ponownym zablokowaniu mechanizmu.

---

7. Dlaczego silnik zatrzymuje się w trakcie pracy?

Zadziałało zabezpieczenie maksymalnego czasu pracy: silnik zatrzymuje się, jeżeli pracuje **ciągle dłużej niż 120 sekund** (wyświetlacz pokaże „EC”). Zatrzymanie może też wynikać z zadziałania zabezpieczenia nadprądowego (wyświetlacz pokazuje „OH” lub „OL”), zabezpieczenia termicznego („HE”) lub fotokomórki („PH”).

---

8. Czy napędem można sterować z aplikacji mobilnej?

Tak – napędem można sterować z poziomu aplikacji **„XHouse IOT”** przez Wi-Fi lub Bluetooth, a także dodawać i zarządzać pilotami oraz kartami USB. Wymagany do tego moduł smart XH-SGC-WIFIBLE jest **dołączony do zestawu**, więc nie trzeba go dokupować osobno. Szczegóły znajdziesz w rozdziale Aplikacja.

Dziękujemy za wybór naszego produktu! W razie pytań – skontaktuj się z naszym **Działem Obsługi Klienta**.