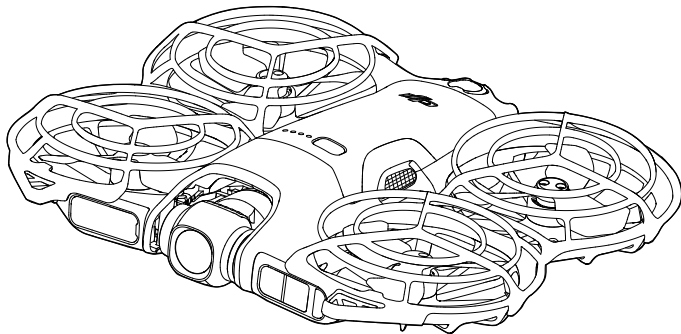


dji NEO 2

Instrukcja obsługi

v1.0 2025.10





Niniejszy dokument jest chroniony prawami autorskimi firmy DJI i wszelkie prawa są zastrzeżone. O ile DJI nie zezwoli inaczej, użytkownik nie jest uprawniony do korzystania lub zezwalania innym na korzystanie z dokumentu lub jakiegokolwiek jego części poprzez powielanie, przekazywanie lub sprzedaż dokumentu. Niniejszy dokument i jego treść należy traktować wyłącznie jako instrukcje obsługi dronów DJI UAV. Dokument nie powinien być wykorzystywany do innych celów.

W przypadku nieścisłości pomiędzy różnymi wersjami pierwszeństwo ma wersja angielska.

Wyszukiwanie kluczowych słów

Wyszukaj słowa kluczowe, takie jak „akumulator” i „instalacja”, aby znaleźć temat. Jeśli do czytania tego dokumentu używasz programu Adobe Acrobat Reader, naciśnij klawisze Ctrl+F w systemie Windows lub Command+F w systemie Mac, aby rozpocząć wyszukiwanie.

Nawigacja do tematu

Wyświetl pełną listę tematów w spisie treści. Kliknij temat, aby przejść do danej sekcji.

Drukowanie tego dokumentu

Ten dokument obsługuje drukowanie w wysokiej rozdzielczości.

Korzystanie z niniejszej instrukcji

Legenda

-  Ważne
-  Wskazówki i porady
-  Odniesienie

Przeczytaj przed rozpoczęciem użytkowania

DJI™ udostępnia filmy instruktażowe i następujące dokumenty:

1. *Instrukcja bezpieczeństwa*
2. *Skrócona instrukcja uruchomienia*
3. *Instrukcja obsługi*

Przed pierwszym użyciem zaleca się obejrzenie wszystkich filmów instruktażowych i zapoznanie się ze wskazówkami dotyczącymi bezpieczeństwa. Przygotuj się do pierwszego lotu, przeglądając *skróconą instrukcję uruchomienia* i zapoznaj się z niniejszą *instrukcją obsługi*, aby uzyskać więcej informacji.

Filmy instruktażowe

Przejdź pod poniższy adres lub zeskanuj kod QR, aby obejrzeć filmy instruktażowe, które pokazują, jak bezpiecznie korzystać z produktu.



<https://www.dji.com/neo-2/video>

Pobieranie aplikacji DJI Fly

Upewnij się, że używasz aplikacji DJI Fly podczas lotu. Zeskanuj kod QR, aby pobrać najnowszą wersję.



☀ • Kontroler do zdalnego sterowania z ekranem ma już zainstalowaną aplikację DJI Fly. W przypadku korzystania z kontrolera do zdalnego sterowania bez ekranu należy pobrać aplikację DJI Fly na urządzenie mobilne.

• Aby sprawdzić wersje systemów operacyjnych Android i iOS obsługiwane przez DJI Fly, odwiedź stronę <https://www.dji.com/downloads/djiapp/dji-fly>.

• Interfejs i funkcje DJI Fly mogą się różnić w zależności od aktualizacji wersji oprogramowania. Rzeczywiste wrażenia z użytkowania zależą od używanej wersji oprogramowania.

• W celu zwiększenia bezpieczeństwa lot jest ograniczony do wysokości 98,4 ft (30 m) i zasięgu 164 ft (50 m), gdy nie jest połączony z aplikacją podczas lotu.

• - Logowanie do aplikacji jest ważne przez 90 dni. Po upływie tego czasu należy połączyć się z Internetem i zalogować się ponownie.

Pobieranie DJI Assistant 2

Pobierz DJI ASSISTANT™ 2 (seria dronów konsumenckich) pod adresem:

<https://www.dji.com/downloads/softwares/dji-assistant-2-consumer-drones-series>

⚠ • Temperatura pracy tego produktu wynosi od -10° do 40° C. Nie jest to standardowa temperatura pracy dla zastosowań wojskowych (od -55° do 125° C), które wymagają większej zmienności środowiska. Produkt należy obsługiwać w odpowiedni sposób i tylko w zastosowaniach, które spełniają wymagania zakresu temperatur pracy danej klasy.

Spis treści

Korzystanie z niniejszej instrukcji	3		
Legenda	3		
Przeczytaj przed rozpoczęciem użytkowania	3		
Filmy instruktażowe	3		
Pobieranie aplikacji DJI Fly	3		
Pobieranie DJI Assistant 2	4		
1 Profil produktu	9		
1.1 Pierwsze użycie	9		
Przygotowanie DJI Neo 2	9		
Przygotowanie aparatury sterującej	10		
Przygotowanie DJI Goggles N3 i DJI RC Motion 3	11		
Zasilanie gogli	11		
Noszenie gogli	12		
Przygotowywanie DJI RC Motion 3	13		
Aktywacja	13		
Aktualizacja oprogramowania	14		
Przygotowanie cyfrowego nadajnika-odbiornika DJI Neo 2	14		
1.2 Przegląd	16		
Dron	16		
Kontroler do zdalnego sterowania DJI RC-N3 Neo 2	17		
Gogle DJI N3	17		
		DJI RC Motion 3	18
2 Bezpieczeństwo lotu	20		
2.1 Ograniczenia lotu	20		
System GEO (Geospatial Environment Online)	20		
Limity lotu	20		
Ograniczenia wysokości i odległości lotu	21		
Strefy GEO	22		
Odblokowywanie stref GEO	23		
2.2 Wymagania dotyczące środowiska lotu	23		
2.3 Odpowiedzialna obsługa drona	25		
2.4 Lista kontrolna przed lotem	26		
3 Obsługa lotu	29		
3.1 Sterowanie dłonią	29		
Uwagi	29		
Przełączanie trybów i zarządzanie ustawieniami	31		
Start/lądowanie przy użyciu dłoni i Smart Snaps	32		
Sterowanie gestami	33		
Powrót do dłoni	35		
3.2 Sterowanie za pomocą aplikacji mobilnej	37		
Uwagi	37		
Połączenie DJI Neo 2	38		
Sterowanie głosowe	39		
3.3 Sterowanie RC	39		
Automatyczny start	39		

Automatyczne lądowanie	39	3.5 Sugestie i wskazówki dotyczące nagrywania wideo	57
Uruchamianie/zatrzymywanie silników	40	4 DJI Neo 2	60
Uruchamianie silników	40	4.1 Tryby lotu	60
Zatrzymywanie silników	40	4.2 Wskaźnik stanu	61
Zatrzymywanie silników w trakcie lotu	40	4.3 Powrót do domu (RTH)	62
Sterowanie dronem	41	Uwagi	63
Procedury startu/lądowania	42	Zaawansowane RTH	65
Inteligentne tryby lotu	43	Metoda wyzwiania	65
FocusTrack	43	Procedura RTH	68
QuickShots	46	Ustawienia RTH	68
Tempomat	47	Ochrona lądowania	71
Nagrywanie filmów za pomocą aplikacji	48	4.4 System wykrywania	72
3.4 Immersyjne sterowanie ruchem	49	Uwagi	73
Prosty lot	50	4.5 Zaawansowane systemy asystenta pilota	75
Start, hamowanie, lądowanie	51	Uwagi	76
Lot do przodu i do tyłu	52	Ochrona lądowania	76
Regulacja orientacji drona	52	4.6 Śmigła i osłony śmigieł	77
Wznoszenie i opadanie drona pod kątem	53	Demontaż i montaż	77
Sterowanie gimbałem i kamerą	53	Uwagi	80
Śledzenie głowy	54	4.7 Akumulator	81
Tryb ACRO	54	Uwagi	81
Suw	56	Wkładanie i wyjmowanie akumulatora	83
Dryf 180°	56	Korzystanie z akumulatora	83
Salto	57		

Ładowanie akumulatora	84	5.5 Połączenie z aparaturą sterującą	97
Korzystanie z ładowarki	84	6 Dodatek	100
Korzystanie z huba ładowania	85	6.1 Specyfikacja	100
Mechanizmy ochrony akumulatora	88	6.2 Kompatybilność	115
4.8 Gimbal i kamera	89	6.3 Aktualizacja oprogramowania sprzętowego	115
Uwagi dotyczące gimbala	89	6.4 Rejestrator lotu	116
Kąt gimbala	90	6.5 Lista kontrolna po locie	117
Tryby pracy gimbala	90	6.6 Instrukcje konserwacji	117
Uwagi dotyczące kamery	90	6.7 Procedury rozwiązywania problemów	118
4.9 Przechowywanie i eksportowanie zdjęć i filmów	91	6.8 Zagrożenia i ostrzeżenia	119
Przechwytywanie	91	6.9 Utylizacja	120
Eksportowanie	91	6.10 Certyfikacja C0	120
4.10 QuickTransfer	91	Ostrzeżenia dotyczące pilota zdalnego sterowania	121
5 DJI RC-N3	94	Komunikat EASA	122
5.1 Operacje	94	Oryginalna instrukcja	122
Włączanie/wyłączanie zasilania	94	6.11 Informacje posprzedażowe	122
Ładowanie akumulatora	94		
Sterowanie gimbalem i kamerą	94		
Przełącznik trybu lotu	95		
Przycisk pauzy lotu/RTH	95		
Przycisk konfigurowalny	95		
5.2 Diody LED poziomu naładowania akumulatora	96		
5.3 Alarm aparatury sterującej	96		
5.4 Optymalna strefa transmisji	96		

Profil produktu

1 Profil produktu

1.1 Pierwsze użycie

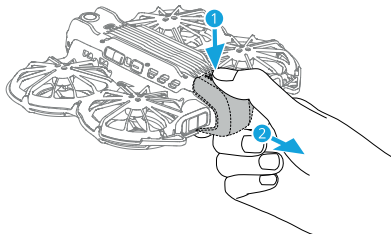
Wejdź w poniższy link lub zeskanuj kod QR, aby obejrzeć filmy instruktażowe.



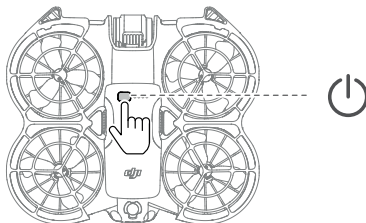
<https://www.dji.com/neo-2/video>

Przygotowanie DJI Neo 2

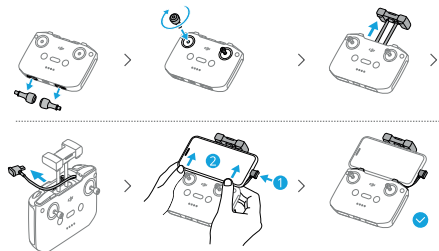
Zdejmij osłonę gimbału z kamery.



Naciśnij, a następnie przytrzymaj przycisk zasilania, aby włączyć DJI Neo 2.



- ⚠ • Do ładowania inteligentnego akumulatora lotniczego zaleca się używanie ładowarki DJI. Szczegółowe informacje można znaleźć na oficjalnej stronie internetowej DJI.
- Przed włączeniem zasilania drona należy upewnić się, że osłona gimbału została zdjęta. W przeciwnym razie może to wpłynąć na autodiagnostykę urządzenia.
- Zaleca się zakładanie osłony gimbału, gdy dron nie jest używany.



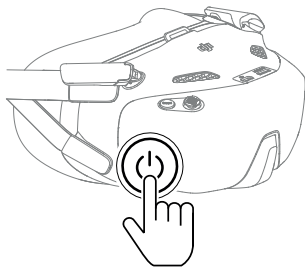
Przygotowanie aparatury sterującej

1. Wyjmij drążki sterujące z gniazd przechowywania i zamontuj je na pilocie zdalnego sterowania.
2. Wyciągnij uchwyt na urządzenie mobilne. Wybierz odpowiedni kabel pilota zdalnego sterowania w zależności od typu portu urządzenia mobilnego (domyślnie podłączony jest kabel ze złączem USB-C). Umieść urządzenie mobilne w uchwycie, a następnie podłącz koniec kabla bez logo pilota zdalnego sterowania do urządzenia mobilnego. Upewnij się, że urządzenie mobilne jest dobrze zamocowane.

- ⚠ • Jeśli podczas korzystania z urządzenia mobilnego z systemem Android pojawi się informacja o połączeniu USB, wybierz tylko opcję ładowania. Inne opcje mogą spowodować niepowodzenie połączenia.
- Wyreguluj uchwyt urządzenia mobilnego, aby upewnić się, że urządzenie jest dobrze zamocowane.

Przygotowanie DJI Goggles N3 i DJI RC Motion 3

Zasilanie gogli

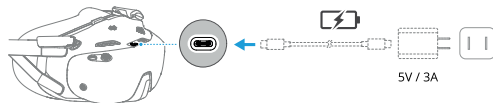


Naciśnij przycisk zasilania jeden raz, aby sprawdzić aktualny poziom naładowania akumulatora.

Naciśnij jeden raz, a następnie przytrzymaj przez dwie sekundy, aby włączyć lub wyłączyć gogle.

Wzór migania	Poziom naładowania
 — Stały zielony	40-100%
 — Stały żółty	11-39%
 — Stały czerwony	1-10%

Jeśli poziom naładowania akumulatora jest niski, zaleca się użycie ładowarki USB do naładowania urządzenia.



Poniższa tabela przedstawia poziom naładowania baterii podczas ładowania:

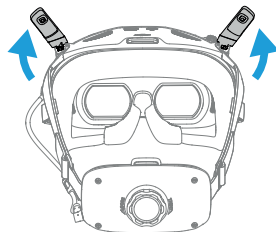
Wzór migania	Poziom naładowania
 — Pulsujący żółty	1-39%
 — Pulsujący zielony	40-99%
 — Stały zielony	100%

- ⚠ • Korzystanie z gogli nie spełnia wymogu bezpośredniej widoczności (VLOS). Niektóre kraje lub regiony wymagają obecności obserwatora wizualnego podczas lotu. Podczas korzystania z gogli należy przestrzegać lokalnych przepisów i regulacji.

Noszenie gogli

- ⚠ • Aby uniknąć uszkodzenia, gdy gogle nie są używane, należy złożyć anteny.
- NIE NALEŻY rozrywać ani drapać wyściółki piankowej, miękkiej strony komory akumulatora ani innych elementów ostrymi przedmiotami.
 - Kabel zasilający nie jest odłączalny. NIE NALEŻY ciągnąć za kabel zasilający z użyciem siły, aby uniknąć uszkodzenia.

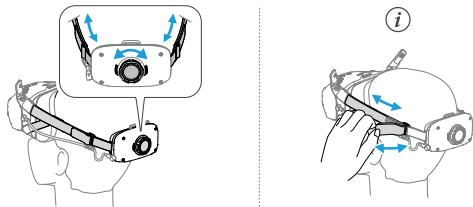
1. Rozłóż anteny.



2. Po włączeniu urządzenia załóż gogle.

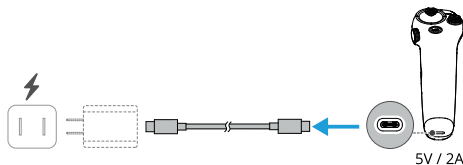


3. Obróć pokrętko regulacji pałaka na komorze akumulatora, aby dostosować jego długość.



Przygotowywanie DJI RC Motion 3

Naciśnij przycisk zasilania, aby sprawdzić aktualny poziom naładowania akumulatora. Jeśli poziom naładowania akumulatora jest zbyt niski, naładuj go przed użyciem.



Aktywacja

Przed pierwszym użyciem produkt należy aktywować za pomocą aplikacji DJI Fly. Do aktywacji wymagane jest połączenie z Internetem. Sposób aktywacji różni się w zależności od zakupionego zestawu produktów. Aby aktywować produkt, postępuj zgodnie z odpowiednimi instrukcjami.

DJI Neo 2

Naciśnij, a następnie przytrzymaj przycisk zasilania, aby włączyć DJI Neo 2. Naciśnij opcję „Connection Guide” w prawym dolnym rogu ekranu głównego aplikacji DJI Fly, wybierz model urządzenia, a następnie postępuj zgodnie z instrukcjami wyświetlanymi na ekranie, aby zakończyć połączenie i aktywację.

Fly More Combo

Naciśnij, a następnie przytrzymaj przycisk zasilania, aby włączyć odpowiednio drona i pilot zdalnego sterowania. Upewnij się, że smartfon jest połączony z pilotem

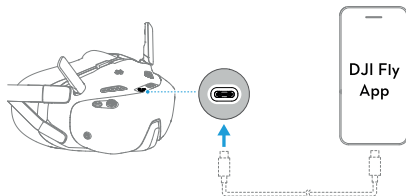
DJI Neo 2 - Instrukcja obsługi

zdalnego sterowania, a następnie postępuj zgodnie z instrukcjami wyświetlanymi na ekranie, aby aktywować urządzenie za pomocą aplikacji DJI Fly.

Możesz również postępować zgodnie z instrukcją aktywacji DJI Neo 2 z poprzedniej sekcji, aby połączyć drona z aplikacją i aktywować go. Po zakończeniu dron może być używany z pilotem zdalnego sterowania.

Motion Fly More Combo

Naciśnij przycisk zasilania, a następnie naciśnij i przytrzymaj przez dwie sekundy, aby włączyć drona, gogle i kontroler ruchu. Podłącz gogle do urządzenia mobilnego za pomocą odpowiedniego kabla danych. Uruchom aplikację DJI Fly na urządzeniu mobilnym i postępuj zgodnie z instrukcjami, aby aktywować urządzenia DJI. Jeśli nie możesz połączyć urządzenia mobilnego, postępuj zgodnie z instrukcjami wyświetlanymi w goglach.



Aktualizacja oprogramowania

W aplikacji DJI Fly pojawi się komunikat, gdy dostępna będzie aktualizacja oprogramowania sprzętowego. Zaktualizuj oprogramowanie sprzętowe, gdy pojawi się komunikat. W przeciwnym razie niektóre funkcje mogą być niedostępne.

Przygotowanie cyfrowego nadajnika-odbioru DJI Neo 2

- Przed użyciem pilota zdalnego sterowania lub kontrolera ruchu upewnij się, że cyfrowy nadajnik-odbioru DJI Neo 2 jest prawidłowo zainstalowany w dronie.
- Urządzenia zakupione w zestawie są wstępnie po-

łączone i gotowe do użycia po włączeniu zasilania.
W przeciwnym razie wykonaj poniższe czynności,
aby zainstalować i połączyć urządzenia.

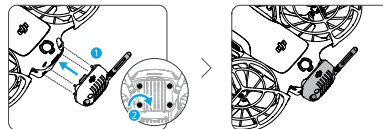


Wejdź w poniższy link lub zeskanuj kod QR, aby obejrzeć filmy instruktażowe.



<https://www.dji.com/neo-2/video>

Instalacja



- ⚠ • Do wykręcania i wkręcania śrub należy używać śrubokręta dostarczonego w zestawie. Nieodpowiednie śrubokręty mogą uszkodzić śruby.
- Ten produkt nie obsługuje funkcji hot-swap. Przed włączeniem zasilania drona upewnij się, że nadajnik-odbiornik jest prawidłowo zamontowany.
- Unikaj wywierania zewnętrznej siły na antenę, aby zapobiec jej odkształceniu.
- Sprawdź, czy śruby nadajnika-odbiornika są odpowiednio dokręcone po każdych 30 godzinach lotu (około 60 lotów).

- 💡 • Po instalacji drona można ładować lub podłączać do komputera bezpośrednio przez port USB-C nadajnika-odbiornika bez konieczności demontażu.

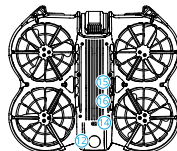
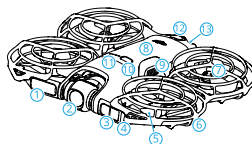
Łączenie

1. Uruchom drona i poczekaj na zakończenie autodiagnostyki systemu.
2. Włącz Bluetooth, Wi-Fi i usługi lokalizacyjne w swoim smartfonie.
3. Naciśnij przycisk „**Connection Guide**” w prawym dolnym rogu ekranu głównego aplikacji DJI Fly, wybierz model drona, wybierz metodę połączenia, a następnie postępuj zgodnie z instrukcjami wyświetlanymi na ekranie, aby zakończyć łączenie z wybranym urządzeniem.

💡 Jeśli dron nie ustanowi statusu połączenia, upewnij się, że śruby są dobrze dokręcone, a następnie uruchom urządzenie ponownie.

1.2 Przegląd

Dron



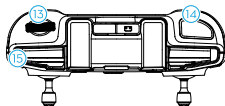
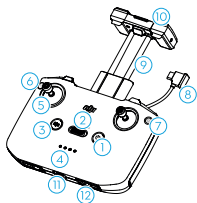
1. Ekran
2. Gimbal i kamera
3. Przedni LIDAR ^[1]
4. Wskaźnik stanu
5. Śmigła
6. Osłona śmigła
7. Silniki
8. Inteligentny akumulator lotniczy
9. Zapięcie akumulatora
10. Przycisk zasilania
11. Diody LED
12. Wielokierunkowy system widzenia monokularowego ^[2]

13. Port USB-C
14. System wykrywania podczerwieni skierowany w dół
15. Przycisk startu
16. Przycisk wyboru

[1] LIDAR skierowany do przodu spełnia wymagania bezpieczeństwa dla ludzkiego oka dotyczące produktów laserowych klasy 1.

[2] Wielokierunkowy system widzenia monokularowego może wykrywać przeszkody w kierunku poziomym i powyżej.

Kontroler do zdalnego sterowania DJI RC-N3 Neo 2

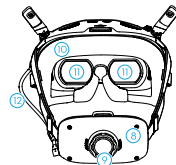
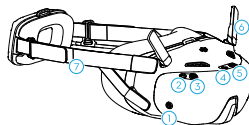


1. Przycisk zasilania
2. Przełącznik trybu lotu
3. Przycisk wstrzymania lotu/powrotu do punktu startowego (RTH)

4. Diody LED
5. Dźwignie sterujące
6. Przycisk konfigurowalny ^[1]
7. Przycisk zdjęć/filmów
8. Kabel pilota zdalnego sterowania
9. Uchwyt na urządzenie mobilne
10. Anteny
11. Port USB-C
12. Sloty do przechowywania drążków sterujących
13. Pokrętko gimbała
14. Przycisk migawki/nagrywania
15. Slot na urządzenie mobilne

[1] Aby wyświetlić i ustawić funkcję przycisku, przejdź do widoku kamery w DJI Fly i wciśnij ••• > Sterowanie > Dostosowanie przycisków.

Gogle DJI N3

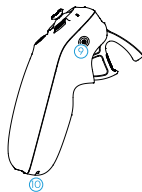
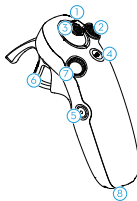


DJI Neo 2 - Instrukcja obsługi

1. Przycisk zasilania
 2. Przycisk powrotu
 3. Przycisk 5D
 4. Port USB-C
 5. Slot na kartę microSD
 6. Anteny
 7. Opaska na głowę
 8. Komora akumulatora
 9. Pokrętło regulacji opaski na głowę
 10. Wyściółka z pianki
 11. Soczewka
 12. Kabel zasilający
-

- ☀ • Jeśli po podłączeniu gogli do smartfona lub komputera urządzenia nie reagują, przejdź do menu gogli, wybierz opcję **Ustawienia > Informacje** i przejdź do trybu połączenia przewodowego OTG. Jeśli po podłączeniu urządzenia nadal nie reagują, użyj innego kabla danych i spróbuj ponownie.
-

DJI RC Motion 3



1. Diody LED
2. Przycisk blokady
3. Joystick
4. Przycisk wyboru trybu
5. Przycisk migawki/nagrywania
6. Akcelerator
7. Pokrętło
8. Port USB-C
9. Przycisk zasilania
10. Otwór na smyczą

Bezpieczeństwo lotu

2 Bezpieczeństwo lotu

Po zakończeniu przygotowań przed lotem zaleca się ćwiczenie umiejętności latania i bezpiecznego wykonywania lotów. Wybierz odpowiedni obszar do rozpoczęcia lotu zgodnie z poniższymi wymaganiami i ograniczeniami dotyczącymi lotów. Podczas lotu należy ściśle przestrzegać lokalnych przepisów i regulacji. Przed lotem należy zapoznać się z wytycznymi dotyczącymi bezpieczeństwa, aby zapewnić bezpieczne użytkowanie produktu.

2.1 Ograniczenia lotu

System GEO (Geospatial Environment Online)

System DJI Geospatial Environment Online (GEO) to globalny system informacyjny, który dostarcza w czasie rzeczywistym informacje dotyczące bezpieczeństwa lotów i aktualizacji ograniczeń oraz zapobiega lotom bezzałogowych statków powietrznych (UAV) w przestrzeni powietrznej objętej ograniczeniami. W wyjątkowych okolicznościach obszary objęte ograniczeniami mogą zo-

stać odblokowane, aby umożliwić loty. Wcześniej należy złożyć wniosek o odblokowanie w oparciu o aktualny poziom ograniczeń w planowanym obszarze lotu. System GEO może nie być w pełni zgodny z lokalnymi przepisami i regulacjami. Użytkownik ponosi odpowiedzialność za bezpieczeństwo lotu i przed złożeniem wniosku o odblokowanie obszaru objętego ograniczeniami musi skonsultować się z lokalnymi władzami w sprawie odpowiednich wymogów prawnych i regulacyjnych. Więcej informacji na temat systemu GEO można znaleźć na stronie <https://fly-safe.dji.com>.

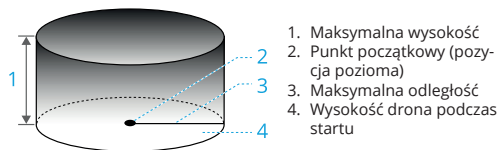
Limity lotu

Ze względów bezpieczeństwa ograniczenia lotu są domyślnie włączone, aby pomóc Ci bezpiecznie obsługiwać drona. Możesz ustawić ograniczenia lotu dotyczące wysokości i odległości. Ograniczenia wysokości, ograniczenia odległości i strefy GEO działają jednocześnie, aby zarządzać bezpieczeństwem lotu, gdy dostępny jest globalny system nawigacji satelitarnej (GNSS). Gdy GNSS jest niedostępny, można ograniczyć tylko wysokość.

Ograniczenia wysokości i odległości lotu

Maksymalna wysokość ogranicza wysokość lotu drona, natomiast maksymalna odległość ogranicza promień lotu wokół punktu bazowego drona. Ograniczenia te można zmienić w aplikacji DJI Fly w celu poprawy bezpieczeństwa lotu.

- 💡 • W przypadku korzystania z funkcji sterowania dłońią i przez aplikację mobilną maksymalna wysokość lotu wynosi 60 m, a maksymalna odległość lotu nie jest ograniczona. Ograniczeń tych nie można zmienić w aplikacji DJI Fly. Poniższe informacje dotyczą sytuacji, gdy dron jest obsługiwany za pomocą urządzeń zdalnego sterowania.



Silny sygnał GNSS

	Ograniczenia lotów	Komunikat w aplikacji DJI Fly
Maksymalna wysokość	Wysokość samolotu nie może przekraczać wartości ustawionej w aplikacji DJI Fly.	Osiągnięto maksymalną wysokość lotu.
Maksymalna odległość	Odległość w linii prostej od drona do punktu początkowego nie może przekraczać maksymalnej odległości lotu ustawionej w aplikacji DJI Fly.	Osiągnięto maksymalną odległość lotu.

Słaby sygnał GNSS

	Ograniczenia lotów	Komunikat w aplikacji DJI Fly
Maksymalna wysokość	- Wysokość jest ograniczona do 30 m od punktu startu, jeśli oświetlenie jest wystarczające. - Wysokość jest ograniczona do 2 m nad ziemią, jeśli oświetlenie jest niewystarczające, a system wykrywania podczerwieni skierowany w dół działa. - Wysokość jest ograniczona do 30 m od punktu startu, jeśli oświetlenie jest niewystarczające, a system wykrywania podczerwieni skierowany w dół nie działa.	Osiągnięto maksymalną wysokość lotu.
Maksymalna odległość	Bez limitu	

- ⚠ • Za każdym razem, gdy dron zostanie włączony, ograniczenie wysokości zostanie automatycznie usunięte, o ile sygnał GNSS będzie silny (siła sygnału GNSS ≥ 2), a ograniczenie nie będzie obowiązywać,

nawet jeśli sygnał GNSS osłabnie później.

- Jeśli dron wyleci poza ustawiony zasięg lotu z powodu bezwładności, nadal można nim sterować, ale nie można nim latać na dalszy dystans.

Strefy GEO

System DJI GEO wyznacza bezpieczne lokalizacje lotów, podaje poziomy ryzyka i ostrzeżenia dotyczące poszczególnych lotów oraz oferuje informacje na temat ograniczonej przestrzeni powietrznej. Wszystkie obszary lotów objęte ograniczeniami są określane jako strefy GEO, które są dalej podzielone na strefy ograniczone, strefy autoryzacyjne, strefy ostrzegawcze, strefy ostrzegawcze o podwyższonym poziomie zagrożenia oraz strefy wysokościowe. Informacje te można wyświetlać w czasie rzeczywistym w aplikacji DJI Fly. Strefy GEO to określone obszary lotnicze, w tym między innymi lotniska, duże obiekty eventowe, miejsca, w których wystąpiły sytuacje kryzysowe (np. pożary lasów), elektrownie jądrowe, więzienia, obiekty rządowe i wojskowe. Domyślnie system GEO ogranicza starty i loty w strefach, które mogą stanowić zagrożenie dla bezpieczeństwa. Mapa stref GEO

zawierająca wyczerpujące informacje na temat stref GEO na całym świecie jest dostępna na oficjalnej stronie internetowej DJI: <https://fly-safe.dji.com/nfz/nfz-query>.

Odblokowywanie stref GEO

Funkcja samodzielnego odblokowania służy do odblokowywania stref autoryzacji. Aby wykonać samodzielne odblokowanie, należy złożyć wniosek o odblokowanie za pośrednictwem strony internetowej DJI FlySafe pod adresem <https://fly-safe.dji.com>. Po zatwierdzeniu wniosku o odblokowanie można zsynchronizować licencję odblokowującą za pośrednictwem aplikacji DJI Fly. Aby odblokować strefę, można również uruchomić lub pilotować dronem bezpośrednio w zatwierdzonej strefie autoryzacyjnej i postępować zgodnie z instrukcjami wyświetlanymi w aplikacji DJI Fly, aby odblokować strefę.

Odblokowanie niestandardowe jest dostosowane do potrzeb użytkowników o specjalnych wymaganiach. Wyznacza ono zdefiniowane przez użytkownika niestandardowe obszary lotów i zapewnia dokumenty zezwalające na loty dostosowane do potrzeb różnych użytkowników. Ta opcja odblokowania jest dostępna we wszystkich

krajach i regionach i można o nią poprosić za pośrednictwem strony internetowej DJI FlySafe pod adresem <https://fly-safe.dji.com>.

-
- ⚠ • W trosce o bezpieczeństwo lotu, po wejściu do odblokowanej strefy dron nie będzie mógł z niej wylecieć. Jeśli punkt początkowy znajduje się poza odblokowaną strefą, urządzenie nie będzie mogło powrócić do punktu początkowego.
-

2.2 Wymagania dotyczące środowiska lotu

1. NIE korzystaj z drona w trudnych warunkach pogodowych, takich jak silny wiatr, śnieg, deszcz i mgła.
2. Lataj na otwartych przestrzeniach. Wysokie budynki i duże konstrukcje metalowe mogą wpływać na dokładność kompasu pokładowego i systemu GNSS. Podczas korzystania z drona za pomocą pilota zdalnego sterowania, po starcie upewnij się, że otrzymałeś powiadomienie o aktualizacji punktu początkowego, zanim zaczniesz kontynuować lot. Jeśli dron wystartował w pobliżu budynków, nie można

zagwarantować dokładności punktu początkowego. W takim przypadku należy zwrócić szczególną uwagę na aktualną pozycję urządzenia podczas automatycznego powrotu do punktu początkowego (RTH). Gdy dron znajduje się w pobliżu zaleca się anulowanie automatycznego powrotu do punktu początkowego (RTH) i ręczne sterowanie dronem w celu lądowania w odpowiednim miejscu.

3. Lataj dronem w zasięgu wzroku (VLOS). Unikaj gór i drzew blokujących sygnały GNSS. Każdy lot poza zasięgiem wzroku (BVLOS) może być wykonywany tylko wtedy, gdy osiągi drona, wiedza i umiejętności pilota oraz zarządzanie bezpieczeństwem operacyjnym są zgodne z lokalnymi przepisami dotyczącymi BVLOS. Unikaj przeszkód, tłumów, drzew i zbiorników wodnych (zaleca się zachowanie odległości co najmniej 1 m od wody). Ze względów bezpieczeństwa NIE NALEŻY latać dronem w pobliżu lotnisk, autostrad, dworców kolejowych, linii kolejowych, centrów miast lub innych wrażliwych obszarów, chyba że uzyskano pozwolenie lub zgodę zgodnie z lokalnymi przepisami.
4. Gdy sygnał GNSS jest słaby, należy latać dronem w

warunkach dobrego oświetlenia i widoczności. System wizyjny może nie działać prawidłowo w warunkach słabego oświetlenia. Dronem należy latać wyłącznie w ciągu dnia.

5. Zminimalizuj zakłócenia, unikając obszarów o wysokim poziomie elektromagnetyzmu, takich jak miejsca w pobliżu linii energetycznych, stacji bazowych, podstacji elektrycznych i wież nadawczych.
6. Zachowaj ostrożność podczas lotów na wysokości 2 km (6560 stóp) lub większej nad poziomem morza, ponieważ wydajność akumulatora i drona może być ograniczona. NIE LATAJ powyżej określonej wysokości.
7. Na drogę hamowania drona ma wpływ wysokość lotu. Im wyższa wysokość, tym większa droga hamowania. Podczas lotu na dużych wysokościach należy zapewnić odpowiednią drogę hamowania, aby zapewnić bezpieczeństwo lotu.
8. System GNSS nie może być używany w dronach w regionach polarnych. Zamiast tego należy używać systemu wizyjnego.

9. NIE NALEŻY startować z poruszających się obiektów, takich jak samochody, statki i samoloty.
10. NIE NALEŻY startować z jednolitych powierzchni lub powierzchni o silnym odbiciu, takich jak dach samochodu.
11. Należy zachować ostrożność podczas startu na pustyni lub plaży, aby uniknąć przedostania się piasku do drona.
12. NIE NALEŻY używać drona w środowisku, w którym istnieje ryzyko pożaru lub wybuchu.
13. Urządzenie należy używać w suchym otoczeniu.
14. NIE NALEŻY używać urządzenia w następujących warunkach: miejsca wypadków, pożary, wybuchy, powodzie, tsunami, lawiny, osunięcia ziemi, trzęsienia ziemi, obszary z pyłem lub burzami piaskowymi. Podczas użytkowania należy unikać narażenia urządzenia na działanie mgły solnej i pleśni.
15. NIE NALEŻY używać urządzenia w pobliżu stad ptaków.

2.3 Odpowiedzialna obsługa drona

Aby uniknąć poważnych obrażeń ciała i szkód materialnych, należy przestrzegać następujących zasad:

1. Upewnij się, że NIE jesteś pod wpływem środków znieczulających, alkoholu lub narkotyków ani nie cierpisz na zawroty głowy, zmęczenie, nudności lub inne dolegliwości, które mogłyby wpłynąć na zdolność bezpiecznego pilotowania drona.
2. Po wylądowaniu najpierw wyłącz zasilanie drona, a następnie wyłącz pilota zdalnego sterowania.
3. NIE upuszczaj, nie wystrzelij ani nie rzucaj żadnych niebezpiecznych ładunków na budynki, osoby lub zwierzęta, co mogłoby spowodować obrażenia ciała lub szkody materialne.
4. NIE używaj drona, który został przypadkowo uszkodzony, uległ awarii lub nie jest w dobrym stanie.
5. Upewnij się, że jesteś odpowiednio przeszkolony i masz plan awaryjny na wypadek sytuacji kryzysowej

lub wypadku.

6. Należy przygotować plan lotu. NIE NALEŻY latać dronem w sposób lekkomyślny.
7. Podczas korzystania z kamery należy szanować prywatność innych osób. Należy przestrzegać lokalnych przepisów dotyczących prywatności, regulacji i norm moralnych.
8. NIE NALEŻY używać tego produktu do celów innych niż ogólne użytku osobistego.
9. NIE NALEŻY używać go do celów niezgodnych z prawem lub niewłaściwych, takich jak szpiegostwo, operacje wojskowe lub nieuprawnione dochodzenia.
10. NIE NALEŻY używać tego produktu do zniesławiania, znieważania, nękania, prześladowania, grożenia lub naruszania w inny sposób praw, takich jak prawo do prywatności i wizerunku innych osób.
11. NIE NALEŻY wkraczać na teren prywatny innych osób.

2.4 Lista kontrolna przed lotem

1. Zdejmij osłonę gimbala z kamery.
2. Upewnij się, że inteligentny akumulator lotniczy, śmigła i osłony śmigieł są prawidłowo zamontowane i dobrze zamocowane.
3. Upewnij się, że pilot zdalnego sterowania, urządzenie mobilne i inteligentny akumulator lotniczy są w pełni naładowane.
4. Upewnij się, że gimbal i kamera działają prawidłowo.
5. Upewnij się, że nic nie blokuje silników i że działają one prawidłowo.
6. Upewnij się, że wszystkie obiektywy kamery i czujniki są czyste.
7. Przed użyciem pilota zdalnego sterowania lub sterowania ruchem upewnij się, że cyfrowy nadajnik-odbiornik DJI Neo 2 jest prawidłowo zainstalowany na dronie.

8. Podczas korzystania z funkcji sterowania dłonią upewnij się, że DJI Neo 2 został wcześniej połączony z aplikacją DJI Fly na smartfonie przez Wi-Fi i że aplikacja działa prawidłowo.

Podczas korzystania z pilota zdalnego sterowania upewnij się, że pilot i aplikacja DJI Fly są prawidłowo połączone z dronem.

9. Upewnij się, że funkcja omijania przeszkód jest ustawiona w aplikacji DJI Fly lub goglach (jeśli są używane), a **maksymalna wysokość, maksymalna odległość i automatyczna wysokość powrotu do punktu startowego (RTH)** są odpowiednio ustawione zgodnie z lokalnymi przepisami i regulacjami.
10. NIE instaluj niecertyfikowanych akcesoriów ani urządzeń zewnętrznych, ponieważ może to spowodować uszkodzenie produktu lub zagrożenie bezpieczeństwa.

Obsługa lotu

3 Obsługa lotu

DJI Neo 2 obsługuje wiele metod sterowania dostosowanych do różnych scenariuszy, aby spełnić Twoje potrzeby. Przed lotem zapoznaj się z informacjami i sposobem użytkowania każdej metody sterowania.

- ⚠ • NIE dotykaj DJI Neo 2 podczas lotu. W przeciwnym razie DJI Neo 2 może dryfować i może dojść do kolizji.
- NIE lataj DJI Neo 2 bezpośrednio po kolizji lub silnym uderzeniu, lub wstrząsie. DJI Neo 2 może nie być w stanie wykonywać stabilnego lotu.

3.1 Sterowanie dłonią



Wejdź w poniższy link lub zeskanuj kod QR, aby obejrzeć film instruktażowy.



<https://www.dji.com/neo-2/video>

W trybie sterowania dłonią obsługiwane jest startowanie i lądowanie z dłoni. Za pomocą przycisków na DJI Neo 2 można wykonać wiele zdjęć Smart Snap. DJI Neo 2 będzie latać, automatycznie rejestrując obraz po potwierdzeniu obiektu. Można połączyć się z aplikacją DJI Fly przez Wi-Fi, aby dostosować parametry dla każdego trybu. Jako przykład podano ustawienia domyślne.

Uwagi

- 💡 • Przed użyciem funkcji sterowania dłonią należy wyłączyć urządzenia zdalnego sterowania i gogle podłączone do drona.

- Upewnij się, że warunki lotu spełniają wymagania lotnicze oraz że możesz natychmiast przejąć kontrolę nad dronem DJI Neo 2 i sprowadzić go z powrotem w razie wystąpienia problemu lub sytuacji awaryjnej. W sytuacjach, w których firma DJI nie jest w stanie przeanalizować przyczyny zdarzenia, może nie być w stanie zapewnić gwarancji i innych usług posprzedażowych.
- Przed użyciem funkcji sterowania dłonią upewnij się, że dron został wcześniej połączony z aplikacją DJI Fly na smartfonie za pośrednictwem sieci Wi-Fi. Podczas korzystania z funkcji sterowania dłonią bez aplikacji, jeśli podczas lotu wystąpią problemy z działaniem drona, możesz połączyć się z aplikacją DJI Fly przez Wi-Fi i sterować nim ręcznie, żeby uniknąć wypadku. Jeśli Twój smartfon nie może połączyć się z dronem (np. z powodu rozłączenia Wi-Fi), włącz pilota zdalnego sterowania, który został połączony z dronem, żeby przejąć kontrolę.
- Upewnij się, że latasz w otwartym i niezakłóconym środowisku, bez zakłóceń sygnału Wi-Fi.
- Podczas sterowania dłonią maksymalna wysokość lotu wynosi 60 m. Ze względów bezpieczeństwa utrzymuj wizualną linię wzroku (VLOS) w kontrolowanym obszarze.
- DJI Neo 2 wylądjuje automatycznie w następu-

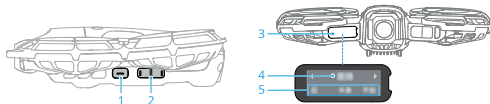
jących sytuacjach. Upewnij się, że obserwujesz otoczenie, aby uniknąć zgubienia lub uszkodzenia urządzenia w wyniku lądowania.

- * Krytycznie niski poziom naładowania akumulatora.
- * Niepowodzenie pozycjonowania i przejście do trybu Attitude.
- * Wykrycie kolizji, ale brak awarii.
- Podczas startu lub lądowania na dłoni należy przestrzegać następujących zasad:
 - * W miarę możliwości należy obsługiwać dron w środowisku bezwietrznym.
 - * Podczas startu należy trzymać boki kadłuba drona od dołu. **NIE NALEŻY** wkładać palców do osłon śmigła ani do obszaru obrotu śmigła, aby uniknąć obrażeń lub uszkodzeń.
 - * **NIE NALEŻY** wykonywać startu ani lądowania podczas ruchu. W przeciwnym razie może dojść do dryfowania i kolizji. Podczas lądowania silniki mogą się nie zatrzymać, gdy ręka jest w ruchu.
 - * **NIE** rzucaj dronem podczas startu.
 - * **NIE** próbuj chwycić drona podczas lotu.
 - * Aby wylądować na dłoni, umieść rękę pod

dronem, aby zapobiec jego upadkowi po wylądowaniu.

- * Startuj w środowisku o wystarczającym oświetleniu i bogatej teksturze powierzchni. NIE lataj w środowisku, które ma znaczną różnicę w oświetleniu w stosunku do aktualnej lokalizacji.
- * Jeśli dron nie wykona startu lub lądowania na dłoni, postępuj zgodnie z komunikatami głosowymi samolotu w celu rozwiązania problemu lub połącz się z aplikacją DJI Fly, aby uzyskać szczegółowe informacje. Komunikaty głosowe są dostępne w języku angielskim lub mandaryńskim, zgodnie z ustawieniami językowymi aplikacji dla ostatniego połączenia. Inne języki nie są obsługiwane.

Przełączanie trybów i zarządzanie ustawieniami



1. Przycisk startu
2. Przycisk wyboru
3. Ekran
4. Tryb nagrywania
5. Parametry nagrywania

Przełączanie trybów fotografowania

Domyślnym trybem po pierwszym włączeniu urządzenia jest tryb Follow. Naciśnij przycisk wyboru, aby przełączyć się do innych trybów, takich jak Dronie, Circle* i inne.

Po przełączeniu trybu urządzenie ogłosi wybrany tryb za pomocą komunikatu głosowego, a na ekranie wyświetli się aktualny tryb i parametry.

* Bardziej inteligentne tryby fotografowania są dostępne podczas korzystania z aplikacji mobilnej. Zaktualizuj oprogramowanie sprzętowe drona do najnowszej wersji, w przeciwnym razie niektóre tryby fotografowania mogą być niedostępne.

Ustawianie parametrów fotografowania

1. Naciśnij i przytrzymaj przycisk wyboru przez 2 sekundy, aby przejść do ustawień parametrów. Element migający obecnie na ekranie jest dostępny do regulacji.

2. Naciśnij przycisk wyboru, aby dostosować wartość.



3. Naciśnij i przytrzymaj ponownie przycisk wyboru, aby przejść do następnej pozycji ustawień.

4. Naciśnij przycisk startowy, aby zapisać bieżące ustawienia i wyjść.

Start/lądowanie przy użyciu dłoni i Smart Snaps

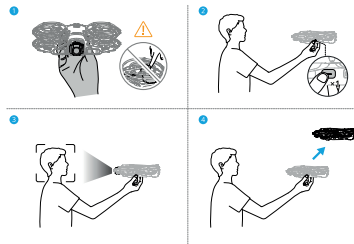
- ⚠ • Korzystając z funkcji Smart Snaps, należy przestrzegać lokalnych przepisów i regulacji dotyczących prywatności.
- Smart Snaps obsługuje wyłącznie śledzenie ludzi.
 - Start i lądowanie z dłoni są obsługiwane w przypadku sterowania dłonią, sterowania za pomocą aplikacji mobilnej oraz sterowania RC. Różnica pole-

ga na tym, że podczas korzystania ze sterowania RC funkcja Smart Snaps dla sterowania dłonią nie jest obsługiwana, a przed startem nie jest wymagane potwierdzenie obiektu.

1. Włącz DJI Neo 2. Trzymaj go nieruchomo i poczekaj na zakończenie autodiagnostyki systemu.

2. Upewnij się, że masz wystarczająco dużo miejsca do manewrowania zgodnie z ustalonymi parametrami, takimi jak odległość i wysokość. Naciśnij przycisk wyboru, aby wybrać żądany tryb.

3. Aby wystartować z dłoni, wykonaj poniższe czynności.



a. Start z dłoni wymaga potwierdzenia obiektu. Trzymaj boki kadłuba drona od dołu, kierując kamerę w stronę obiektu. Upewnij się, że dłoń nie zasłania kamery i że nie ma żadnych przeszkód utrudniających start.

 • NIE wkładaj palców w obszar obrotu śmigieł.

b. Wyciągnij rękę, skieruj kamerę w stronę obiektu i trzymaj ją nieruchomo.

Naciśnij i przytrzymaj przycisk startu. Dron wyświetli komunikat głosowy dotyczący wybranego trybu i odliczania, a następnie automatycznie wystartuje. Aby anulować start, naciśnij ponownie przycisk startu przed zakończeniem odliczania.

 • Gdy obiekt jest zasłonięty przez przeszkodę, lub oświetlenie otoczenia jest nieodpowiednie, potwierdzenie obiektu może się nie powieść.

- Podczas startu z dłoni dron przeleci krótki odcinek

do tyłu. Należy zwracać uwagę na tył drona, aby zapewnić bezpieczeństwo lotu.

4. DJI Neo 2 rozpocznie nagrywanie lub robienie zdjęć zgodnie z wybranym trybem i jego wstępnie ustawionymi parametrami.

5. Podłącz DJI Neo 2 do aplikacji DJI Fly, aby obejrzeć nagrania i stworzyć krótkie filmy.

Sterowanie gestami

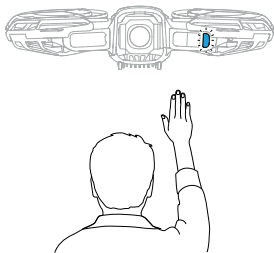
Użyj gestów, aby dostosować pozycję drona podczas korzystania z funkcji Spotlight i ActiveTrack.

-  • Sterowanie gestami jest domyślnie wyłączone. Aby włączyć sterowanie gestami, połącz się z aplikacją DJI Fly i postępuj zgodnie z instrukcjami samouczka, aby odblokować tę funkcję.
- Przed użyciem sterowania gestami upewnij się, że spełnione są wszystkie poniższe warunki.
 - * Tylko aktualnie śledzony lub skupiony obiekt

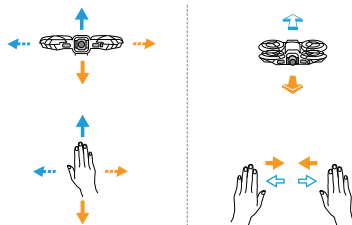
może sterować dronem.

- * Zachowaj odległość 2–5 m między dronem a dłonią.
- * Obiekt musi być w pełni widoczny w polu widzenia kamery, bez żadnych przeszkód.
- * Trzymaj palce wyprostowane i unikaj noszenia grubych rękawiczek lub rękawiczek z jednym palcem.

Podnieś dłoń w kierunku kamery. Gdy indykator zmienia kolor na niebieski, możesz sterować statkiem powietrznym za pomocą gestów.



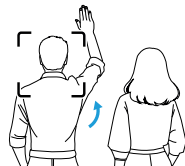
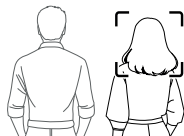
- Przesuń dłonią w górę, w dół, w lewo lub w prawo, aby sterować kierunkiem lotu drona.
- Trzymaj obie dłonie skierowane w stronę drona. Gdy wskaźnik statusu dwukrotnie zamiga na niebiesko, zbliż lub oddal ręce i przytrzymaj je, aby dron leciał do przodu lub do tyłu.



- Aby wyjść z trybu sterowania gestami, zaciśnij pięść lub opuść ramię. Indykator wyłączy się, a dron pozostanie w zawisie. Kolejne śledzenie będzie odbywać się zgodnie z dostosowanym kierunkiem i odległością.
- Aby zmienić obiekt śledzenia, pierwotny obiekt po-

winien pozostać w miejscu i wyjść z trybu sterowania gestami. Nowy obiekt powinien stanąć obok pierwotnego obiektu (w odległości nie większej niż połowa długości ciała), wyciągnąć jedną rękę, dłońią skierowaną w stronę drona, i utrzymać ją w tej pozycji przez ponad 2 sekundy.

Po pomyślnej zmianie indyktor pozostanie niebieski, a dron będzie śledził nowy obiekt.



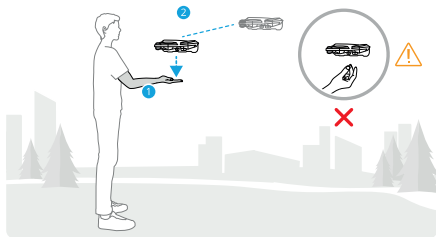
- ⚠ • Dron nie może omijać poruszających się obiektów, takich jak ludzie, zwierzęta lub pojazdy. Podczas korzystania z funkcji sterowania gestami należy zwracać uwagę na otoczenie, aby zapewnić

bezpieczeństwo lotu.

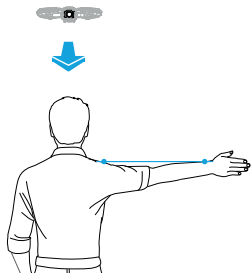
- NIE należy używać funkcji sterowania gestami w obszarach, w których znajdują się małe lub drobne obiekty (np. gałęzie drzew lub linie energetyczne), obiekty przezroczyste (np. woda lub szkło) lub powierzchnie monochromatyczne (np. białe ściany).
- Sterowanie gestami może nie działać w warunkach zbyt ciemnego lub zbyt jasnego oświetlenia. Funkcje związane z gestami należy używać w odpowiednim zakresie oświetlenia (5–100 000 luksów).

Powrót do dłoni

Upewnij się, że dron zawisł w miejscu. Stań twarzą do drona z wyciągniętą dłońią. Upewnij się, że Twoja ręka znajduje się poniżej wysokości urządzenia. Trzymaj dłoń płasko i nieruchomo, z całkowicie wyprostowanymi palcami. Poczekaj, aż dron powróci i wyląduje na Twojej dłoni.



Jeśli dron znajduje się w pewnej odległości, najpierw zwróć się w jego stronę i wyciągnij jedną rękę na bok, aby zasygnalizować mu powrót. Gdy dron zbliży się, wyciągnij dłoń i poczekaj, aż urządzenie wyląduje na Twojej ręce.



⚠ • Podczas lądowania należy całkowicie wyprostować palce, aby uniknąć dotknięcia śmigieł. **NIE NALEŻY** próbować chwytać boki kadłuba drona podczas lądowania w taki sam sposób, jak podczas startu.

• Podczas wykonywania funkcji powrotu do dłoni należy zachować odległość poziomą 2–5 m między dronem a dłonią oraz odległość pionową w granicach 2 m.

• Jeśli dron nie może powrócić na dłoń z bliskiej odległości, dostosuj swoje położenie lub pozycję drona za pomocą gestów, aby uniknąć martwych punktów drona, a następnie spróbuj ponownie.

• Aby przywołać drona z jedną ręką wyciągniętą w bok, utrzymuj urządzenie w odległości do 10 m w poziomie od ramienia. Podczas podnoszenia upewnij się, że ramię jest całkowicie wyprostowane. **NIE** podnoś jednocześnie obu rąk.

💡 • Podczas lądowania na dłoni dron może lekko wznieść się, a następnie wylądować na dłoni. Podczas tego procesu trzymaj rękę nieruchomo i wyprostuj palce.

• W trybach Follow i Spotlight dron zawisnie w miej-

scu, jeśli kamera straci obiekt podczas nagrywania. Uruchom aplikację DJI Fly na smartfonie przez Wi-Fi, aby połączyć się w trakcie lotu. Aby nawiązać połączenie, smartfon musi być wcześniej połączony z aplikacją DJI Fly. W widoku Controls upewnij się, że zadanie zostało już zatrzymane, wybierz **Manual Control** z listy trybów, a następnie wyląduj dronem za pomocą wirtualnych joysticków.

3.2 Sterowanie za pomocą aplikacji mobilnej



Zaleca się otwarcie poniższego linku lub zeskanowanie kodu QR, aby obejrzeć film instruktażowy.



<https://www.dji.com/neo-2/video>

Aby korzystać z funkcji sterowania za pomocą aplikacji mobilnej, należy połączyć DJI Neo 2 z aplikacją DJI Fly na smartfonie przez Wi-Fi i sterować DJI Neo 2 w aplikacji. W funkcji sterowania za pomocą aplikacji mobilnej dostępne są wszystkie funkcje sterowania dłonią. W aplikacji można ustawić parametry i wykonywać funkcję Smart Snaps. Obsługiwane są również inne funkcje, takie jak sterowanie ręczne, nagrywanie dźwięku i sterowanie głosowe.

Uwagi

- Przed użyciem aplikacji mobilnej upewnij się, że:
 - * Urządzenia zdalnego sterowania podłączone do drona są wyłączone, aby można było przełączyć podgląd na żywo do aplikacji mobilnej.
 - * Bluetooth i Wi-Fi na wszystkich innych smartfonach, które były wcześniej podłączone do drona są wyłączone, aby zapobiec zakłóceniom połączenia lub przejęciu kontroli.
- Aplikacja obsługuje funkcję RTH. Szczegółowe informacje można znaleźć w sekcji **Powrót do punktu startowego**.

- ⚠ • Upewnij się, że lataasz w otwartym i niezakłóconym środowisku, bez zakłóceń sygnału Wi-Fi. W przeciwnym razie aplikacja może rozłączyć się z DJI Neo 2, co może wpłynąć na bezpieczeństwo lotu.
- Podczas korzystania z aplikacji mobilnej maksymalna wysokość lotu DJI Neo 2 wynosi 60 m. Ze względów bezpieczeństwa należy utrzymywać kontakt wzrokowy (VLOS) w kontrolowanym obszarze.
- DJI Neo 2 wyląduje automatycznie w następujących sytuacjach. Należy obserwować otoczenie, aby uniknąć utraty lub uszkodzenia DJI Neo 2 podczas lądowania.
- * Krytycznie niski poziom naładowania akumulatora.
 - * Niepowodzenie pozycjonowania i przejście do trybu Attitude.
 - * wykrywa kolizję, ale nie dochodzi do zderzenia.
-

Połączenie DJI Neo 2

1. Włącz DJI Neo 2 i poczekaj, aż zakończy się autodiagnostyka systemu.

2. Włącz Bluetooth, Wi-Fi i usługi lokalizacyjne w smartfonie.

3. Naciśnij opcję „**Przewodnik po połączeniach**” w prawym dolnym rogu ekranu głównego aplikacji, wybierz model urządzenia, a następnie wybierz opcję „**Połącz za pomocą urządzenia mobilnego**”.

4. Wybierz urządzenie z wyników wyszukiwania. Po pomyślnym nawiązaniu połączenia wyświetli się widok sterowania. Podczas pierwszego łączenia smartfona z DJI Neo 2 naciśnij i przytrzymaj przycisk zasilania DJI Neo 2, aby potwierdzić.

- ☀ • Możesz również dotknąć panelu QuickTransfer lub Urządzenia Wi-Fi na ekranie głównym aplikacji DJI Fly, aby nawiązać połączenie Wi-Fi.
- Aby zmienić smartfon podłączony do DJI Neo 2, wyłącz Bluetooth i Wi-Fi na obecnie podłączonym smartfonie przed podłączeniem DJI Neo 2 do nowego smartfona.
-

Sterowanie głosowe

W sekcji Sterowanie dotknij  po prawej stronie ekranu pod podglądem na żywo, aby włączyć sterowanie głosowe. Użyj komendy głosowej, aby sterować DJI Neo 2. Dotknij odpowiedniego przycisku w wyskakującym okienku, aby wyświetlić popularne polecenia. Polecenia głosowe obsługują naturalne wprowadzanie języka.

-  • Sterowanie głosowe obsługuje język angielski lub mandaryński, w zależności od języka aplikacji.
- Aby uzyskać optymalne wrażenia podczas korzystania ze sterowania głosowego, zwiększ głośność telefonu.

3.3 Sterowanie RC

Automatyczny start

1. Uruchom aplikację DJI Fly i przejdź do widoku kamery.
2. Wykonaj wszystkie czynności z listy kontrolnej przed lotem.

3. Naciśnij . Jeśli warunki są bezpieczne do startu, naciśnij i przytrzymaj przycisk, aby potwierdzić.

3. Dron wystartuje i zawiśnie nad ziemią.

Automatyczne lądowanie

1. Jeśli warunki są bezpieczne do lądowania, naciśnij , a następnie naciśnij i przytrzymaj , aby potwierdzić.

2. Automatyczne lądowanie można anulować, naciskając .

3. Jeśli system wizyjny skierowany w dół działa prawidłowo, zostanie włączona ochrona podczas lądowania.

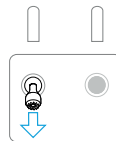
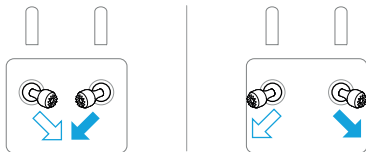
4. Silniki zatrzymają się automatycznie po wylądowaniu.

-  • Wybierz odpowiednie miejsce do lądowania.

Uruchamianie/zatrzymywanie silników

Uruchamianie silników

Aby uruchomić silniki, wykonaj jedno z poleceń kombinacji drążków (CSC) pokazanych poniżej. Gdy silniki zaczną się obracać, zwolnij jednocześnie oba drążki.



Metoda 2: Po wylądowaniu drona wykonaj jedną z czynności CSC pokazanych poniżej, aż silniki się zatrzymają.



Zatrzymywanie silników

Silniki można zatrzymać na dwa sposoby:

Metoda 1: Po wylądowaniu drona należy nacisnąć drążek przepustnicy i przytrzymać go, aż silniki się zatrzymają.

Zatrzymywanie silników w trakcie lotu

- ⚠ • Zatrzymanie silników w trakcie lotu spowoduje uszkodzenie drona.

Domyślnym ustawieniem funkcji **awaryjnego zatrzymania śmigła** w aplikacji DJI Fly jest opcja „**Emergency Only**”, co oznacza, że silniki mogą zostać zatrzymane w trakcie lotu tylko wtedy, gdy dron wykryje sytuację awaryjną, taką jak kolizja, zgaśnięcie silnika, przewrócenie się urządzenia w powietrzu lub utrata kontroli nad dronem i bardzo szybkie wznoszenie się lub opadanie. Aby zatrzymać silniki w trakcie lotu, należy wykonać tę samą czynność CSC, która została użyta do uruchomienia silników. Należy pamiętać, że aby zatrzymać silniki, należy przytrzymać drążki sterowe przez dwie sekundy podczas wykonywania czynności CSC. **Awaryjne zatrzymanie śmigła** można zmienić na „**W dowolnym momencie**” w aplikacji. Należy korzystać z tej opcji z ostrożnością.

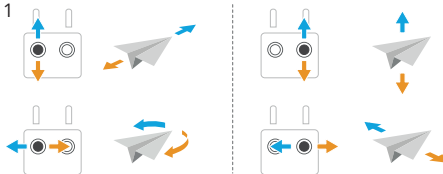
Sterowanie dronem

Dźwignie sterujące pilota zdalnego sterowania mogą być używane do sterowania ruchami samolotu. Dźwignie sterujące mogą być obsługiwane w trybie 1, trybie 2 lub trybie 3, jak pokazano poniżej.

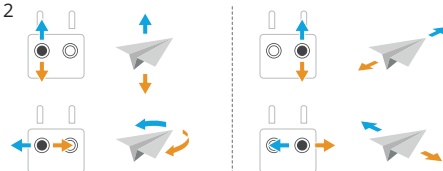
Domyślnym trybem sterowania pilota zdalnego sterowania jest tryb 2. W niniejszej instrukcji tryb 2 jest używany

jako przykład do zilustrowania sposobu użycia dźwigni sterujących. Im bardziej dźwignia jest odsunięta od środka, tym szybciej porusza się samolot.

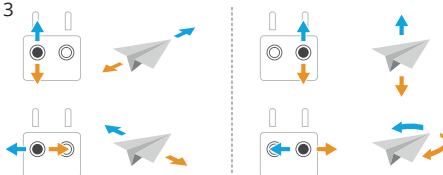
Tryb 1



Tryb 2



Tryb 3



Procedury startu/ładowania

- ⚠ • NIE NALEŻY wystrzeliwać drona z dłoni ani trzymając go w ręku.
- NIE NALEŻY obsługiwać drona, gdy oświetlenie jest zbyt jasne lub zbyt ciemne, aby można było monitorować lot za pomocą pilota zdalnego sterowania. Użytkownik jest odpowiedzialny za prawidłowe dostosowanie jasności wyświetlacza i natężenia bezpośredniego światła słonecznego padającego na ekran, aby uniknąć trudności w wyraźnym widzeniu ekranu.
-

1. Lista kontrolna przed lotem została opracowana, aby pomóc Ci latać bezpiecznie. Przed każdym lotem należy przejrzeć całą listę kontrolną.
2. Umieść drona na otwartej, płaskiej powierzchni, tyłem skierowanym w Twoją stronę.
3. Włącz pilot zdalnego sterowania i drona.
4. Uruchom aplikację DJI Fly i przejdź do widoku kamery.

5. Poczekać na zakończenie autodiagnostyki drona. Jeśli aplikacja DJI Fly nie wyświetla żadnych nieprawidłowych ostrzeżeń, możesz uruchomić silniki.
 6. Powoli przesunąć drążek przepustnicy w górę, aby wystartować.
 7. Aby wylądować, zawieśnij nad płaską powierzchnią i przesunąć drążek przepustnicy w dół, aby opuścić urządzenie.
 8. Po wylądowaniu przesunąć przepustnicę w dół i przytrzymać, aż silniki się zatrzymają.
 9. Wyłączyć drona przed wyłączeniem pilota zdalnego sterowania.
-

- 💡 • Podczas korzystania z pilota zdalnego sterowania nadal można korzystać z funkcji startu z dłoni, naciskając i przytrzymując przycisk startu na DJI Neo 2. Można również wykonać lądowanie z dłoni, aby wylądować dronem. Funkcja Smart Snaps dla sterowania z dłoni nie jest obsługiwana. Odpowiednie uwagi i instrukcje są podobne do tych dotyczących

sterowania z dłoni. Różnica polega na tym, że przed startem nie jest wymagane potwierdzenie obiektu. Więcej informacji można znaleźć w sekcji Sterowanie z dłoni.

Inteligentne tryby lotu

FocusTrack

- Podczas korzystania z funkcji FocusTrack dron nie wykonuje automatycznie zdjęć ani nie nagrywa filmów. Aby wykonać zdjęcia lub nagrać filmy, należy ręcznie sterować dronem.
-

Spotlight

Umożliwia kamerze z gimbalem stałe skierowanie w stronę obiektu podczas ręcznego sterowania lotem.

Gdy system wizyjny działa normalnie, dron ominie lub zahamuje w przypadku wykrycia przeszkody, zgodnie z

ustawieniem działania unikania przeszkód w aplikacji DJI Fly (**Bypass** lub **Brake**).

- ⚠ • W trybie Sport funkcja omijania przeszkód jest wyłączona.
-

Obsługiwane obiekty:

- Obiekty nieruchome
- Obiekty ruchome (tylko pojazdy i ludzie)

Punkty zainteresowania (POI)

Umożliwiają dronowi latanie wokół obiektu.

Dron ominie przeszkody niezależnie od trybów lotu lub ustawień unikania przeszkód w aplikacji DJI Fly, gdy systemy wizyjne działają normalnie.

Obsługiwane obiekty:

- Obiekty nieruchome
- Obiekty ruchome (tylko pojazdy i ludzie)

ActiveTrack

Dotknij lub przesuwaj pokrętkę śledzenia, aby zmienić kierunek śledzenia, a dron automatycznie przeleci z aktualnej pozycji  wzdłuż wygenerowanej trajektorii do wybranego kierunku śledzenia  i będzie kontynuował śledzenie. Użytkownicy mogą również ręcznie dostosować kierunek śledzenia, wysokość i odległość za pomocą drążków sterujących. Dotknij ikony ustawień FocusTrack , aby ustawić parametry śledzenia w aplikacji.



Dron omija przeszkody niezależnie od trybów lotu lub ustawień unikania przeszkód w aplikacji DJI Fly, gdy systemy wizyjne działają prawidłowo.

Obsługiwane obiekty:

Obiekty ruchome (tylko pojazdy i ludzie). Tryb automa-

tyczny obsługuje tylko pojazdy i ludzi.

Gdy obiektem jest osoba, dron może automatycznie dopasować różne sceny fotografowania. Użytkownicy mogą również dotknąć ikony sceny fotografowania , aby ręcznie przełączyć scenę fotografowania. Na podstawie wybranej sceny dron stosuje odpowiednie parametry śledzenia.

 • NIE NALEŻY ręcznie ustawiać trybu fotografowania na Standardowy lub Cycling (do jazdy na rowerze) podczas jazdy na nartach. W przeciwnym razie nie można zagwarantować efektu śledzenia i bezpieczeństwa lotu.

W funkcji ActiveTrack obsługiwane zakresy odległości i wysokości między dronem a obiektem są określone poniżej.

Przedmiot	Ludzie	Pojazdy i łodzie
Odległość pozioma	4-20 m	4-50 m
Wysokość	0.5-15 m	0.5-50 m

-
- ⚠ • Jeśli odległość i wysokość przekraczają zakres podczas uruchamiania funkcji ActiveTrack, dron przeleci do obsługiwanego zakresu odległości i wysokości.
- Zaleca się, aby prędkość dynamicznego obiektu nie przekraczała 12 m/s, w przeciwnym razie dron nie będzie w stanie prawidłowo śledzić obiektu.
-

Uwagi:

- Dron nie może omijać poruszających się obiektów, takich jak ludzie, zwierzęta lub pojazdy. Podczas korzystania z funkcji FocusTrack należy zwracać uwagę na otoczenie, aby zapewnić bezpieczeństwo lotu.
- NIE używaj funkcji FocusTrack w obszarach, w których znajdują się małe lub drobne obiekty (np. gałęzie drzew lub linie energetyczne), obiekty przezroczyste (np. woda lub szkło) lub powierzchnie monochromatyczne (np. białe ściany).
- Kiedy dron podąża za obiektem, unikaj nagłych, szybkich zatrzymań obiektu. Dron może nie być w

stanie zahamować na czas z powodu bezwładności, co może prowadzić do kolizji.

- Zawsze bądź przygotowany do naciśnięcia przycisku Flight Pause (Wstrzymaj lot) na pilocie zdalnego sterowania lub dotknięcia  w aplikacji DJI Fly, aby ręcznie sterować dronem w razie wystąpienia sytuacji awaryjnej.
- Zachowaj szczególną ostrożność podczas korzystania z funkcji FocusTrack w następujących sytuacjach:
 - * Śledzony obiekt nie porusza się po płaskiej powierzchni.
 - * Śledzony obiekt zmienia drastycznie kształt podczas ruchu.
 - * Śledzony obiekt jest poza zasięgiem wzroku przez dłuższy czas.
 - * Śledzony obiekt znajduje się na dużych obszarach monochromatycznych, takich jak pustynie.
 - * Śledzony obiekt ma kolor lub wzór podobny do otaczającego go środowiska.
 - * Oświetlenie jest bardzo słabe (<5 luksów) lub bardzo jasne (>100 000 luksów).
- Korzystając z FocusTrack, należy przestrzegać lokalnych przepisów i regulacji dotyczących prywatności.
- Zaleca się śledzenie wyłącznie pojazdów i osób (z wyjątkiem dzieci). Podczas śledzenia innych obiektów

tów należy zachować ostrożność.

- W przypadku obsługiwanych obiektów ruchomych pojazdy oznaczają samochody. NIE ŚLEDŹ samochodów zdalnie sterowanych.
 - Obiekt śledzenia może zostać nieumyślnie zamieniony na inny obiekt, jeśli obiekty te miną się w pobliżu.
-

Korzystanie z funkcji FocusTrack

Przed włączeniem funkcji FocusTrack upewnij się, że otoczenie lotu jest otwarte i nie ma żadnych przeszkód, a oświetlenie jest wystarczające.

Aby włączyć funkcję FocusTrack, dotknij ikony FocusTrack  po lewej stronie widoku kamery lub wybierz obiekt na ekranie. Po włączeniu funkcji dotknij ponownie ikony FocusTrack , aby ją wyłączyć.

-  Podczas korzystania z funkcji naciśnij przycisk Flight Pause (Wstrzymaj lot) na pilocie, aby anulować wybór obiektu.
-

QuickShots

Funkcja QuickShots obejmuje wiele trybów fotografowania. Dron automatycznie rejestruje obraz zgodnie z wybranym trybem fotografowania i generuje krótki film.

Uwagi:

- ⚠ • Podczas korzystania z funkcji Boomerang upewnij się, że masz wystarczająco dużo miejsca na nagrywanie.
- Korzystaj z funkcji QuickShots w miejscach wolnych od budynków i innych przeszkód. Upewnij się, że na trasie lotu nie ma ludzi, zwierząt ani innych przeszkód.
- Zawsze zwracaj uwagę na obiekty znajdujące się w pobliżu drona i używaj pilota, aby uniknąć kolizji lub utrudnień w locie.
- NIE korzystaj z funkcji QuickShots w żadnej z poniższych sytuacji:
 - * Gdy obiekt jest zasłonięty przez dłuższy czas lub znajduje się poza polem widzenia.
 - * Gdy obiekt znajduje się na dużych obszarach monochromatycznych, takich jak obszary pokry-

te śniegiem lub pustynią.

- * Gdy obiekt ma podobny kolor lub wzór do otoczenia.
- * Gdy obiekt znajduje się w powietrzu.
- * Gdy obiekt porusza się szybko.
- * Gdy oświetlenie jest bardzo słabe (<5 luksów) lub bardzo jasne (>10 000 luksów).
- NIE używaj funkcji QuickShots w miejscach położonych blisko budynków lub tam, gdzie sygnał GNSS jest słaby. W przeciwnym razie trasa lotu stanie się niestabilna.
- Podczas korzystania z funkcji QuickShots należy przestrzegać lokalnych przepisów i regulacji dotyczących prywatności.

Korzystanie z funkcji Quickshots

1. Dotknij ikony trybu fotografowania po prawej stronie widoku kamery i wybierz opcję QuickShots .
2. Po wybraniu jednego z trybów podrzędnych dotknij ikony plusa lub przeciągnij palcem po ekranie, aby wybrać obiekt. Następnie dotknij , aby rozpocząć nagry-

wanie. Dron będzie nagrywał materiał filmowy, wykonując zaprogramowany lot zgodnie z wybraną opcją, a następnie wygeneruje film. Po zakończeniu nagrywania dron powróci do swojej pierwotnej pozycji.

3. Dotknij  lub naciśnij przycisk Flight Pause (Wstrzymaj lot) na pilocie zdalnego sterowania. Dron natychmiast wyjdzie z trybu QuickShots i zawisnie w powietrzu.

Tempomat

Tempomat umożliwia zablokowanie prędkości lotu i prędkości obrotu gimbała, co ułatwia sterowanie i sprawia, że ruchy kamery są płynniejsze. Więcej ruchów kamery, takich jak spiralne wznoszenie i obrót gimbała, można uzyskać poprzez zwiększenie siły nacisku na drążek sterujący i pokrętko.

-  • Unikanie przeszkód w trybie tempomatu odbywa się zgodnie z aktualnym trybem lotu. Należy latać ostrożnie.

Korzystanie z tempomatu

1. Ustaw jeden z przycisków zdalnego sterowania na funkcję tempomatu.
 2. Po naciśnięciu drążków sterujących naciśnij przycisk tempomatu, a dron będzie automatycznie leciał z aktualną prędkością.
 3. Po obróceniu pokrętki zdalnego sterowania w celu dostosowania kąta gimbału naciśnij przycisk tempomatu, a gimbal automatycznie obróci się z aktualną prędkością obrotową w odpowiednim kierunku.
-
-  • Obrót gimbału zatrzyma się, gdy gimbal osiągnie granicę ruchu.
- Podczas obrotu gimbału, jeśli dostosujesz kąt gimbału, gimbal wykona odpowiednią regulację, a następnie będzie kontynuował obrót.
-
4. Naciśnij przycisk Flight Pause (Wstrzymaj lot) na pilocie lub dotknij , aby wyjść z trybu tempomatu.

Nagrywanie filmów za pomocą aplikacji

W widoku kamery aplikacji dotknij **•••> Camera**, aby włączyć nagrywanie w aplikacji i wybrać efekt redukcji szumów. Dźwięk będzie nagrywany przez odpowiednie urządzenie nagrywające dźwięk podczas nagrywania wideo przez drona. Ikona mikrofonu zostanie wyświetlona w podglądzie na żywo.

Obsługiwane urządzenia do nagrywania dźwięku to wbudowany mikrofon smartfona, DJI Mic 2 i słuchawki Bluetooth. Lista kompatybilnych urządzeń Bluetooth znajduje się w sekcji Do pobrania na oficjalnej witrynie internetowej DJI Neo 2. Podczas korzystania z niektórych słuchawek Bluetooth mogą wystąpić problemy z kompatybilnością nagrywania dźwięku. Przed rozpoczęciem nagrywania należy je przetestować.

-
-  • NIE wyłączaj ekranu ani nie przełączaj się na inne aplikacje podczas nagrywania.
-

-
- 💡 • Nagrywanie dźwięku można włączyć lub wyłączyć tylko przed rozpoczęciem nagrywania.
 - Podczas przeglądania lub pobierania filmów w widoku Album w aplikacji DJI Fly dźwięk nagrany za pomocą funkcji nagrywania dźwięku zostanie automatycznie połączony z plikiem wideo.
-

3.4 Immersyjne sterowanie ruchem

- 💡 • W tej sekcji opisano obsługę lotu podczas korzystania z DJI Neo 2 z goglami DJI Goggles N3 i kontrolerem ruchu DJI RC Motion 3. Szczegółowe informacje na temat użytkowania można znaleźć w odpowiednich instrukcjach obsługi gogli i kontrolera ruchu.
-

Poniższe kroki pomogą Ci prawidłowo obsługiwać statek powietrzny.

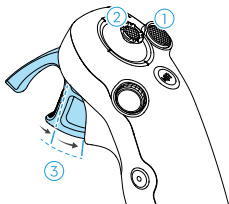
1. Umieść drona na otwartej, płaskiej powierzchni, tyłem skierowanym w stronę użytkownika.

2. Włącz gogle, pilot zdalnego sterowania i drona.
3. Przed założeniem gogli poczekaj, aż ekran drona się zaświeci.
4. Uruchom silniki.
5. Sprawdź podgląd lotu na żywo w goglach, aby upewnić się, że nie ma żadnych komunikatów ostrzegawczych, oraz że sygnał GNSS jest silny.
6. Naciśnij dwukrotnie przycisk blokady, aby uruchomić silniki drona, a następnie naciśnij i przytrzymaj, aby dron wystartował. Urządzenie wznieś się na wysokość około 1,2 m i zawiśnię w powietrzu.
7. Naciśnij i przytrzymaj przycisk blokady, gdy dron zawiśa w powietrzu, aby automatycznie wylądować i zatrzymać silniki.
8. Wyłącz drona, gogle i urządzenie zdalnego sterowania.

Prosty lot

- Przed pierwszym lotem zaleca się obejrzenie samouczka w goglach. Przejdź do **Ustawienia > Sterowanie > Samouczek lotu kontrolera ruchu**.

Steruj dronem za pomocą przycisku blokady, joysticka i pedału gazu DJI RC Motion 3.



1. Użyj przycisku blokady, aby kontrolować start, lądowanie i hamowanie drona.

2. Przesuń joystick, aby dron wzniósł się, opadł lub prze-

sunął się w lewo lub w prawo w poziomie*.

3. Istnieją dwa poziomy nacisku podczas naciskania pedału gazu. Delikatnie naciskając pedał do pozycji pomiędzy pierwszym a drugim zatrzymaniem, można wyczuć wyraźną przerwę. Naciskaj pedał gazu do różnych zatrzymań, aby sterować różnymi działaniami drona.

* Gdy funkcja Easy ACRO nie jest włączona lub działanie Easy ACRO jest wybrane jako Slide.

	Gdy pedał gazu nie jest wciśnięty, dron zawisa w powietrzu.
	Delikatnie naciskając pedał gazu do pierwszego oporu, można regulować orientację drona, przechylając kontroler ruchu pionowo w lewo lub w prawo. Należy pamiętać, że dron nie będzie w tym momencie leciał do przodu.



Naciśnij pedał gazu do drugiego oporu, aby dron leciał w kierunku okręgu widocznego w goglach.

Start, hamowanie, lądowanie

Start: Naciśnij dwukrotnie przycisk blokady, aby uruchomić silniki drona, a następnie naciśnij i przytrzymaj przycisk ponownie, aby dron wystartował. Urządzenie wzniesie się na wysokość około 1,2 m i zawisnie w powietrzu.

Hamowanie: Naciśnij przycisk blokady podczas lotu, aby dron zahamował i zawisł w miejscu. Naciśnij ponownie, aby wznowić sterowanie lotem.

Lądowanie: Naciśnij i przytrzymaj przycisk blokady, gdy dron zawisa, aby automatycznie wylądować i zatrzymać silniki.



- Po uruchomieniu silników drona poprzez dwukrotne naciśnięcie przycisku blokady, powoli przesun joystick w górę, aby dron wystartował.
- Gdy funkcja Easy ACRO jest wyłączona, gdy dron dotrze do pozycji lądowania, delikatnie przesun joystick w dół, aby wylądować urządzeniem. Po wylądowaniu przesun joystick w dół i przytrzymaj w tej pozycji, aż silniki się zatrzymają.

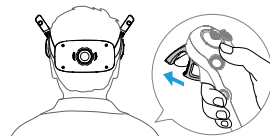
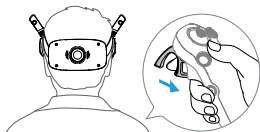


- W przypadku wystąpienia sytuacji awaryjnej (np. kolizji lub utraty kontroli nad dronem) podczas lotu, czterokrotne naciśnięcie przycisku blokady spowoduje uruchomienie funkcji zatrzymania silników w trakcie lotu, co spowoduje natychmiastowe zatrzymanie silników urządzenia. Funkcja zatrzymania silników w trakcie lotu spowoduje awarię drona. Należy zachować ostrożność podczas obsługi.
- Aby zapewnić bezpieczeństwo lotu podczas korzystania z kontrolera ruchu, przed użyciem gogli należy nacisnąć przycisk blokady jeden raz, aby zahamować i zawisnąć w powietrzu. Niezastosowanie się do tego zalecenia stanowi zagrożenie dla bezpieczeństwa i może prowadzić do utraty kontroli nad dronem lub obrażeń ciała.

Lot do przodu i do tyłu

Naciśnij lub pchnij pedał gazu kontrolera ruchu, aby lecieć do przodu lub do tyłu. Aby przyspieszyć, naciśnij lub pchnij mocniej. Zwolnij, aby zatrzymać się i zawisnąć w powietrzu.

Naciśnij pedał gazu do drugiego oporu, aby dron leciał w kierunku okręgu widocznego w goglach.



Regulacja orientacji drona

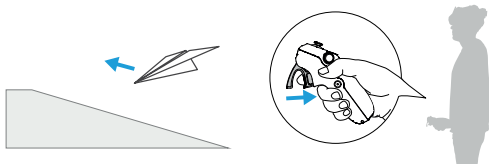
Delikatnie naciśnij pedał gazu do pierwszego oporu i jednocześnie przechyl górną część kontrolera ruchu w dowolnym kierunku, aby dron wykonał obrót. Im większy kąt przechylenia kontrolera ruchu, tym szybciej dron wykona obrót. Okrąg w goglach będzie się poruszał w lewo i w prawo, a widok lotu na żywo będzie się odpowiednio zmieniał.

Naciśnij pedał gazu, aby dron leciał do tyłu.

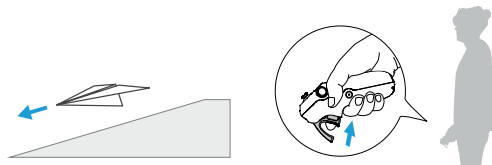


Wznoszenie i opadanie drona pod kątem

Aby lecieć dronem pod kątem w górę, naciśnij pedał gazu do drugiego oporu, jednocześnie przechylając kontroler ruchu do góry.

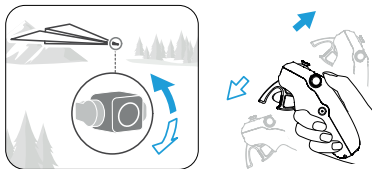


Aby lecieć dronem pod kątem w dół, naciśnij pedał gazu do drugiego oporu, jednocześnie przechylając kontroler ruchu w dół.



Sterowanie gimbałem i kamerą

Podczas lotu lub gdy pedał gazu nie jest wciśnięty, a dron zawisa w powietrzu, przechyl kontroler ruchu w górę i w dół, aby kontrolować nachylenie gimbału. Nachylenie gimbału zmienia się odpowiednio do nachylenia kontrolera ruchu i jest zawsze zgodne z orientacją kontrolera ruchu. Okrąg w goglach będzie się poruszał w górę i w dół, a widok lotu na żywo zmieni się odpowiednio.



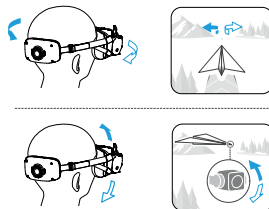
- ⚠ • Przed startem lub podczas używania przycisku blokady w celu uruchomienia zawisu drona nie można kontrolować nachylenia gimbału.
- Za pomocą pokrętki na kontrolerze ruchu przewiń w górę lub w dół, aby przechylić kamerę przed startem lub podczas powrotu do punktu startowego (RTH) i lądowania.

Śledzenie głowy

Po włączeniu funkcji śledzenia głowy, poziome ustawienie drona i nachylenie gimbału można kontrolować za pomocą ruchów głowy podczas lotu. Otwórz menu skrótów z podglądu lotu na żywo, przejdź do menu szybkie-

go sterowania i kliknij , aby włączyć funkcję śledzenia głowy.

W trybie śledzenia głowy kontroler ruchu nie będzie mógł sterować nachyleniem gimbału, a dostępne będzie tylko sterowanie za pomocą drona. Użytkownicy nadal mogą sterować kierunkiem lotu drona, przechylając kontroler ruchu bez naciskania pedału przyspieszenia.



Tryb ACRO

Użyj kontrolera ruchu, aby wykonać proste akrobacje (Easy ACRO), takie jak salto w przód, salto w tył, przewrót i obrót o 180°.



- Funkcja omijania przeszkód jest wyłączona, gdy włączona jest funkcja Easy ACRO. Funkcja omijania przeszkód włącza się automatycznie po wyłączeniu funkcji Easy ACRO. Przed wykonaniem czynności Easy ACRO należy zwrócić uwagę na otoczenie i upewnić się, że w pobliżu nie ma żadnych przeszkód.
- Funkcja Easy ACRO jest niedostępna w następujących sytuacjach:
 - * Dron startuje, zawisa, ląduje lub wraca do punktu startowego;
 - * Dron znajduje się w trybie Sport;
 - * Poziom naładowania akumulatora drona jest niższy niż 35%;
 - * Wysokość lotu drona jest mniejsza niż 1,5 m;
 - * Prędkość wiatru przekracza 4 m/s;
 - * Jakość pozycjonowania jest słaba (system GNSS i system wizyjny są niedostępne);
 - * Dron znajduje się w strefie buforowej strefy ograniczonej lub strefy wysokościowej, lub zbliża się do maksymalnej odległości lotu.
- W następujących sytuacjach należy zachować ostrożność podczas korzystania z funkcji Easy

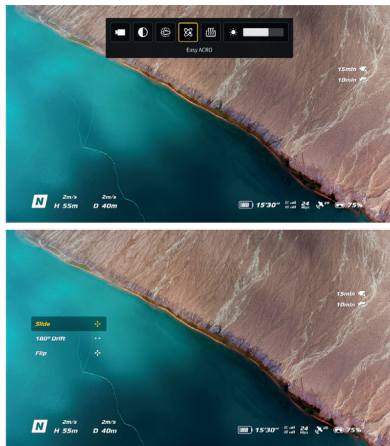
ACRO:

- * Gdy kąt nachylenia drona wzrasta (np. podczas wykonywania zakrętów, gwałtownego przyspieszania lub zwalniania, lub gdy prędkość wiatru przekracza 2 m/s), należy również zwiększyć wysokość lotu drona. W przeciwnym razie funkcja Easy ACRO może być niedostępna.
- * Gdy kąt nachylenia drona nie jest stabilny (np. podczas wykonywania zakrętów, szybkiego przyspieszania lub zwalniania, gdy prędkość wiatru przekracza 2 m/s lub podczas ciągłego uruchamiania funkcji Easy ACRO), urządzenie może dryfować w bok, a jego wysokość może być niestabilna po wykonaniu czynności Easy ACRO. Należy zwracać uwagę na otoczenie i wysokość drona, aby uniknąć kolizji.



- Funkcja Easy ACRO nie może być włączona w następujących sytuacjach:
 - * Podczas nagrywania wideo;
 - * Gdy włączona jest funkcja Head Tracking (śledzenie głowy);
 - * Podczas korzystania z pilota DJI FPV Remote Controller 3.

1. Otwórz menu skrótów i wybierz opcję **Easy ACRO**. Dron przejdzie w tryb Easy ACRO. Wyświetli wybraną akcję po lewej stronie podglądu na żywo w goglach.



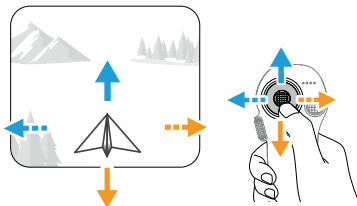
2. Użyj pokrętki na kontrolerze ruchu, aby przełączać się między akcjami Easy ACRO.

3. Po włączeniu funkcji Easy ACRO przesunij joystick, aby wykonać różne czynności Easy ACRO, jak pokazano poniżej.

Suw

Przesunij joystick w górę lub w dół, aby dron wzniósł się lub opadł.

Przesunij joystick w lewo lub w prawo, aby dron przesunął się w lewo lub w prawo w poziomie.

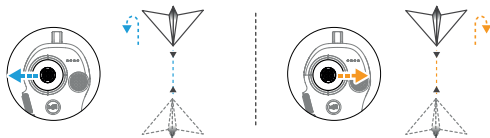


Dryf 180°

Przesunij joystick w lewo lub w prawo, aby dron wykonał

skręt o 180° w lewo lub w prawo.

W tym trybie działania dron nie reaguje na przesunięcie joysticka w górę lub w dół.



Salto

Przesuń joystick w górę lub w dół, aby dron wykonał salto w przód lub w tył.

Przesuń joystick w lewo lub w prawo, aby dron wykonał obrót w lewo lub w prawo.



3.5 Sugestie i wskazówki dotyczące nagrywania wideo

1. Lista kontrolna przed lotem została opracowana, aby pomóc użytkownikowi w bezpiecznym lataniu i nagrywaniu filmów podczas lotu. Przed każdym lotem należy przejrzeć całą listę kontrolną.
2. W przypadku korzystania z pilota zdalnego sterowania zaleca się robienie zdjęć lub nagrywanie filmów podczas lotu w trybie normalnym lub kinowym.
3. **NIE NALEŻY** latać w złych warunkach pogodowych, takich jak deszcz lub wiatr.
4. Wybierz ustawienia kamery, które najlepiej odpowiadają Twoim potrzebom.
5. Przeprowadź testy lotu, aby ustalić trasy lotu i podgląd scen.
6. Pamiętaj, aby sterować DJI Neo 2 delikatnie, aby zapewnić płynny i stabilny lot.

7. Po locie usuń wszelkie ciała obce z wlotu powietrza po obu stronach DJI Neo 2, aby zapobiec zablokowaniu.

DJI Neo 2

4 DJI Neo 2

4.1 Tryby lotu

Podczas korzystania z funkcji sterowania dłonią i aplikacji mobilnej, DJI Neo 2 nie obsługuje przełączania trybów lotu.

Podczas korzystania z pilota DJI RC-N3, tryby lotu można przełączać między Normal, Sport i Cine za pomocą przełącznika trybu lotu na pilocie.

Podczas korzystania z kontrolera ruchu, tryby lotu można przełączać między Normal i Sport za pomocą przycisku trybu na kontrolerze ruchu.

Podczas korzystania z pilota FPV tryby lotu można przełączać między Normal a Sport za pomocą przełącznika trybu lotu na pilocie.

Tryb Normal: dron może precyzyjnie zawisnąć w powietrzu i latać stabilnie, co sprawia, że tryb ten nadaje się do większości scenariuszy lotu.

Tryb Sport: w trybie sportowym maksymalna prędkość lotu drona w poziomie wzrasta. Należy pamiętać, że w trybie sportowym funkcja omijania przeszkód jest wyłączona.

Tryb Cine: Tryb Cine oparty jest na trybie Normal z ograniczoną prędkością lotu, dzięki czemu dron jest bardziej stabilny podczas nagrywania.

Dron automatycznie przechodzi w tryb Attitude (ATTI), gdy system wizyjny jest niedostępny lub wyłączony, a sygnał GNSS jest słaby lub kompas doświadcza zakłóceń. W trybie ATTI dron może być bardziej podatny na wpływ otoczenia.

Czynniki środowiskowe, takie jak wiatr, mogą powodować dryfowanie poziome drona, co może stwarzać zagrożenie, zwłaszcza podczas lotu w ograniczonej przestrzeni. Dron nie będzie w stanie zawisnąć ani automatycznie hamować, dlatego pilot powinien jak najszybciej wylądować, aby uniknąć wypadku.

- Tryby lotu działają tylko podczas lotu ręcznego z użyciem pilota.

- ⚠ • W trybie Sport maksymalna prędkość lotu i droga hamowania drona znacznie się zwiększają. W warunkach bezwietrznych wymagana jest minimalna droga hamowania wynosząca 20 m.
- W bezwietrznych warunkach wymagana jest minimalna droga hamowania wynosząca 5 m podczas wznoszenia i opadania drona w trybie Sport lub Normal.
- W trybie Sport znacznie wzrasta responsywność drona, co oznacza, że niewielki ruch drążka sterowego na pilocie zdalnego sterowania przekłada się na duże przemieszczenie urządzenia. Podczas lotu należy zapewnić odpowiednią przestrzeń manewrową.
- W filmach nagranych w trybie Sport mogą występować drgania.

4.2 Wskaźnik stanu



Opisy wskaźników stanu drona

W normie		
.....	Powolne miganie na niebiesko	Wyszukiwanie dłoni/Trwa lądowanie na dłoni
× 2	Dwukrotne miganie na niebiesko	Obie dłonie potwierdzone podczas trybu sterowania gestami
—	Stałe światło niebieskie	Sterowanie gestami
.....	Pulsujące światło zielone	Sterowanie ręczne
.....	Migające światło białe	Odliczanie do zdjęcia
—	Stałe światło białe	Nagrywanie wideo
Stany ostrzegawcze		
.....	Szybkie migające światło czerwone	Krytycznie niski poziom naładowania akumulatora/GNSS i wyłączona funkcja wizualna (włączony tryb Attitude)

	Stale światło czerwone	Utrata śledzonego obiektu / Wylączenie startu (np. niski poziom naładowania akumulatora) [1]
	Powolne migające światło żółte	Automatyczne uruchomienie funkcji RTH w przypadku nieoczekiwanego wyłączenia funkcji Smart Snaps

[1] Jeśli dron nie może wystartować, gdy wskaźnik stanu świeci się na czerwono, sprawdź komunikat ostrzegawczy w aplikacji DJI Fly.

4.3 Powrót do domu (RTH)

Proszę uważnie przeczytać treść tej sekcji, aby zapoznać się z zachowaniem drona w trybie powrotu do punktu startowego (RTH).

Podczas sterowania dronem za pomocą pilota lub aplikacji mobilnej dostępna jest funkcja RTH. Funkcja RTH automatycznie sprowadzi drona z powrotem do ostatnio zarejestrowanego punktu bazowego. Funkcję RTH można uruchomić na trzy sposoby: użytkownik aktywnie uruchamia funkcję RTH, dron ma niski poziom naładowania akumulatora lub utracono sygnał zdalnego sterowania lub sygnał transmisji wideo (uruchamia się funkcja Failsafe RTH). Jeśli dron pomyślnie zarejestruje punkt bazowy, a system pozycjonowania działa normalnie, po

uruchomieniu funkcji RTH urządzenie automatycznie powróci i wyląduje w punkcie bazowym.

 **Punkt początkowy:** Punkt początkowy zostanie zarejestrowany podczas startu, o ile dron ma silny sygnał GNSS i  26. Po zarejestrowaniu punktu początkowego aplikacja DJI Fly wyświetli komunikat głosowy. Punkt początkowy jest domyślnie ustawiony na miejsce startu. Podczas lotu aktualizacja punktu początkowego zależy od metody sterowania.

- W przypadku sterowania dronem za pomocą pilota zdalnego sterowania punkt początkowy można w razie potrzeby ręcznie zaktualizować w aplikacji DJI Fly w sekcji •••> **Bezpieczeństwo** (np. jeśli zmieniła się pozycja).
- W przypadku sterowania za pomocą aplikacji mobilnej punkt początkowy jest dynamicznie aktualizowany na podstawie lokalizacji obiektu podczas korzystania z funkcji śledzenia obiektu lub innych funkcji śledzenia.

Podczas RTH trasa AR RTH będzie wyświetlana na widoku kamery, co pomoże Ci zobaczyć ścieżkę powrotną i

zapewnić bezpieczeństwo lotu. Widok kamery pokazuje też punkt bazowy AR. Kiedy dron dotrze do obszaru nad punktem bazowym, kamera gimbała automatycznie obróci się w dół. Cień drona AR pojawi się na widoku kamery, gdy dron będzie zbliżał się do ziemi, co pozwoli Ci sterować urządzeniem, aby wylądować dokładniej w wybranym miejscu.

Punkt startowy AR, trasa AR RTH i cień drona AR będą domyślnie wyświetlane w widoku kamery. Wyświetlanie można zmienić w •••> **Bezpieczeństwo** > **Ustawienia AR**.

- ⚠ • Trasa AR RTH służy wyłącznie jako punkt odniesienia i może odbiegać od rzeczywistej trasy lotu w różnych scenariuszach. Podczas lotu RTH należy zawsze zwracać uwagę na obraz na żywo wyświetlany na ekranie. Należy latać ostrożnie.
- Podczas RTH dron domyślnie automatycznie dostosowuje nachylenie gimbała, aby skierować kamerę w stronę trasy RTH. Użycie pokrętki gimbała do regulacji orientacji kamery lub naciśnięcie przycisków konfigurowalnych na pilocie zdalnego sterowania w celu ponownego wycentrowania kamery spowoduje zatrzymanie automatycznej

regulacji nachylenia gimbała przez drona, co może uniemożliwić wyświetlenie trasy AR RTH.

Uwagi

- ⚠ • Jeśli system pozycjonowania działa nieprawidłowo, dron może nie być w stanie wrócić do punktu startowego jak zwykle. Podczas trybu Failsafe RTH, jeśli system pozycjonowania działa nieprawidłowo, dron może przejść do trybu ATTI i wylądować automatycznie.
- W przypadku korzystania z aplikacji mobilnej sterującej, dron wykona jedynie lądowanie i nie będzie w stanie wykonać funkcji RTH, jeśli nie będzie sygnału GNSS.
- W przypadku braku sygnału GNSS NIE NALEŻY latać nad powierzchnią wody, budynkami z powierzchnią szklaną ani w sytuacjach, gdy wysokość nad ziemią przekracza 10 m.
- Jeśli system pozycjonowania działa nieprawidłowo, dron przejdzie w tryb ATTI.
- Ważne jest, aby przed każdym lotem ustawić odpowiednią wysokość RTH. Uruchom DJI Fly i ustaw

wysokość RTH.

- Dron nie może wykrywać przeszkód podczas RTH, jeśli warunki otoczenia nie są odpowiednie dla systemu wykrywania.
- Strefy GEO mogą mieć wpływ na RTH. Należy unikać latania w pobliżu stref GEO.
- Dron może nie być w stanie powrócić do punktu startowego, jeśli prędkość wiatru jest zbyt duża. Należy latać ostrożnie.
- Podczas RTH należy zwracać szczególną uwagę na małe lub drobne obiekty (takie jak gałęzie drzew lub linie energetyczne) lub obiekty przezroczyste (takie jak woda lub szkło). W sytuacji awaryjnej należy wyjść z trybu RTH i sterować dronem ręcznie.
- Ustaw zaawansowany RTH jako **ustawienie wstępne**, jeśli na trasie RTH znajdują się linie energetyczne lub wieże przesyłowe, których dron nie może ominąć, i upewnij się, że wysokość RTH jest ustawiona wyżej niż wszystkie przeszkody.
- Dron zahamuje i powróci do punktu startowego zgodnie z najnowszymi ustawieniami, jeśli **ustawienia zaawansowanego RTH** w aplikacji DJI Fly

zostaną zmienione podczas RTH.

- Jeśli maksymalna wysokość zostanie ustawiona poniżej aktualnej wysokości podczas RTH, dron najpierw opuści się do maksymalnej wysokości, a następnie będzie kontynuował powrót do punktu startowego.
- Wysokość RTH nie może być zmieniana podczas RTH.
- Jeśli istnieje duża różnica między aktualną wysokością a wysokością RTH, nie można dokładnie obliczyć zużycia energii akumulatora ze względu na różnice prędkości wiatru na różnych wysokościach. Zwróć szczególną uwagę na komunikaty dotyczące poziomu naładowania akumulatora i komunikaty ostrzegawcze w aplikacji DJI Fly.
- Gdy sygnał pilota zdalnego sterowania jest normalny podczas zaawansowanego RTH, drążek pochylenia może być używany do sterowania prędkością lotu, ale nie można kontrolować orientacji i wysokości, a dron nie może być sterowany w lewo lub w prawo. Ciągłe naciskanie drążka pochylenia w celu przyspieszenia zwiększa tempo zużycia energii akumulatora. Dron nie może ominąć przeszkód,

jeśli prędkość lotu przekracza efektywną prędkość wykrywania. Jeśli drążek pochylenia zostanie wciśnięty do końca, dron zahamuje, zawisnie w miejscu i wyjdzie z trybu RTH. Po zwolnieniu drążka pochylenia dron będzie można kontrolować.

- Jeśli statek powietrzny osiągnie limit wysokości aktualnej lokalizacji lub punktu startowego podczas wznoszenia w trybie Preset RTH, dron przestaje się wznosić i wraca do punktu startowego na aktualnej wysokości. Należy zwracać uwagę na bezpieczeństwo lotu podczas RTH.
- Jeśli punkt bazowy znajduje się w strefie wysokości, ale dron nie znajduje się w strefie wysokości, po osiągnięciu strefy wysokości dron opuści się poniżej granicy wysokości, która może być niższa od ustawionej wysokości RTH. Należy latać ostrożnie.
- Dron opuści RTH, jeśli otoczenie jest zbyt złożone, aby wykonać RTH, nawet jeśli system wykrywania działa prawidłowo.
- RTH nie może zostać uruchomione podczas automatycznego lądowania.

Zaawansowane RTH

Po uruchomieniu funkcji Advanced RTH dron automatycznie zaplanuje najlepszą trasę powrotu do punktu startowego (RTH), która zostanie wyświetlona w aplikacji DJI Fly i będzie dostosowywana do warunków otoczenia. Podczas powrotu do punktu startowego (RTH) dron automatycznie dostosuje prędkość lotu do czynników środowiskowych, takich jak prędkość i kierunek wiatru oraz przeszkody.

Jeśli sygnał sterujący między pilotem zdalnego sterowania a dronem jest dobry, wyjdź z trybu RTH, dotykając  w aplikacji DJI Fly lub naciskając przycisk RTH na pilocie zdalnego sterowania. Po wyjściu z trybu RTH odzyskasz kontrolę nad dronem.

Metoda wyzwalania

Użytkownik aktywnie uruchamia funkcję RTH

- **Sterowanie dłonią:** gdy dron znajduje się w odległości 5 m od obiektu, wyciągnij dłoń, a urządzenie automatycznie powróci i wyląduje na dłoni po potwierdze-

niu jej obecności.

- **Sterowanie za pomocą aplikacji mobilnej:** podczas lotu dotknij i przytrzymaj lewą stronę widoku kamery w aplikacji DJI Fly. W wyskakującym okienku naciśnij i przytrzymaj ikonę RTH, aby uruchomić funkcję RTH.
- **Korzystanie z pilota zdalnego sterowania:** Podczas lotu można uruchomić funkcję RTH, naciskając i przytrzymując przycisk RTH na pilocie zdalnego sterowania lub dotykając i po lewej stronie widoku kamery w aplikacji DJI Fly, a następnie naciskając i przytrzymując ikonę RTH.

Jeśli podczas RTH nastąpi utrata sygnału pilota zdalnego sterowania, dron będzie kontynuował procedurę RTH niezależnie od wstępnie ustawionej akcji w przypadku utraty sygnału.

- **Korzystanie z kontrolera ruchu:** Naciśnij i przytrzymaj przycisk trybu na kontrolerze ruchu, aby uruchomić funkcję RTH. Dron powróci do ostatnio zaktualizowanego punktu startowego. Podczas funkcji RTH naciśnij raz przycisk blokady, aby anulować funkcję

RTH. Po wyjściu z funkcji RTH użytkownicy odzyskają kontrolę nad dronem.

Niski poziom naładowania akumulatora drona

Jeśli podczas lotu poziom naładowania akumulatora jest niski i wystarcza tylko do lotu do punktu startowego, w aplikacji DJI Fly pojawi się komunikat ostrzegawczy. Jeśli dotkniesz, aby potwierdzić RTH lub nie podejmiesz żadnych działań przed zakończeniem odliczania, dron automatycznie zainicjuje RTH z powodu niskiego poziomu naładowania akumulatora.

Jeśli anulujesz komunikat o niskim poziomie naładowania akumulatora RTH i kontynuujesz lot, dron wyląduje automatycznie, gdy aktualny poziom naładowania akumulatora pozwoli mu jedynie na opuszczenie bieżącej wysokości.

Urządzenia zdalnego sterowania mogą być używane do kontrolowania poziomego ruchu drona podczas lądowania. Jak najszybciej skieruj urządzenie w odpowiednie miejsce do lądowania.

-
- ⚠ • Gdy poziom naładowania akumulatora jest zbyt niski i nie ma wystarczającej mocy, aby powrócić do bazy, należy jak najszybciej wylądować dronem. Opóźnienie działania spowoduje stopniowy spadek ciągu, co może doprowadzić do niekontrolowanego opadania po całkowitym wyczerpaniu akumulatora. Może to spowodować zniszczenie drona, szkody materialne osób trzecich lub obrażenia ciała.
- NIE NALEŻY naciskać drążka przepustnicy w górę podczas automatycznego lądowania. W przeciwnym razie dron doświadczy stopniowego spadku ciągu, a nawet ulegnie awarii po całkowitym wyczerpaniu akumulatora.
-

Utrata sygnału pilota zdalnego sterowania

W przypadku utraty sygnału pilota zdalnego sterowania na ponad 6 sekund, dron automatycznie uruchomi tryb Failsafe RTH, jeśli opcja Signal Lost Action (działanie w przypadku utraty sygnału) jest ustawiona na RTH. Działanie to można również ustawić na Hover (Wiszenie w miejscu) lub Landing (Lądowanie).

Gdy warunki oświetleniowe i środowiskowe są odpowiednie dla systemu wizyjnego, dron rozpocznie RTH przy użyciu zaawansowanego RTH zgodnie z ustawieniami RTH. Dron pozostanie w trybie RTH, nawet jeśli sygnał pilota zdalnego sterowania zostanie przywrócony. DJI Fly odpowiednio zaktualizuje ścieżkę RTH.

Gdy warunki oświetleniowe i środowiskowe są nieodpowiednie dla systemu wizyjnego, dron zahamuje i zawisnie, a następnie przejdzie do trybu Original Route RTH.

- Jeśli odległość RTH (odległość pozioma między statkiem powietrznym a punktem startowym) jest większa niż 50 m, statek powietrzny dostosowuje swój kierunek i leci do tyłu przez 50 m po swojej pierwotnej trasie lotu, zanim przejdzie do Preset RTH.
- Jeśli odległość RTH jest większa niż 5 m, ale mniejsza niż 50 m, dron dostosowuje swój kierunek i leci prosto w poziomie z powrotem do punktu początkowego na bieżącej wysokości.
- Dron ląduje natychmiast, jeśli odległość RTH jest mniejsza niż 5 m.

Procedura RTH

Po uruchomieniu funkcji Advanced RTH dron hamuje i zawisa w miejscu.

- **Gdy warunki otoczenia lub oświetlenia są odpowiednie dla systemu wizyjnego:**

Dron dostosuje swoją orientację do punktu startowego, zaplanuje najlepszą trasę zgodnie z ustawieniami RTH, a następnie powróci do punktu startowego.

- **Gdy warunki otoczenia lub oświetlenia nie są odpowiednie dla systemu wizyjnego:**

- * Jeśli odległość RTH jest większa niż 5 metrów, dron powróci do punktu startowego zgodnie z ustawieniem wstępnym.
- * Dron ląduje natychmiast, jeśli odległość RTH jest mniejsza niż 5 m.*

*W przypadku korzystania z aplikacji mobilnej dron ląduje natychmiast, jeśli odległość RTH jest mniejsza niż 2 m.

Ustawienia RTH



- W przypadku korzystania z aplikacji mobilnej ustawienia trasy RTH nie są obsługiwane, a dron zawsze wraca optymalną trasą.

Jeśli oświetlenie jest wystarczające, a otoczenie odpowiednie dla systemu wizyjnego, dron automatycznie zaplanuje optymalną trasę RTH i dostosuje wysokość lotu do czynników środowiskowych, takich jak przeszkody i sygnały transmisji.

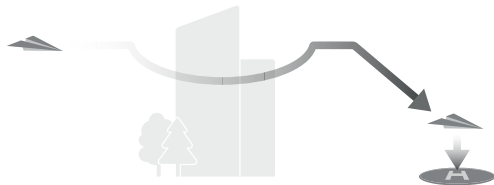
Gdy system wizyjny nie działa prawidłowo:

- * Jeśli obiekt został już namierzony: punkt startowy zostanie dynamicznie zaktualizowany do lokalizacji obiektu, a wysokość RTH zostanie ustawiona na niższą, bezpośrednio nad obiektem.
- * Jeśli obiekt nie został namierzony: dron wzniesie się na wcześniej ustawioną bezpieczną wysokość i powróci do punktu startowego, omijając w ten sposób większość typowych przeszkód.

Ustawienia RTH są dostępne dla funkcji Advanced RTH (zaawansowane RTH). Przejdź do widoku kamery w apli-

kacji DJI Fly lub goglach (jeśli są używane), dotknij ••• > **Bezpieczeństwo** i przewiń do opcji **Powrót do punktu startowego (RTH)**.

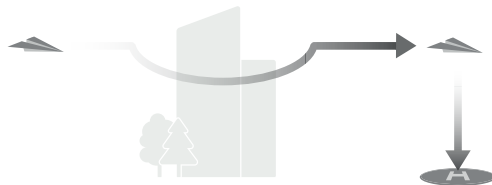
- **Optymalne:**



- * Jeśli oświetlenie jest wystarczające, a otoczenie odpowiednie dla systemu wizyjnego, dron automatycznie zaplanuje optymalną trasę powrotu do bazy (RTH) i dostosuje wysokość lotu do warunków otoczenia, takich jak przeszkody i sygnały transmisji, niezależnie od ustawienia wysokości RTH. Optymalna ścieżka RTH oznacza, że dron pokona najkrótszą możliwą odległość, aby zmniejszyć zużycie energii akumulatora i wydłużyć czas lotu.

- * Jeśli oświetlenie jest niewystarczające lub środowisko nie jest odpowiednie dla systemu wizyjnego, dron wykona zaprogramowany RTH w oparciu o ustawienie wysokości RTH.

- **Ustawienie wstępne:**



DJI Neo 2 - Instrukcja obsługi

Odległość/wysokość RTH		Odpowiednie warunki oświetleniowe i środowiskowe	Niewłaściwe oświetlenie i warunki otoczenia
Odległość RTH >50 m	Aktualna wysokość < wysokość RTH	Dron zaplanuje trasę powrotu do punktu startowego (RTH), poleci do otwartej przestrzeni omijając przeszkody, wznieśnie się na wysokość RTH i powróci do punktu startowego najlepszą trasą.	Dron wznieśnie się na wysokość RTH i poleci do punktu początkowego w linii prostej na wysokości RTH. [1]
	Aktualna wysokość ≥ wysokość RTH	Dron powróci do punktu startowego, wybierając najlepszą trasę na bieżącej wysokości.	Dron poleci do punktu początkowego po linii prostej na bieżącej wysokości. [1]
Odległość RTH wynosi od 5 do 50 m			Dron poleci do punktu początkowego po linii prostej na bieżącej wysokości. [2]

- [1] Jeśli przedni czujnik LIDAR wykryje przeszkodę przed sobą, dron wzbije się w górę, aby ją ominąć. Przystanie się wznosić, gdy droga przed nim będzie wolna, a następnie kontynuuje lot do punktu RTH. Jeśli wysokość przeszkody przekracza limit wysokości, dron zahamuje i zawiśnie w powietrzu, a użytkownik będzie musiał przejąć kontrolę.
- [2] Dron zahamuje i zawiśnie w powietrzu, a użytkownik będzie musiał przejąć kontrolę.

Gdy dron zbliża się do punktu początkowego, jeśli aktualna wysokość jest większa niż wysokość RTH, dron inteligentnie podejmuje decyzję, czy schodzić podczas lotu do przodu, w zależności od otoczenia, oświetlenia, ustawionej wysokości RTH i aktualnej wysokości. Gdy dron osiągnie obszar nad punktem bazowym, jego aktualna wysokość nie będzie niższa niż ustawiona wysokość RTH.

Plany RTH dla różnych środowisk, metody wyzwalania RTH i ustawienia RTH są następujące:

Metoda wyzwalania RTH	Odpowiednie warunki oświetleniowe i środowiskowe (Dron może omijać przeszkody i strefy GEO)	Niewłaściwe oświetlenie i warunki otoczenia
Użytkownik aktywnie uruchamia funkcję RTH	Dron wykona powrót do punktu startowego (RTH) zgodnie z ustawieniem RTH:	Ustawienie wstępne (dron może wznieść się, aby ominąć przeszkodę i strefy GEO)
Niski poziom naładowania akumulatora	- Optymalny - Wstępnie ustalony	
Utrata sygnału pilota zdalnego sterowania		Oryginalna trasa RTH, zaprogramowana trasa RTH zostanie wykonana po przywróceniu sygnału (dron może ominąć strefy GEO i zahamuje oraz zawiśnie w powietrzu, jeśli napotka przeszkodę)

Ochrona lądowania

Podczas RTH ochrona lądowania aktywuje się, gdy dron rozpocznie lądowanie.

Szczegółowe działanie statku powietrznego jest następujące:

- Jeśli teren zostanie uznany za odpowiedni do lądowania, DJI Neo 2 wyląduje bezpośrednio na nim.
- Jeśli teren zostanie uznany za nieodpowiedni do lądowania, DJI Neo 2 zawiśnie w powietrzu i będzie czekać na potwierdzenie pilota. Można wykonać lądowanie na dłoni lub wylądować DJI Neo 2 ręcznie.
- Jeśli DJI Neo 2 nie jest w stanie określić, czy warunki na ziemi są odpowiednie do lądowania, DJI Fly lub gogle wyświetlą komunikat o lądowaniu, gdy DJI Neo 2 opuści się na wysokość 0,3 m nad ziemią. Potwierdź komunikat o lądowaniu, a DJI Neo 2 wyląduje. Możesz również wykonać lądowanie na dłoni lub ręcznie wylądować DJI Neo 2.



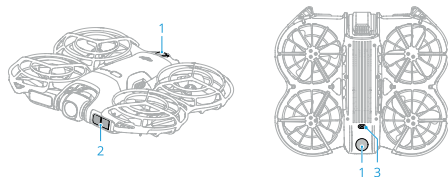
- Funkcja ochrony lądowania pomaga jedynie w określeniu warunków lądowania. Aby zapewnić bezpieczeństwo, podczas lądowania należy zwracać uwagę na otoczenie.
- W następujących sytuacjach funkcja ochrony lądowania może być niedostępna, a DJI Neo 2 może wylądować bezpośrednio na nieodpowiednim podłożu:
 - * Latanie nad powierzchnią monochromatyczną, odbłaskową lub słabo oświetloną, dużym obszarem bez wyraźnej tekstury lub powierzchnią o dynamicznej teksturze, taką jak gładkie płytki ceramiczne, podłogi garażowe o niewystarczającym oświetleniu i trawa poruszająca się na wietrze.
 - * Latanie nad przeszkodami bez wyraźnej tekstury, takimi jak duże skały lub powierzchnie odbłaskowe lub monochromatyczne, takie jak wypukłe płytki.
 - * Latanie nad małymi lub drobnymi przeszkodami, takimi jak linie energetyczne i gałęzie drzew.
 - * Latanie nad powierzchniami przypominającymi

płaski teren, takimi jak przycięte i płaskie krzewy, płaskie wierzchołki drzew i półkulisty teren.

• W następujących sytuacjach funkcja ochrony przed lądowaniem może zostać uruchomiona przez pomyłkę i DJI Neo 2 nie będzie w stanie wylądować. Można wykonać lądowanie na dłoni lub wylądować DJI Neo 2 ręcznie.

- * Latanie nad powierzchniami, które system wizyjny może pomylić z wodą, takimi jak mokra ziemia i obszary z kałużami.
- * Latanie nad płaskimi powierzchniami, ale w pobliżu znajdują się powierzchnie o wyraźnej teksturze (powierzchnie ukośne lub schody).

4.4 System wykrywania



1. Wielokierunkowy system widzenia monokularowego
2. System LiDAR* skierowany do przodu
3. System wykrywania podczerwieni skierowany w dół

* LiDAR skierowany do przodu spełnia wymagania bezpieczeństwa dla ludzkiego oka dotyczące produktów laserowych klasy 1.

LiDAR skierowany do przodu może wykrywać przeszkody przed sobą. System widzenia jednokierunkowego działa najlepiej przy odpowiednim oświetleniu i wyraźnie oznaczonych lub teksturowanych przeszkodach.

System widzenia jednokierunkowego aktywuje się automatycznie, gdy dron znajduje się w trybie Normal (normalnym) lub Cine (kinowym), a działanie związane z omijaniem przeszkód jest ustawione na „Omijanie” lub „Hamowanie” w DJI Fly. Funkcja pozycjonowania ma zastosowanie, gdy sygnały GNSS są niedostępne lub słabe.

- 💡 • Gdy funkcja pozycjonowania wizyjnego i omijania przeszkód jest wyłączona, dron wykorzystuje wyłącznie system GNSS do zawisu, funkcja omijania przeszkód we wszystkich kierunkach jest niedo-

stępna, a dron nie zwalnia automatycznie podczas schodzenia w pobliżu ziemi.

Należy zachować szczególną ostrożność, gdy funkcja pozycjonowania wizyjnego i omijania przeszkód jest wyłączona.

- Wyłączenie funkcji pozycjonowania wizyjnego i omijania przeszkód ma zastosowanie tylko podczas lotu ręcznego i nie ma zastosowania podczas korzystania z funkcji RTH, automatycznego lądowania lub inteligentnych trybów lotu.
- Funkcje pozycjonowania wizyjnego i omijania przeszkód można tymczasowo wyłączyć w przypadku chmur i mgły lub gdy podczas lądowania wykryta zostanie przeszkoda. W normalnych warunkach lotu funkcje pozycjonowania wizyjnego i omijania przeszkód powinny pozostać włączone. Funkcje pozycjonowania wizyjnego i omijania przeszkód są domyślnie włączone po ponownym uruchomieniu drona.

Uwagi

- ⚠ • Zwróć uwagę na warunki lotu. System wykrywania działa tylko w określonych sytuacjach i nie może zastąpić kontroli i oceny sytuacji przez człowieka. Podczas lotu zawsze zwracaj uwagę na otoczenie i ostrzeżenia w aplikacji DJI Fly, zachowaj kontrolę nad dronem i bądź za niego odpowiedzialny przez cały czas.
- Jeśli nie jest dostępny system GNSS, system wizyjny skierowany w dół pomaga w pozycjonowaniu drona i działa najlepiej, gdy dron znajduje się na wysokości od 0,5 m do 10 m. Należy zachować szczególną ostrożność, jeśli wysokość drona przekracza 30 m, ponieważ może to wpłynąć na wydajność pozycjonowania wizyjnego.
- System widzenia w dół może nie działać prawidłowo, gdy dron leci w pobliżu wody. W związku z tym dron może nie być w stanie aktywnie omijać wody znajdującej się pod nim podczas lądowania. Zaleca się utrzymywanie kontroli nad lotem przez cały czas, dokonywanie rozsądnych ocen na podstawie otoczenia i unikanie nadmiernego polegania na systemie widzenia w dół.
- System wizyjny nie jest w stanie dokładnie zidentyfikować dużych konstrukcji z ramami i kablami, takich jak żurawie wieżowe, wieże wysokiego

napięcia, linie wysokiego napięcia, mosty wantowe i mosty wiszące.

- System wizyjny nie działa prawidłowo w pobliżu powierzchni bez wyraźnych zmian wzoru lub w miejscach, gdzie oświetlenie jest zbyt słabe lub zbyt silne. System wizyjny nie działa prawidłowo w następujących sytuacjach:

- * Lot w pobliżu powierzchni monochromatycznych (np. czystej czerni, bieli, czerwieni lub zieleni).
- * Lot w pobliżu powierzchni o wysokim współczynniku odbicia.
- * Lot w pobliżu wody lub powierzchni przezroczystych.
- * Lot w pobliżu ruchomych powierzchni lub obiektów.
- * Latanie w obszarze, w którym występują częste i drastyczne zmiany oświetlenia.
- * Latanie w pobliżu bardzo ciemnych (<1 luks) lub jasnych (>100 000 luksów) powierzchni.
- * Latanie w pobliżu powierzchni, które silnie odbijają lub pochłaniają fale podczerwone (np. lustro, szkło, znaki drogowe i nawierzchnie asfaltowe).
- * Latanie w pobliżu powierzchni bez wyraźnych

wzorów lub tekstur.

- * Latanie w pobliżu powierzchni z powtarzającymi się identycznymi wzorami lub teksturami (np. płytki o tym samym wzorze).
- * Latanie w pobliżu przeszkód o małej powierzchni (np. linie energetyczne, ogrodzenia, gałęzie drzew).
- * Latanie w pobliżu małych obiektów przypominających słupy (np. słupy energetyczne, słupy oświetleniowe).
- * Latanie w pobliżu poruszających się obiektów (np. idących ludzi lub pojazdów).
- Zawsze utrzymuj czujniki w czystości. NIE ZARYSOWUJ ani nie manipuluj czujnikami.
- NIE UŻYWAJ drona w środowiskach zapyłonych lub wilgotnych.
- Kamery systemu wizyjnego mogą wymagać kalibracji po dłuższym okresie przechowywania. W aplikacji DJI Fly pojawi się komunikat, a kalibracja zostanie przeprowadzona automatycznie.
- NIE LATAJ podczas deszczu, smogu lub gdy wi-

doczność jest mniejsza niż 100 m.

- NIE zasłaniaj systemu czujników.
- NIE startuj gwałtownie w kierunku przeszkody, aby uniknąć ryzyka, że system czujników nie zareaguje na czas, co może doprowadzić do kolizji.
- Przed każdym startem sprawdź następujące elementy:
 - * Upewnij się, że na szkłe systemu czujników nie ma naklejek ani innych przeszkód.
 - * Jeśli na szkłe systemu czujników znajduje się brud, kurz lub woda, użyj miękkiej ściereczki. NIE używaj żadnych środków czyszczących zawierających alkohol.
 - * Jeśli soczewki systemu czujników są uszkodzone, skontaktuj się z pomocą techniczną DJI.
- LiDAR skierowany do przodu nie wykrywa przeszkód o współczynniku odbicia poniżej 10% ani obiektów odbijających światło, takich jak szkło.

4.5 Zaawansowane systemy asystenta pilota

Funkcja zaawansowanych systemów wspomaganie pilota (APAS) jest dostępna w trybie Normal i trybie Cine. Po włączeniu funkcji APAS dron będzie nadal reagował na polecenia użytkownika i planował trasę lotu zgodnie z ruchami drążka sterowego oraz warunkami lotu. Funkcja APAS ułatwia omijanie przeszkód, zapewnia płynniejsze nagrania i lepsze wrażenia z lotu.

Gdy funkcja APAS jest włączona, samolot można zatrzymać, naciskając przycisk Flight Pause (Wstrzymaj lot) na pilocie zdalnego sterowania. Samolot hamuje i zawisa w powietrzu przez trzy sekundy, czekając na dalsze polecenia pilota.

Aby włączyć funkcję APAS, otwórz aplikację DJI Fly, przejdź do **••• > Bezpieczeństwo > Ręczne omijanie przeszkód** i wybierz opcję **Bypass (Ominięcie)**. Ustaw opcję **Ominięcie** na **Normal** lub **Nifty**. W trybie **Nifty** dron może latać szybciej, płynniej i bliżej przeszkód, uzyskując lepszy materiał filmowy podczas omijania przeszkód. Jednak ryzyko zderzenia z przeszkodami wzrośnie. Lataj ostrożnie.

Tryb Nifty nie działa poprawnie w następujących sytuacjach:

- Gdy orientacja drona zmienia się gwałtownie podczas lotu w pobliżu przeszkód.
- Podczas lotu z dużą prędkością przez wąskie przeszkody, takie jak baldachy lub krzewy.
- Podczas lotu w pobliżu przeszkód, które są zbyt małe, aby je wykryć.

Uwagi

- ⚠ • Upewnij się, że korzystasz z systemu APAS, gdy system wizyjny jest dostępny. Upewnij się, że na wybranej trasie lotu nie ma ludzi, zwierząt, obiektów o małej powierzchni (np. gałęzi drzew) ani obiektów przezroczystych (np. szkła lub wody).
- Pamiętaj, aby używać systemu APAS, gdy dostępny jest system wizyjny skierowany w dół lub sygnał GNSS jest silny. System APAS może nie działać prawidłowo, gdy dron przelatuje nad wodą.
 - Zachowaj szczególną ostrożność podczas lotu w

bardzo ciemnym (<5 luksów) lub jasnym (>100 000 luksów) otoczeniu.

- Obserwuj proces w aplikacji DJI Fly i upewnij się, że system APAS działa prawidłowo. System APAS może nie działać prawidłowo, gdy dron leci w pobliżu granic lotu lub w strefie GEO.
- Gdy oświetlenie staje się niewystarczające, a system wizyjny jest częściowo niedostępny, dron przełącza się z omijania przeszkód na hamowanie i zawisanie. Należy ustawić drążek sterowy w pozycji środkowej, a następnie kontynuować sterowanie dronem.

Ochrona lądowania

Jeśli działanie związane z omijaniem przeszkód jest ustawione na **Bypass (Omijanie)** lub **Brake (Hamowanie)**, ochrona podczas lądowania zostanie aktywowana po naciśnięciu drążka przepustnicy w dół w celu wylądowania dronem. Ochrona podczas lądowania jest włączana, gdy dron zaczyna lądować.

- Jeśli teren zostanie uznany za odpowiedni do lądowania, dron wyląduje bezpośrednio.

- Jeśli teren zostanie uznany za nieodpowiedni do lądowania, dron zawisnie w powietrzu po osiągnięciu określonej wysokości nad ziemią. Naciśnij drążek przepustnicy przez co najmniej pięć sekund, a dron wyląduje bez omijania przeszkód.

4.6 Śmigła i osłony śmigieł

DJI Neo 2 jest wyposażony w zdejmowane osłony śmigieł, które zmniejszają uszkodzenia śmigieł spowodowane kolizjami. Przed demontażem lub montażem śmigieł należy zdjąć osłony śmigieł znajdujące się na górze DJI Neo 2.

Demontaż i montaż



Kliknij link lub zeskanuj kod QR, aby obejrzeć filmy instruktażowe.

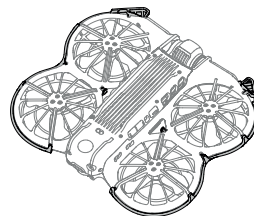


<https://www.dji.com/neo-2/video>

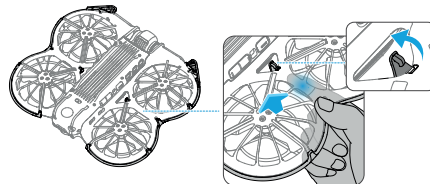
Osłona śmigła

Upewnij się, że DJI Neo 2 jest wyłączony. Zdejmij osłony śmigła, wykonując poniższe czynności.

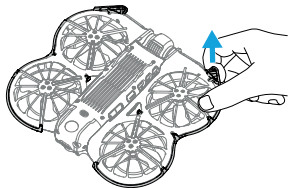
1. Odwróć drona do góry nogami.



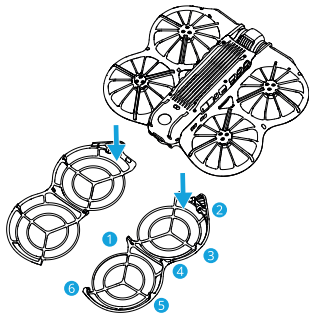
2. Naciśnij środek osłony, aby zwolnić klamrę i otworzyć ją.



3. Podnieś przednią część osłony, aby zwolnić klamrę.

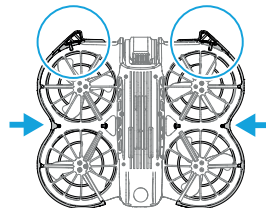


4. Przesuń wzdłuż krawędzi, aby zwolnić pozostałe zastrzaski.

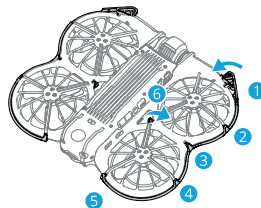


Zainstaluj osłony śmigła, wykonując poniższe czynności.

1. Sprawdź osłonę śmigła i upewnij się, że przednie wysunięcie jest wyrównane z przodem drona.



2. Zamocuj wszystkie pozostałe klamry do kadłuba drona, aby zapewnić stabilny montaż.

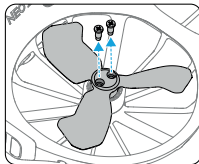


- 💡 Upewnij się, że osłona śmigła jest prawidłowo zamontowana, a klamry są dobrze zapięte. W przeciwnym razie przedni LiDAR może być zasłonięty, co może prowadzić do nieprawidłowego działania systemu omijania przeszkód.

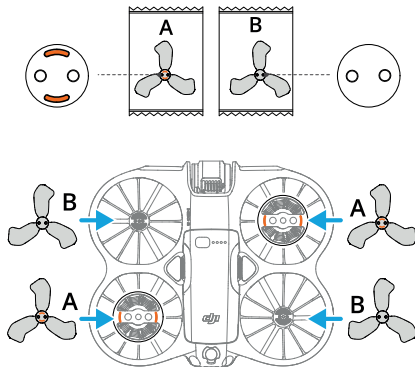
Śmigła

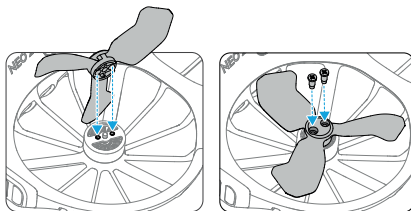
Do montażu i demontażu śmigieł należy używać śrubokręta znajdującego się w zestawie DJI Neo 2. Przed montażem i demontażem śmigieł należy zdjąć osłony śmigieł.

1. Zdejmij śmigła z silników za pomocą śrubokręta.



2. Zamontuj śmigła na silnikach oznaczonych ramion rami, a nieoznaczone śmigła na silnikach nieoznaczonych ramion rami. Do zamocowania śmigieł użyj śrub dostarczonych w opakowaniu śmigieł. Upewnij się, że śruby są dobrze dokręcone.





3. Po zamontowaniu śmigieł należy ponownie zamontować osłony śmigieł.

Uwagi

- ⚠️ **NIE** montuj ani nie demontuj osłony śmigła na siłę, aby uniknąć uszkodzeń.
- NIE** naciskaj podpór osłony śmigła znajdujących się pod dronem, aby uniknąć uszkodzeń.
- Do montażu śmigieł używaj wyłącznie śrubokręta dołączonego do zestawu drona. Użycie innych śrubokrętów może spowodować uszkodzenie śrub.
- Podczas dokręcania śrub należy utrzymywać je w pozycji pionowej. Śruby nie powinny być ustawione pod kątem względem powierzchni montażowej. Po

zakończeniu montażu sprawdź, czy śruby są równo osadzone, i obróć śmigła, aby sprawdzić, czy nie ma żadnych nietypowych oporów.

- Sprawdź, czy śruby śmigła są dokręcone po każdym 30 godzinach lotu (około 60 lotów).
- Śrubokręt służy wyłącznie do montażu śmigieł. **NIE** używaj śrubokręta do demontażu drona.
- Jeśli śmigło jest uszkodzone, zdejmij śmigła i śruby z odpowiedniego silnika i wyrzuć je.
- Łopatki śmigła są ostre. Należy obchodzić się z nimi ostrożnie, aby uniknąć obrażeń ciała lub deformacji śmigła.
- Przed każdym lotem upewnij się, że śmigła i silniki są prawidłowo zamontowane.
- Używaj wyłącznie oficjalnych śmigieł DJI. **NIE** mieszaj różnych typów śmigieł.
- Śmigła są elementami eksploatacyjnymi. W razie potrzeby zakup dodatkowe śmigła.
- Przed każdym lotem upewnij się, że wszystkie śmigła są w dobrym stanie. **NIE** używaj zużytych, wyszczerbionych lub uszkodzonych śmigieł. Jeśli na śmigłach znajdują się jakieś ciała obce, wyczyść je

miękką, suchą szmatką.

- Aby uniknąć obrażeń, trzymaj się z dala od obracających się śmigieł lub silników.
- Aby uniknąć uszkodzenia śmigieł, podczas transportu lub przechowywania należy prawidłowo ustawić drona. NIE ściskaj ani nie wyginaj śmigieł. Uszkodzenie śmigieł może wpłynąć na osiągi lotu.
- Upewnij się, że silniki są dobrze zamontowane i obracają się płynnie. Jeśli silnik ulegnie przeciążeniu lub zgaśnie podczas lotu, natychmiast wyląduj.
- NIE próbuj modyfikować konstrukcji silników.
- NIE dotykaj silników po locie ani nie pozwól, aby dłoń lub inne części ciała miały z nimi kontakt, ponieważ mogą być gorące.
- NIE blokuj otworów wentylacyjnych w silnikach lub korpusie drona.
- Upewnij się, że regulatory ESC wydają normalny dźwięk po włączeniu zasilania.

4.7 Akumulator

Uwagi

-
-  • Przed użyciem akumulatora należy zapoznać się z instrukcją obsługi, wytycznymi bezpieczeństwa oraz informacjami umieszczonymi na naklejkach akumulatora i ściśle ich przestrzegać. Użytkownik ponosi pełną odpowiedzialność za wszystkie czynności i sposób użytkowania.
-

1. NIE ładuj akumulatora lotniczego bezpośrednio po locie, ponieważ może być zbyt gorący. Przed ponownym ładowaniem poczekaj, aż akumulator ostygnie do dopuszczalnej temperatury ładowania.

2. Aby zapobiec uszkodzeniom, akumulator ładuje się tylko wtedy, gdy jego temperatura wynosi od 5° do 40° C (41° do 104° F). Idealna temperatura ładowania wynosi od 22° do 28° C (71,6° do 82,4° F). Ładowanie w idealnym zakresie temperatur może przedłużyć żywotność akumulatora. Ładowanie zatrzymuje się automatycznie, jeśli

temperatura ogniw akumulatora przekroczy 55° C (131° F) podczas ładowania.

3. Informacja dotycząca niskich temperatur:

- Akumulatorów nie można używać w środowiskach o bardzo niskiej temperaturze, poniżej -10°C (14°F).
- Pojemność akumulatora jest znacznie zmniejszona podczas lotu w niskich temperaturach od -10° do 5°C (14° do 41°F). Przed startem należy całkowicie naładować akumulator. Po starcie należy przez chwilę utrzymywać drona w miejscu, aby rozgrzać akumulator.
- Podczas lotów w środowiskach o niskiej temperaturze zaleca się rozgrzanie akumulatora do co najmniej 10°C (50°F) przed startem. Idealna temperatura do rozgrzania akumulatora wynosi powyżej 20°C (68°F).
- Zmniejszona pojemność akumulatora w środowiskach o niskiej temperaturze zmniejsza odporność statku powietrznego na prędkość wiatru. Należy latać ostrożnie.

- Należy zachować szczególną ostrożność podczas lotów na dużych wysokościach w niskich temperaturach.

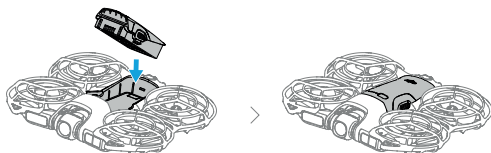
4. W pełni naładowany akumulator automatycznie się rozładowuje po pewnym czasie bezczynności. Należy pamiętać, że podczas procesu rozładowywania akumulator może wydzielać ciepło, co jest zjawiskiem normalnym.

5. Aby utrzymać akumulator w dobrym stanie, należy go w pełni ładować co najmniej raz na trzy miesiące. Jeśli akumulator nie jest używany przez dłuższy czas, może to wpłynąć na jego wydajność, a nawet spowodować trwałe uszkodzenie. Jeśli akumulator nie był ładowany ani rozładowywany przez trzy miesiące lub dłużej, nie będzie już objęty gwarancją.

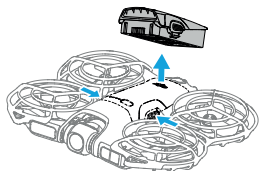
6. Ze względów bezpieczeństwa podczas transportu należy utrzymywać niski poziom naładowania akumulatorów. Przed transportem zaleca się rozładowanie akumulatorów do poziomu 30% lub mniej.

Wkładanie i wyjmowanie akumulatora

Wkładanie



Wyjmowanie

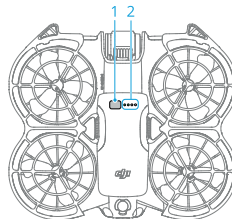


- ⚠ • NIE wkładaj ani nie wyjmuj akumulatora, gdy model jest włączony.
- Upewnij się, że akumulator jest dobrze zamontowany i słysząc kliknięcie. NIE uruchamiaj modelu, gdy akumulator nie jest dobrze zamontowany, ponieważ może to spowodować słaby kontakt między akumulatorem a modelem i stwarzać zagrożenie.

Korzystanie z akumulatora

Sprawdzanie poziomu naładowania akumulatora

Naciśnij raz przycisk zasilania, aby sprawdzić aktualny poziom naładowania akumulatora.



1. Przycisk zasilania
2. Dioda LED poziomu naładowania akumulatora

Diody LED wskazują poziom naładowania akumulatora podczas ładowania i rozładowywania. Stany diod LED są określone poniżej:

- Dioda LED świeci się
- Dioda LED miga
- Dioda LED nie świeci się

Wzór migania	Poziom naładowania
● ● ● ●	88-100%
● ● ● ●	76-87%
● ● ● ○	63-75%
● ● ● ○	51-62%
● ● ○ ○	38-50%
● ● ○ ○	26-37%
● ○ ○ ○	13-25%
● ○ ○ ○	0-12%

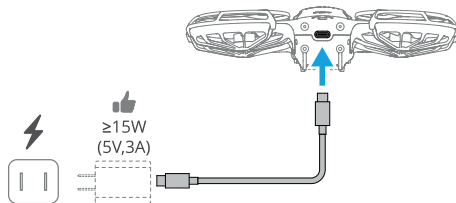
Włączanie/wyłączanie zasilania

Naciśnij, a następnie przytrzymaj przycisk zasilania, aby włączyć lub wyłączyć zasilanie drona. Po włączeniu zasilania drona diody LED wskazują poziom naładowania akumulatora. Po wyłączeniu zasilania samolotu diody LED gasną.

Ładowanie akumulatora

Przed każdym użyciem należy całkowicie naładować akumulator. Zaleca się stosowanie urządzeń ładujących dostarczonych przez DJI lub innych ładowarek obsługujących protokół szybkiego ładowania USB PD.

Korzystanie z ładowarki





- Akumulator nie może być ładowany, jeśli dron jest włączony.

Poniższa tabela przedstawia poziom naładowania akumulatora podczas ładowania.

Wzór migania	Poziom naładowania
	0-50%
	51-75%
	76-99%
	100%



- Częstotliwość migania diod LED różni się w zależności od używanej ładowarki USB. Jeśli szybkość ładowania jest duża, diody LED będą migać szybko.
- Jednoczesne miganie czterech diod LED oznacza, że akumulator jest uszkodzony.

Korzystanie z huba ładowania



Zaleca się wejście w poniższy link lub zeskanowanie kodu QR, aby obejrzeć film instruktażowy.



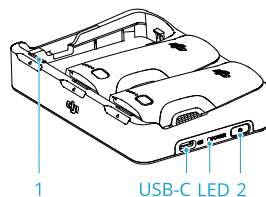
<https://www.dji.com/neo-2/video>



- Temperatura otoczenia wpływa na szybkość ładowania. Ładowanie przebiega szybciej w dobrze wentylowanym otoczeniu o temperaturze 25°C (77°F).
- Hub jest kompatybilny wyłącznie z określonym modelem inteligentnego akumulatora lotniczego. NIE NALEŻY używać huba z innymi modelami akumulatorów.
- Podczas użytkowania huba należy umieścić na płaskiej i stabilnej powierzchni. Należy upewnić

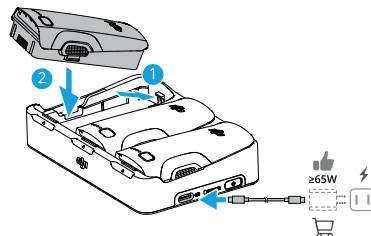
się, że urządzenie jest odpowiednio izolowane, aby zapobiec zagrożeniu pożarowemu.

- NIE NALEŻY dotykać metalowych zacisków portów akumulatora.
- W przypadku zauważalnego osadzania się zanieczyszczeń metalowe zaciski należy wyczyścić czystą, suchą szmatką.



1. Port akumulatora
2. Przycisk funkcyjny

Jak ładować



Włóż akumulator do portów akumulatora w hubie, aż zaskoczy na swoje miejsce. Podłącz huba do gniazdka elektrycznego za pomocą ładowarki USB.

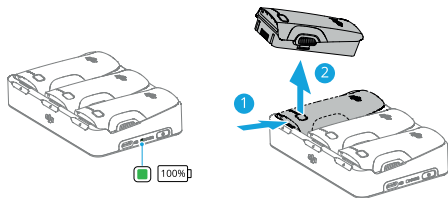
Sposób ładowania różni się w zależności od mocy ładowarki. Szczegółowe informacje znajdują się w poniższej tabeli.

Po naładowaniu akumulator można przechowywać w hubie.

Moc ładowarki ≤ 30 W Ładuje kolejno od najwyższego do najniższego poziomu naładowania akumulatora.

30 W < Moc ładowarki ≤ 45 W Ładuje dwa akumulatory jednocześnie: najpierw ładuje akumulator o niższym poziomie naładowania do tego samego poziomu, co akumulator o najwyższym poziomie naładowania, a następnie ładuje oba akumulatory jednocześnie.

Moc ładowarki > 45 W Ładuje trzy akumulatory jednocześnie: najpierw ładuje dwa akumulatory o niższym poziomie naładowania do tego samego poziomu, co akumulator o najwyższym poziomie naładowania, a następnie ładuje wszystkie akumulatory jednocześnie.



Wymij odpowiednią akumulator z huba, jak pokazano na ilustracji.

Korzystanie z huba ładującego jako power banku

1. Włóż jeden lub więcej akumulatorów do huba ładującego. Podłącz urządzenie zewnętrzne, takie jak telefon komórkowy lub pilot zdalnego sterowania, przez port USB-C.

2. Naciśnij przycisk funkcyjny, a dioda LED stanu huba ładującego zacznie świecić się na zielono. Najpierw rozładowany zostanie akumulator o najniższym poziomie naładowania, a następnie pozostałe akumulatory będą rozładowywane kolejno. Aby zatrzymać ładowanie urządzenia zewnętrznego, odłącz je od huba ładującego.

- ⚠ • Jeśli poziom naładowania akumulatora jest niższy niż 5%, akumulator nie może ładować urządzenia zewnętrznego.
- Aby przełączyć się na ładowanie inteligentnych akumulatorów lotniczych, podłącz ponownie kabel USB-C.

Opisy diod LED

Wzór migania	Opis
Stałe żółte światło	Hub ładujący jest nieaktywny
Pulsujące zielone światło	Ładowanie akumulatora
Stałe zielone światło	Wszystkie akumulatory są w pełni naładowane lub zasilają urządzenia zewnętrzne
Migoczące żółte światło	Temperatura akumulatora jest zbyt niska lub zbyt wysoka (nie są wymagane żadne dalsze działania)
Stałe czerwone światło	Błąd zasilania lub błąd akumulatora (wyjmij i włóż ponownie akumulator lub odłącz i podłącz huba)

Mechanizmy ochrony akumulatora

Diody LED poziomu naładowania akumulatora mogą wyświetlać powiadomienia dotyczące ochrony akumulatora wywołane nieprawidłowymi warunkami ładowania.

LEDy	Wzór migania	Stan
	LED2 miga dwa razy na sekundę	Wykryto przetężenie
	LED2 miga trzy razy na sekundę	Wykryto zwarcie
	LED3 miga dwa razy na sekundę	Wykryto przeładowanie
	LED3 miga trzy razy na sekundę	Wykryto przepięcie ładowarki
	LED4 miga dwa razy na sekundę	Temperatura ładowania jest zbyt niska
	LED4 miga trzy razy na sekundę	Temperatura ładowania jest zbyt wysoka

Jeśli którykolwiek z mechanizmów zabezpieczających akumulator zostanie aktywowany, odłącz ładowarkę i podłącz ją ponownie, aby wznowić ładowanie. Jeśli temperatura ładowania jest nieprawidłowa, poczekaj, aż powróci do normy. Akumulator automatycznie wznowi ładowanie bez konieczności odłączania i ponownego podłączania ładowarki.

4.8 Gimbal i kamera

Uwagi dotyczące gimbała

- ⚠ • Przed startem upewnij się, że na gimbalu nie ma naklejek ani innych przedmiotów. NIE uderzaj ani nie stukaj w gimbal po włączeniu zasilania drona. Aby chronić gimbal, startuj dronem z otwartej i płaskiej powierzchni.
- Przed włączeniem zasilania drona należy zdjąć osłonę gimbała. Osłonę gimbała należy założyć, gdy dron nie jest używany.
- Elementy precyzyjne w gimbalu mogą ulec uszkodzeniu w wyniku zderzenia lub uderzenia, co może spowodować nieprawidłowe działanie gimbała.
- Unikaj przedostawania się kurzu lub piasku do gimbała, zwłaszcza do silników gimbała.
- Silnik gimbała może przejść w tryb ochronny, jeśli gimbal zostanie zablokowany przez inne przedmioty podczas umieszczenia drona na nierównym podłożu lub trawie, lub jeśli gimbal zostanie poddany nadmiernej sile zewnętrznej, np. podczas kolizji. Poczekać, aż gimbal powróci do normalnego stanu lub uruchom ponownie urządzenie.
- NIE NALEŻY wywierać siły zewnętrznej na gimbal

po włączeniu zasilania drona.

- NIE NALEŻY dodawać do gimbała żadnych dodatkowych obciążeń innych niż oficjalne akcesoria, ponieważ może to spowodować nieprawidłowe działanie gimbała, a nawet doprowadzić do trwałego uszkodzenia silnika.
- Latanie w gęstej mgle lub chmurach może spowodować zamoczenie gimbała, co prowadzi do jego chwilowej awarii. Gimbal odzyska pełną funkcjonalność po wyschnięciu.
- W przypadku silnego wiatru gimbal może wibrować podczas nagrywania.
- Po włączeniu zasilania, jeśli dron nie jest ustawiony płasko przez dłuższy czas lub jeśli jest znacznie wstrząsany, gimbal może przestać działać i przejść w tryb ochronny. W takim przypadku należy ustawić drona płasko i poczekać, aż się zregeneruje.
- NIE należy używać drona podczas deszczu lub śniegu. W przypadku napotkania deszczu lub śniegu podczas lotu należy natychmiast wylądować dronem i niezwłocznie wyczyścić powierzchnię gimbała i silnika gimbała.
- Jeśli kąt nachylenia gimbała jest duży:
 - * Gdy dron przechyla się do przodu z powodu przyspieszenia lub zwalniania, gimbal przechodzi w tryb ochrony granicznej i automatycznie

dostosowuje kąt w dół.

- * Gdy dron przechyla się na bok z powodu przyspieszenia lub zwalniania bocznego, oś odchylenia gimbala może osiągnąć granicę ruchu.
 - * Dron ograniczy prędkość, aby utrzymać stabilizację obrazu. W warunkach silnego wiatru prędkość lotu zostanie dodatkowo ograniczona. Odpowiednie zmniejszenie kąta pochylenia pozwala osiągnąć wyższą prędkość lotu.
 - * Korpus drona może pojawić się na krawędzi podglądu na żywo.
-

Kąt gimbala

Użyj pokrętki gimbala na pilocie zdalnego sterowania, aby kontrolować pochylenie gimbala. Alternatywnie możesz to zrobić poprzez widok kamery w aplikacji DJI Fly. Naciśnij i przytrzymaj ekran, aż pojawi się pasek regulacji gimbala. Przeciągnij pasek, aby kontrolować kąt nachylenia gimbala.

Tryby pracy gimbala

Dostępne są dwa tryby pracy gimbala. Przełączanie między różnymi trybami pracy odbywa się w menu ••• > **Sterowanie**.

Follow Mode (tryb śledzenia): Kąt gimbala pozostaje stabilny względem płaszczyzny poziomej. Tryb ten nadaje się do rejestrowania stabilnych obrazów.

Tryb FPV: Gdy dron leci do przodu, gimbal obraca się synchronicznie z jego ruchem, zapewniając wrażenia z lotu z perspektywy pierwszej osoby.

Uwagi dotyczące kamery

- ⚠ • NIE należy wystawiać obiektywu kamery na działanie promieni laserowych, np. podczas pokazu laserowego, ani kierować kamery na intensywne źródła światła przez dłuższy czas, np. słońce w pogodny dzień, aby uniknąć uszkodzenia matrycy.
- Upewnij się, że temperatura i wilgotność są odpowiednie dla kamery podczas użytkowania i przechowywania.
- Używaj środka do czyszczenia obiektywu, aby

uniknąć uszkodzeń lub złej jakości obrazu.

- NIE blokuj otworów wentylacyjnych kamery, ponieważ wytworzone ciepło może uszkodzić urządzenie lub spowodować obrażenia.

4.9 Przechowywanie i eksportowanie zdjęć i filmów

Przechwytywanie

Dron posiada wbudowaną pamięć. Zdjęcia i filmy można zapisywać w pamięci wewnętrznej.

- ⚠ • Przed użyciem sprawdź ustawienia kamery, aby upewnić się, że są one prawidłowo skonfigurowane.
- Przed wykonaniem ważnych zdjęć lub filmów zrób kilka zdjęć, aby sprawdzić, czy kamera działa prawidłowo.
- Pamiętaj, aby prawidłowo wyłączyć urządzenie. W przeciwnym razie parametry kamery nie zostaną zapisane, co może mieć wpływ na nagrane filmy. DJI nie ponosi odpowiedzialności za straty spowodowane przez zdjęcia lub filmy nagrane w sposób uniemożliwiający odczytanie ich przez urządzenie.

wane przez zdjęcia lub filmy nagrane w sposób uniemożliwiający odczytanie ich przez urządzenie.

Eksportowanie

Użyj funkcji QuickTransfer, aby wyeksportować materiał filmowy do urządzenia mobilnego. Więcej informacji znajdziesz w kolejnej sekcji.

Podłącz dron do komputera za pomocą kabla danych i wyeksportuj materiał filmowy z pamięci wewnętrznej drona. Podczas eksportowania dron nie musi być włączony.

4.10 QuickTransfer

DJI Neo 2 może łączyć się bezpośrednio ze smartfonem przez Wi-Fi, co pozwala na pobieranie zdjęć i filmów z DJI Neo 2 na smartfon.

W aplikacji mobilnej, po połączeniu smartfona z DJI Neo 2, przejdź do trybu QuickTransfer, wybierając opcję Album.

DJI Neo 2 - Instrukcja obsługi

Gdy DJI Neo 2 nie jest podłączony do smartfona, możesz kliknąć w QuickTransfer lub Urządzenia Wi-Fi na ekranie głównym w aplikacji DJI Fly, aby przejść do trybu QuickTransfer. Możesz również przejść do Albumu w aplikacji DJI Fly na smartfonie i dotknąć  w prawym górnym rogu, aby przejść do trybu QuickTransfer.

Podczas pierwszego podłączania smartfona do DJI Neo 2 naciśnij i przytrzymaj przycisk zasilania DJI Neo 2, aby potwierdzić.

-  • Maksymalną prędkość pobierania można osiągnąć tylko w krajach i regionach, w których częstotliwość 5,8 GHz jest dozwolona przez przepisy prawa i regulacje, przy użyciu urządzeń obsługujących pasmo częstotliwości 5,8 GHz i połączenie Wi-Fi oraz w środowisku bez zakłóceń i przeszkód. Jeśli częstotliwość 5,8 GHz nie jest dozwolona przez lokalne przepisy (np. w Japonii), urządzenie mobilne nie obsługuje pasma częstotliwości 5,8 GHz lub w otoczeniu występują poważne zakłócenia, funkcja QuickTransfer będzie korzystać z pasma częstotliwości 2,4 GHz, a maksymalna prędkość pobierania spadnie do 12 MB/s.
- Podczas korzystania z QuickTransfer nie ma potrzeby wprowadzania hasła Wi-Fi na stronie

ustawień urządzenia mobilnego w celu nawiązania połączenia. Uruchom aplikację DJI Fly, a pojawi się komunikat o połączenie urządzenia.

- Korzystaj z QuickTransfer w środowisku bez przeszkód i zakłóceń oraz trzymaj się z dala od źródeł zakłóceń, takich jak routery bezprzewodowe, głośniki Bluetooth lub słuchawki.
-



- Podczas przeglądania albumu w trybie QuickTransfer tryb ECO zostanie automatycznie włączony, jeśli temperatura DJI Neo 2 przekroczy określoną wartość. Maksymalna prędkość pobierania zostanie wówczas zmniejszona do 30 MB/s. Zwróć uwagę na komunikat wyświetlany w aplikacji.
-

DJI RC-N3

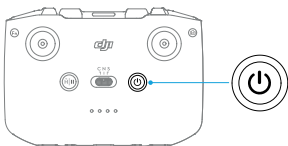
5 DJI RC-N3

5.1 Operacje

Włączanie/wyłączanie zasilania

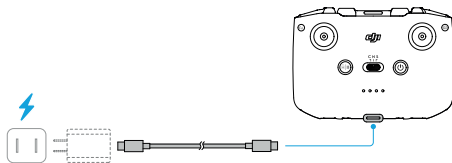
Naciśnij przycisk zasilania, aby sprawdzić aktualny poziom naładowania akumulatora.

Naciśnij, a następnie przytrzymaj, aby włączyć lub wyłączyć pilot zdalnego sterowania.



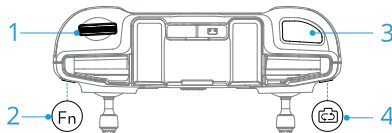
Ładowanie akumulatora

Podłącz ładowarkę do portu USB-C na pilocie zdalnego sterowania.



- ⚠ • Przed każdym lotem należy w pełni naładować pilota zdalnego sterowania. Pilot zdalnego sterowania emituje sygnał dźwiękowy, gdy poziom naładowania akumulatora jest niski.
- Aby zachować sprawność akumulatora, należy go w pełni ładować co najmniej raz na trzy miesiące.

Sterowanie gimbalem i kamerą



1. **Pokrętło gimbała:** Regulacja nachylenia gimbała.

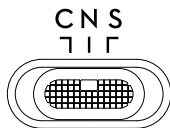
2. **Przycisk konfigurowalny:** Naciśnij i przytrzymaj przycisk konfigurowalny, a następnie użyj pokrętła gimbała, aby powiększyć lub pomniejszyć obraz.

3. **Przycisk migawki/nagrywania:** Naciśnij raz, aby zrobić zdjęcie, rozpocząć lub zatrzymać nagrywanie.

4. **Przycisk zdjęcia/wideo:** Naciśnij raz, aby przełączyć się między trybem zdjęć a trybem wideo.

Przełącznik trybu lotu

Przełącz przelącznik, aby wybrać żądany tryb lotu.

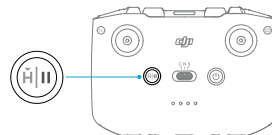


Pozycja	Tryb lotu
C	Tryb kinowy
N	Tryb normalny
S	Tryb sportowy

Przycisk pauzy lotu/RTH

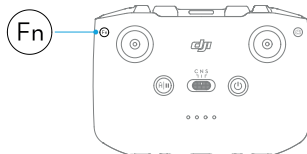
Naciśnij raz, aby dron zahamował i zawisł w miejscu.

Naciśnij i przytrzymaj przycisk, aż pilot wyemituje sygnał dźwiękowy i uruchomi funkcję RTH. Dron powróci do ostatnio zarejestrowanego punktu startowego. Naciśnij ponownie przycisk, aby anulować funkcję RTH i odzyskać kontrolę nad dronem.



Przycisk konfigurowalny

Aby wyświetlić i ustawić funkcję przycisku, przejdź do widoku kamery w aplikacji DJI Fly i dotknij ••➔ **Sterowanie** > **Dostosowanie przycisków**.



5.2 Diody LED poziomu naładowania akumulatora

Wzór migania	Poziom naładowania
● ● ● ●	76-100%
● ● ● ○	51-75%
● ● ○ ○	26-50%
● ○ ○ ○	0-25%

5.3 Alarm aparatury sterującej

Pilot zdalnego sterowania emituje sygnał ostrzegawczy podczas powrotu do punktu startowego (RTH), którego nie można wyłączyć. Pilot zdalnego sterowania emituje

sygnał ostrzegawczy, gdy poziom naładowania akumulatora pilota jest niski. Sygnał ostrzegawczy o niskim poziomie naładowania akumulatora można wyłączyć, naciskając przycisk zasilania. Gdy poziom naładowania akumulatora jest krytycznie niski, sygnału ostrzegawczego nie można wyłączyć.

Sygnał ostrzegawczy zostanie wyemitowany, jeśli pilot zdalnego sterowania nie będzie używany przez pewien czas, gdy jest włączony, ale nie jest podłączony do drona lub aplikacji DJI Fly na urządzeniu mobilnym. Pilot zdalnego sterowania wyłączy się automatycznie po ustaniu sygnału ostrzegawczego. Aby wyłączyć sygnał ostrzegawczy, należy poruszyć drążkami sterującymi lub nacisnąć dowolny przycisk.

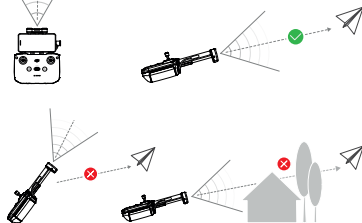
5.4 Optymalna strefa transmisji

Sygnał między dronem a pilotem zdalnego sterowania jest najlepszy, gdy anteny są ustawione względem drona w sposób pokazany poniżej. Jeśli sygnał jest słaby, dostosuj orientację pilota zdalnego sterowania lub zbliż dron do pilota.

Optymalna
strefa
transmisji



Słaby
sygnał



- ⚠ • NIE używaj innych urządzeń bezprzewodowych działających na tej samej częstotliwości co pilot zdalnego sterowania. W przeciwnym razie pilot zdalnego sterowania będzie narażony na zakłócenia.
- Jeśli podczas lotu sygnał transmisji będzie słaby, w aplikacji DJI Fly wyświetli się komunikat. Dostosuj orientację pilota zdalnego sterowania zgodnie z wyświetlaczem wskaźnika położenia, aby upewnić się, że dron znajduje się w optymalnym zasięgu transmisji.

5.5 Połączenie z aparaturą sterującą

Pilot zdalnego sterowania jest już połączony z dronem, jeśli zostały zakupione razem jako zestaw. W przeciwnym razie wykonaj poniższe czynności, aby połączyć urządzenia.

1. Włącz drona i pilota zdalnego sterowania.
2. Uruchom aplikację DJI Fly.
3. W widoku kamery naciśnij ••> **Sterowanie** > **Ponowne sparowanie z dronem**. Podczas łączenia pilot zdalnego sterowania wydaje sygnał dźwiękowy.
4. Naciśnij i przytrzymaj przycisk zasilania drona przez ponad cztery sekundy. Dron wydaje sygnał dźwiękowy, a diody LED poziomu naładowania akumulatora migają sekwencyjnie, wskazując, że jest gotowy do połączenia. Pilot zdalnego sterowania wyda dwa sygnały dźwiękowe, wskazując, że połączenie zostało nawiązane.

- ☀ • Podczas łączenia pilota należy trzymać w odległości nie większej niż 0,5 m od drona.
 - Pilot automatycznie rozłączy się z dronem, jeśli do tego samego urządzenia zostanie podłączony nowy pilot.
-

Dodatek

6 Dodatek

6.1 Specyfikacja

Kategoria	Parametr	Wartość
Dron	Masa startowa	151 g (bez cyfrowego nadajnika-odbiornika) 160 g (z cyfrowym nadajnikiem-odbiornikiem) *Rzeczywista masa produktu może się różnić w zależności od partii materiałów i czynników zewnętrznych.
	Wymiary	147×171×41 mm (dł.×szer.×wys., z osłonami śmigieł, bez cyfrowego nadajnika-odbiornika) 167×171×54 mm (dł.×szer.×wys., z osłonami śmigieł i cyfrowym nadajnikiem-odbiornikiem)
	Maks. prędkość wznoszenia	0,5 m/s (tryb Cine) 3 m/s (tryb Normal) 5 m/s (tryb Sport) *Maksymalna prędkość zmierzona w otwartym, bezwietrznym środowisku, przy starcie z wysokości 0 m i sterowaniu za pomocą kontrolera. Dane mają charakter poglądowy.

Dron	Maks. prędkość opadania	0,5 m/s (tryb Cine) 3 m/s (tryb Normal) 3 m/s (tryb Sport) *Maksymalna prędkość zmierzona w otwartym, bezwietrznym środowisku, przy starcie z wysokości 0 m i sterowaniu za pomocą kontrolera. Dane mają charakter poglądowy.
	Maks. prędkość pozioma	8 m/s (tryb Normal) 12 m/s (tryb Sport) 12 m/s (status śledzenia) *Maksymalna prędkość zmierzona w otwartym, bezwietrznym środowisku, przy starcie z wysokości 0 m i sterowaniu za pomocą kontrolera. Dane mają charakter poglądowy.
	Maks. wysokość startu	2000 m *Pomiar wykonano w bezwietrznym środowisku przy starcie z wysokości 2000 m i wznoszeniu pionowym o 120 m w trybie Sport, od 100% do 20% poziomu akumulatora. Dane mają charakter poglądowy. Podczas lotu zawsze zwracaj uwagę na komunikaty w podglądzie kamery.

Dron	Maks. czas lotu	Ok. 19 minut (ok. 17 minut z osłonami śmigieł)* Każdy akumulator pozwala na wykonanie co najmniej 20 startów i lądowań na dłoni podczas kolejnych ujęć** *Pomiar wykonano podczas lotu do przodu z prędkością 4 m/s, w bezwietrznym środowisku, 20 m n.p.m., bez cyfrowego nadajnika-odbiornika, przy ustawieniach kamery 1080p/30FPS, wyłączonym trybie wideo, od 100% do 0% akumulatora. Wyniki mogą się różnić w zależności od środowiska, sposobu użytkowania i wersji oprogramowania sprzętowego. **Pomiar wykonano po aktywacji DJI Neo 2, z całkowicie naładowanym akumulatorem, z ustawieniami domyślnymi, w trybach Circle, Rocket i Dronie. Dane mają charakter poglądowy.
	Maks. czas zawisu	Ok. 18 minut (16,5 minuty z osłonami śmigieł) *Pomiar wykonano podczas zawisu w bezwietrznym środowisku, 20 m n.p.m., bez cyfrowego nadajnika-odbiornika, przy ustawieniach kamery 1080p/30FPS, wyłączonym trybie wideo, od 100% do 0% akumulatora. Wyniki mogą się różnić w zależności od środowiska, sposobu użytkowania i wersji oprogramowania sprzętowego.

Dron	Maks. dystans lotu	7 km *Pomiar wykonano podczas lotu do przodu z prędkością 9 m/s, w bezwietrznym środowisku, 20 m n.p.m., bez cyfrowego nadajnika-odbiornika, przy ustawieniach kamery 1080p/30FPS, wyłączonym trybie wideo, od 100% do 0% akumulatora. Wyniki mogą się różnić w zależności od środowiska, sposobu użytkowania i wersji oprogramowania sprzętowego.
	Maks. odporność na wiatr	10,7 m/s (poziom 5)
	Zakres temperatur pracy	Od -10°C do 40°C
	System nawigacji satelitarnej (GNSS)	GPS + Galileo + BeiDou
	Dokładność zawisu	W pionie: ±0,1 m (z pozycjonowaniem wizyjnym) ±0,5 m (z pozycjonowaniem satelitarnym) W poziomie: ±0,3 m (z pozycjonowaniem wizyjnym) ±1,5 m (z pozycjonowaniem satelitarnym)
	Pamięć wewnętrzna	49 GB
	Klasa	C0 (UE)
Kamera	Matryca	1/2-calowa matryca CMOS

Kamera	Obiektyw	Kąt widzenia: 119,8° Ogniskowa równoważna: 16,5 mm Przysłona: f/2.2 Ostrość: od 0,7 m do ∞
	Zakres ISO	Zdjęcia: 100-3200 (Single Auto) 100-12800 (Burst Auto/Timed Auto) 100-12800 (Manual) Wideo: 100-12800 (Auto) 100-12800 (Manual)
	Czas otwarcia migawki	Wideo: 1/8000-1/30 s Zdjęcia: 1/8000-1/10 s
	Maks. rozdzielczość zdjęć	12 MP 4000×3000 (4:3) 4000×2250 (16:9)
	Tryby fotografii	Single/Timed Shot: Single Shot: 12 MP Timed Shot: 12 MP, 2/3/5/7/10/15/20/30/60 s
	Format zdjęć	JPEG

Kamera	Rozdzielczość wideo	Nagrywanie w poziomie: 4K (4:3): 3840×2880@60/50/30FPS 1080p (4:3): 1440×1080@60/50/30FPS 4K (16:9): 3840×2160@100*/60/50/30FPS 1080p (16:9): 1920×1080@100*/60/50/30FPS Nagrywanie w pionie: 2.7K (9:16): 1512×2688@60/50/30FPS *Nagrywanie 4K/100FPS i 1080p/100FPS jest obsługiwane wyłącznie podczas korzystania z kontrolera ruchu lub aparatury sterującej.
	Format wideo	MP4
	Maks. bitrate wideo	80 Mbps
	Obsługiwany system plików	exFAT
	Tryb kolorów	Normal
	Elektroniczna stabilizacja obrazu (EIS)	Obsługa technologii RockSteady oraz możliwość wyłączenia stabilizacji.* *Przełącznik stabilizacji (On/Off) dostępny jest tylko przy połączeniu z goglami. Po jej wyłączeniu nagrania można stabilizować offline za pomocą Gyroflow.
Gimbal	Stabilizacja	2-osiowy gimbal mechaniczny (tilt, roll)
	Zakres mechaniczny	Tilt: od -125° do 105° Roll: od -43° do 43°

Gimbal	Zakres sterowania	Tilt: od -90° do 70°
	Maks. prędkość kontroli (tilt)	100°/s
	Zakres wibracji kątowych	±0,01°
	Korekcja obrazu (roll)	Obsługa korekcji materiału nagranych dronem Korekcja podglądu na żywo jest niedostępna wyłącznie podczas korzystania z gogli
System czujników	Rodzaj czujników	Wielokierunkowy system wizyjny monokularny, połączony z dolnym czujnikiem podczerwieni i skierowanym do przodu czujnikiem LiDAR
	Przedni	Zakres pomiaru: 0,5-10 m Zakres wykrywania: 0,5-15 m Efektywna prędkość wykrywania: prędkość lotu ≤ 8 m/s
	Tylny	Zakres wykrywania: 0,5-15 m Efektywna prędkość wykrywania: prędkość lotu ≤ 8 m/s
	Boczny	Zakres wykrywania: 0,5-15 m Efektywna prędkość wykrywania: prędkość lotu ≤ 8 m/s
	Górny	Zakres wykrywania: 0,5-15 m Efektywna prędkość wykrywania: prędkość lotu ≤ 3 m/s
	Dolny	Zakres wykrywania: 0,5-15 m Efektywna prędkość wykrywania: prędkość lotu ≤ 3 m/s

System czujników	Czujnik podczerwieni	LiDAR skierowany do przodu: Zakres pomiaru: 0,3-8 m (refleksyjność > 10%) Pole widzenia (FOV): 60° w poziomie, 60° w pionie Czujnik podczerwieni skierowany w dół: Zakres pomiaru: 0,3-8 m (refleksyjność > 10%)
	Środowisko pracy	Przód, tył, lewo, prawo, góra: Powierzchnie o wyraźnych wzorach i odpowiednie oświetlenie (luksy > 5) Dół: Powierzchnie o wyraźnych wzorach, odpowiednie oświetlenie (luksy > 5) oraz rozpraszające światło z refleksyjnością powyżej 20% (np. ściany, drzewa, ludzie).
Transmisja wideo	System transmisji wideo	Standard: transmisja wideo Wi-Fi Opcjonalnie: cyfrowy nadajnik-odbiornik do DJI Neo 2 (O4)
	Jakość podglądu na żywo	Z aparaturą DJI RC-N3: do 1080p/60FPS Z goglami DJI Goggles N3 i kontrolerem DJI RC Motion 3/DJI FPV Remote Controller 3: do 1080p/60FPS Z goglami DJI Goggles 3 i kontrolerem DJI RC Motion 3/DJI FPV Remote Controller 3: do 1080p/100FPS

Transmisja wideo	Częstotliwość robocza	2,400 GHz – 2,4835 GHz 5,170 GHz – 5,250 GHz 5,725 GHz – 5,850 GHz *Dozwolone pasmo częstotliwości różni się w zależności od kraju i regionu. Więcej informacji znajdziesz w lokalnych przepisach i regulacjach.
	Moc nadajnika (EIRP)	2,4 GHz: < 26 dBm (FCC) < 20 dBm (CE/SRRC/MIC) 5.1 GHz: < 23 dBm (CE) 5.8 GHz: < 26 dBm (FCC) < 14 dBm (CE) < 26 dBm (SRRC)
	Pasmo komunikacji	Maks. 60 MHz

Transmisja wideo	Maks. zasięg transmisji (bez przeszkód, bez zakłóceń)	FCC: 10 km CE: 6 km SRRC: 6 km MIC: 6 km *Pomiar wykonano w otwartym środowisku bez przeszkód i zakłóceń, przy użyciu kontrolera lub gogli. Wartość odnosi się do maksymalnego zasięgu transmisji w danym standardzie podczas lotu w jedną stronę bez powrotu. Rzeczywisty zasięg transmisji wideo jest ograniczony maksymalnym dystansem lotu drona. Podczas lotu zawsze zwracaj uwagę na komunikaty RTH w podglądzie na żywo.
	Maks. zasięg transmisji (bez przeszkód, z zakłóceniami)	Silne zakłócenia: teren miejski, ok. 1,5-3 km Średnie zakłócenia: tereny podmiejskie, ok. 3-6 km Niskie zakłócenia: przedmieścia/wybrzeże, ok. 6-10 km *Pomiar wykonano zgodnie ze standardem FCC w środowisku bez przeszkód, z typowymi zakłóceniami, przy użyciu aparatury sterującej lub gogli. Dane mają charakter poglądowy i nie stanowią gwarancji rzeczywistego zasięgu transmisji.
	Maks. zasięg transmisji (z przeszkodami, z zakłóceniami)	Niskie zakłócenia i przeszkody w postaci budynków: ok. 0-0,5 km Niskie zakłócenia i przeszkody w postaci drzew: ok. 0,5-3 km *Pomiar wykonano zgodnie ze standardem FCC w środowisku z przeszkodami i typowym niskim poziomem zakłóceń, przy użyciu aparatury sterującej lub gogli. Dane mają charakter poglądowy i nie stanowią gwarancji rzeczywistego zasięgu transmisji.

Transmisja wideo	Maks. prędkość pobierania	Wi-Fi: 80 MB/s *Pomiar wykonano w środowisku laboratoryjnym, przy niskim poziomie zakłóceń, w krajach/regionach obsługujących pasma 2,4 GHz i 5,8 GHz. Rzeczywiste prędkości mogą się różnić w zależności od warunków.
	Najniższe opóźnienie	Z aparaturą DJI RC-N3 lub DJI RC 2: ok. 120 ms Z goglami DJI Goggles N3 (transmisja wideo 1080p/60FPS): minimalne opóźnienie 54 ms Z goglami DJI Goggles 3 (transmisja wideo 1080p/100FPS): minimalne opóźnienie 50 ms *Podane wartości dotyczą minimalnego opóźnienia odświeżania ekranu gogli, zmierzonego w otwartym środowisku bez zakłóceń. Rzeczywiste wyniki mogą się różnić w zależności od warunków lotu i urządzenia mobilnego.
	Maks. bitrate wideo	60 Mbps
	Antena	2 anteny, 1T2R
Wi-Fi	Protokół	802.11a/b/g/n/ac/ax
	Częstotliwość robocza	2,400 GHz – 2,4835 GHz 5,725 GHz – 5,850 GHz *Dozwolone pasmo częstotliwości różni się w zależności od kraju i regionu. Więcej informacji znajdziesz w lokalnych przepisach i regulacjach.

Wi-Fi	Moc nadajnika (EIRP)	2,4 GHz: < 20 dBm (FCC/CE/SRRC/MIC) 5,8 GHz: < 26 dBm (FCC/SRRC) < 14 dBm (CE)
	Efektywny zasięg działania	500 m *Pomiar wykonano w otwartym środowisku zewnętrznym bez zakłóceń. Rzeczywisty zasięg transmisji wideo może się różnić w zależności od warunków pracy i wydajności urządzenia mobilnego. Należy odnieść się do rzeczywistego doświadczenia.
Bluetooth	Protokół	Bluetooth 5.2
	Częstotliwość robocza	2,400 GHz – 2,4835 GHz *Dozwolone pasmo częstotliwości różni się w zależności od kraju i regionu. Więcej informacji znajdziesz w lokalnych przepisach i regulacjach.
	Moc nadajnika (EIRP)	< 10 dBm
Akumulator	Pojemność	1606 mAh
	Waga	46 g
	Napięcie znamionowe	7,16 V
	Maks. napięcie ładowania	8,6 V
	Typ akumulatora	Li-ion

Akumulator	Skład chemiczny	LiNiMnCoO ₂
	Energia	11,5 Wh
	Temperatura ładowania	Od 5°C do 40°C
	Czas ładowania	Przy użyciu dwukierunkowego hubu do ładowania (maks. 65 W): ok. 68 min, aby naładować 3 akumulatory jednocześnie od 0% do 100% Podczas ładowania bezpośrednio w dronie (maks. 15 W): ok. 70 min od 0% do 100% *Czas ładowania zmierzono w środowisku testowym w temperaturze 25°C. Rzeczywisty czas może się wydłużyć w wyższej temperaturze lub przy różnicach napięcia sieciowego między regionami.
Ładowarka	Zalecana ładowarka	DJI 65W Portable Charger Ładowarki USB Power Delivery
Hub do ładowania	Wejście	5 V, maks. 5 A 9 V, maks. 5 A 12 V, maks. 5 A 15 V, maks. 4,33 A 20 V, maks. 3,25 A *Maksymalne natężenie zależy od wydajności zasilacza.
	Wyjście (ładowanie)	5 V, 2 A

Hub do ładowania	Metoda ładowania	3 akumulatory ładowane jednocześnie *Liczba akumulatorów ładowanych jednocześnie zależy od mocy użytej ładowarki. Ładowarka o mocy powyżej 45 W umożliwia ładowanie 3 akumulatorów jednocześnie, ładowarka 30-45 W pozwala ładować 2 akumulatory, a ładowarka poniżej 30 W obsługuje ładowanie sekwencyjne, w kolejności od najbardziej do najmniej naładowanego akumulatora. Sprawdź protokoły ładowania obsługiwane przez ładowarkę.
	Kompatybilność	Inteligentny akumulator do DJI Neo 2
Pamięć	Zalecane karty microSD	Rozszerzenie pojemności za pomocą zewnętrznej karty SD nie jest obsługiwane
Aparatura sterująca DJI RC-N3	Maks. czas pracy	Bez ładowania urządzenia mobilnego: 3,5 h Podczas ładowania urządzenia mobilnego: 1,5 h
	Zakres temperatur pracy	Od -10°C do 40°C
	Temperatura ładowania	Od 5°C do 40°C
	Czas ładowania	Ok. 2 h
	Metoda ładowania	5 V, 2 A
	Pojemność akumulatora	2600 mAh
	Waga	Ok. 320 g
	Wymiary	104,2 × 150 × 45,2 mm (dł.×szer.×wys.)

Aparatura sterująca DJI RC-N3	Częstotliwość robocza	2,400 GHz – 2,4835 GHz 5,170 GHz – 5,250 GHz 5,725 GHz – 5,850 GHz *Dozwolone pasmo częstotliwości różni się w zależności od kraju i regionu. Więcej informacji znajdziesz w lokalnych przepisach i regulacjach.
	Moc nadajnika (EIRP)	2.4 GHz: < 33 dBm (FCC) < 20 dBm (CE/SRRC/MIC) 5.1 GHz: < 23 dBm (CE) 5.8 GHz: < 33 dBm (FCC) < 14 dBm (CE) < 30 dBm (SRRC)

6.2 Kompatybilność

Odwiedź poniższą stronę internetową, aby uzyskać informacje na temat kompatybilnych produktów.

<https://www.dji.com/neo-2/faq>

6.3 Aktualizacja oprogramowania sprzętowego

Aby zaktualizować urządzenie, użyj aplikacji DJI Fly lub DJI Assistant 2 (seria dronów konsumenckich).

Korzystanie z aplikacji DJI Fly

W przypadku korzystania z aplikacji mobilnej do sterowania zaktualizuj oprogramowanie sprzętowe zgodnie z instrukcjami wyświetlanymi na ekranie głównym aplikacji DJI Fly. Podczas aktualizacji oprogramowania sprzętowego wymagane jest połączenie z Internetem.

W przypadku korzystania z pilota zdalnego sterowania podłącz drona i pilota, a następnie uruchom aplikację

DJI Fly. Otrzymaś powiadomienie, jeśli dostępna jest nowa aktualizacja oprogramowania. Postępuj zgodnie z instrukcjami wyświetlanymi na ekranie, aby rozpocząć aktualizację. Pamiętaj, że nie można zaktualizować oprogramowania, jeśli pilot zdalnego sterowania nie jest połączony z dronem. Podczas aktualizacji oprogramowania wymagane jest połączenie z Internetem.

W przypadku korzystania z funkcji Immersive Motion Control włącz drona, gogle i pilot zdalnego sterowania i upewnij się, że wszystkie urządzenia są połączone. Podłącz port USB-C gogli do smartfona. Uruchom aplikację DJI Fly i postępuj zgodnie z instrukcjami, aby przeprowadzić aktualizację. Podczas aktualizacji oprogramowania sprzętowego wymagane jest połączenie z Internetem.

Korzystanie z aplikacji DJI Assistant 2 (seria dronów konsumenckich)

Użyj aplikacji DJI Assistant 2 (seria dronów konsumenckich), aby zaktualizować wszystkie urządzenia osobno.

1. Włącz urządzenie. Podłącz urządzenie do komputera za pomocą kabla USB-C.

2. Uruchom aplikację DJI Assistant 2 (seria dronów konsumenckich) i zaloguj się na swoje konto DJI.

3. Wybierz urządzenie i kliknij opcję **Aktualizacja oprogramowania sprzętowego** po lewej stronie ekranu.

4. Wybierz wersję oprogramowania sprzętowego.

5. Poczekaj na pobranie oprogramowania sprzętowego. Aktualizacja oprogramowania sprzętowego rozpocznie się automatycznie. Poczekaj na zakończenie aktualizacji oprogramowania sprzętowego.

-
- ⚠ • Oprogramowanie układowe akumulatora jest zawarte w oprogramowaniu układowym DJI Neo 2. Pamiętaj, aby zaktualizować wszystkie akumulatory.
- Pamiętaj, aby wykonać wszystkie kroki aktualizacji oprogramowania układowego, w przeciwnym razie aktualizacja może się nie powieść.
 - Upewnij się, że komputer jest podłączony do Internetu podczas aktualizacji.
 - NIE odłączaj kabla USB-C podczas aktualizacji.
 - Przed wykonaniem aktualizacji upewnij się, że

urządzenie jest naładowane w co najmniej 20%.

- Aktualizacja oprogramowania układowego potrwa około 10 minut. Podczas procesu aktualizacji normalnym zjawiskiem jest osłabienie działania gimbala, miganie wskaźnika stanu i ponowne uruchomienie DJI Neo 2. Poczekaj cierpliwie na zakończenie aktualizacji.

Odwiedź poniższy link i zapoznaj się z informacjami dotyczącymi aktualizacji oprogramowania sprzętowego w sekcji „Release Notes” (Informacje o wydaniu):

<https://www.dji.com/neo-2/downloads>

6.4 Rejestrator lotu

Dane lotu, w tym dane telemetryczne, informacje o stanie samolotu i inne parametry, są automatycznie zapisywane w wewnętrznym rejestratorze danych samolotu. Dostęp do danych można uzyskać za pomocą aplikacji DJI Assistant 2 (seria dronów konsumenckich).

6.5 Lista kontrolna po locie

- Należy przeprowadzić kontrolę wzrokową, aby upewnić się, że dron, pilot zdalnego sterowania, kamera z gimbałem, inteligentne akumulatory lotnicze i śmigła są w dobrym stanie. W przypadku zauważenia jakichkolwiek uszkodzeń należy skontaktować się z pomocą techniczną DJI.
- Należy upewnić się, że obiektyw kamery i czujniki systemu wizyjnego są czyste.
- Przed transportem należy odpowiednio przechowywać drona.

6.6 Instrukcje konserwacji

Aby uniknąć poważnych obrażeń dzieci i zwierząt, należy przestrzegać następujących zasad:

1. Małe elementy, takie jak kable i paski, są niebezpieczne w przypadku połknięcia. Wszystkie elementy należy przechowywać w miejscu niedostępnym dla dzieci i zwierząt.

2. Przechowuj inteligentny akumulator lotniczy i pilota zdalnego sterowania w chłodnym, suchym miejscu, z dala od bezpośredniego światła słonecznego, aby wbudowany akumulator LiPo NIE przegrzewał się.

3. Zalecana temperatura przechowywania: od 22° do 28° C (71° do 82° F) w przypadku przechowywania przez okres dłuższy niż trzy miesiące. Nigdy nie przechowuj w środowiskach o temperaturze wykraczającej poza zakres od -10° do 45° C (14° do 113° F).

NIE dopuść do kontaktu kamery z wodą lub innymi płynami ani do zanurzenia jej w nich. Jeśli kamera ulegnie zamoczeniu, wytrzyj ją do sucha miękką, chłonną ściereczką. Włączenie drona, który wpadł do wody, może spowodować trwałe uszkodzenie elementów. NIE używaj substancji zawierających alkohol, benzen, rozcieńczalniki lub inne substancje łatwopalne do czyszczenia lub konserwacji kamery. NIE przechowuj kamery w wilgotnych lub zapylonych miejscach.

4. Po każdej awarii lub poważnym uderzeniu sprawdź wszystkie części drona. W razie jakichkolwiek problemów lub pytań skontaktuj się z autoryzowanym sprzedawcą

DJI.

5. Regularnie sprawdzaj wskaźniki poziomu naładowania akumulatora, aby zobaczyć aktualny poziom naładowania i ogólną żywotność akumulatora. Akumulator jest przystosowany do 200 cykli ładowania. Nie zaleca się dalszego użytkowania po tym okresie.

6. Pamiętaj, aby transportować drona ze złożonymi ramionami, gdy jest wyłączony.

7. Pamiętaj, aby transportować pilota ze złożonymi antenami, gdy jest wyłączony.

8. Podczas długotrwałego przechowywania akumulator przechodzi w tryb uśpienia. Aby wyjść z trybu uśpienia, należy naładować akumulator.

9. Samolot, pilot, akumulator i ładowarkę należy przechowywać w suchym miejscu.

10. Przed konserwacją drona (np. czyszczeniem lub montowaniem i demontowaniem śmigieł) należy wyjąć akumulator. Należy upewnić się, że dron i śmigła są

czyste, usuwając wszelkie zabrudzenia lub kurz miękką ściereczką. Nie należy czyścić drona mokrą ściereczką ani używać środków czyszczących zawierających alkohol. Płyny mogą przedostać się do obudowy drona, co może spowodować zwarcie i zniszczenie elektroniki.

6.7 Procedury rozwiązywania problemów

1. Jak rozwiązać problem z dryftem gimbala podczas lotu?

Skalibruj IMU i kompas w DJI Fly. Jeśli problem będzie się powtarzał, skontaktuj się z pomocą techniczną DJI.

2. Urządzenie nie funkcjonuje

Sprawdź, czy inteligentny akumulator lotu i pilot zdalnego sterowania są aktywowane poprzez ładowanie. Jeśli problem będzie się powtarzał, skontaktuj się z pomocą techniczną DJI.

3. Problemy z włączaniem i uruchamianiem

Sprawdź, czy akumulator jest naładowany. Jeśli tak,

skontaktuj się z pomocą techniczną DJI, jeśli nie można go uruchomić.

4. Problemy z aktualizacją oprogramowania sprzętowego

Aby zaktualizować oprogramowanie sprzętowe, postępuj zgodnie z instrukcjami zawartymi w instrukcji obsługi. Jeśli aktualizacja oprogramowania sprzętowego nie powiedzie się, uruchom ponownie wszystkie urządzenia i spróbuj ponownie. Jeśli problem nadal występuje, skontaktuj się z pomocą techniczną DJI.

5. Procedury przywracania ustawień fabrycznych

Aby przywrócić ustawienia fabryczne, użyj aplikacji DJI Fly.

6. Problemy z wyłączaniem i wyłączeniem zasilania

Skontaktuj się z pomocą techniczną DJI.

7. Jak wykryć nieostrożną obsługę lub przechowywanie w niebezpiecznych warunkach

Skontaktuj się z pomocą techniczną DJI.

6.8 Zagrożenia i ostrzeżenia

Gdy po włączeniu zasilania dron wykryje zagrożenie, w aplikacji DJI Fly pojawi się ostrzeżenie. Zwróć uwagę na poniższą listę sytuacji.

- Jeśli lokalizacja nie jest odpowiednia do startu.
- Jeśli podczas lotu wykryta zostanie przeszkoda.
- Jeśli lokalizacja nie jest odpowiednia do lądowania.
- Jeśli kompas i IMU doświadczają zakłóceń i wymagają kalibracji.
- Postępuj zgodnie z instrukcjami wyświetlanymi na ekranie po pojawieniu się komunikatu.

6.9 Utylizacja



Podczas utylizacji drona i pilota należy przestrzegać lokalnych przepisów dotyczących urządzeń elektronicznych.

Utylizacja akumulatora

Akumulator należy utylizować wyłącznie w specjalnych pojemnikach do recyklingu po całkowitym rozładowaniu. **NIE NALEŻY** wyrzucać akumulatora do zwykłych pojemników na śmieci. Należy ściśle przestrzegać lokalnych przepisów dotyczących utylizacji i recyklingu Akumulatora.

Jeśli akumulator nie włącza się po nadmiernym rozładowaniu, należy go natychmiast utylizować.

Jeśli przycisk zasilania jest nieaktywny i akumulator nie może zostać całkowicie rozładowany, należy skontaktować się z profesjonalną agencją zajmującą się utylizacją/

recyklingiem akumulatorów w celu uzyskania dalszej pomocy.

6.10 Certyfikacja C0

DJI Neo 2 spełnia wymagania certyfikacji C0. Istnieją pewne wymagania i ograniczenia dotyczące korzystania z DJI Neo 2 w państwach członkowskich UE, państwach członkowskich EFTA (EFTA, tj. Norwegia, Islandia, Liechtenstein, Szwajcaria) oraz Gruzji.

Model	DEN225
Klasa UAS	C0
Maksymalna masa startowa (MTOM)	160 g
Maksymalna prędkość śmigła	43820 RPM

Oświadczenie dotyczące MTOM

MTOM modelu DJI Neo 2 (model DF1A0424) wynosi 249 g, zgodnie z wymogami C0.

Aby spełnić wymogi MTOM, należy postępować zgodnie z poniższymi instrukcjami.

- NIE dodawaj żadnych ładunków do drona poza elementami wymienionymi w sekcji Lista elementów, w tym kwalifikowanych akcesoriów.

- NIE używaj żadnych niekwalifikowanych części zamiennych, takich jak inteligentne akumulatory lotnicze, śmigła itp.

- NIE modernizuj drona.

Lista elementów, w tym kwalifikowanych akcesoriów

Produkt	Numer modelu	Wymiary	Waga
Śmigła	R2217S	55.88x43.18mm	1,52 g (para)
Ośłona śmigła	PG020	47.18x171.81mmx16.72mm	8,1 g (para)
Inteligentny akumulator lotniczy	BWXEN2-1606-7.16	77.43x40.72x20.21 mm	Okolo 46,7 g
Cyfrowy nadajnik-odbiornik DJI Neo 2	DEP1	N/A	Okolo 9 g

Lista części zamiennych i zapasowych

- Śmigła DJI Neo 2
- Ośłona śmigła DJI Neo 2
- Inteligentny akumulator lotniczy DJI Neo 2
- Cyfrowy nadajnik-odbiornik DJI Neo 2

Ostrzeżenia dotyczące pilota zdalnego sterowania

DJI RC-N3

Po odłączeniu od drona diody LED poziomemu naładowania zaczną powoli migać. Po odłączeniu od drona aplikacja DJI Fly wyświetli ostrzeżenie. Po odłączeniu od drona i braku operacji przez dłuższy czas pilot zdalnego sterowania wyda sygnał dźwiękowy i automatycznie się wyłączy.

- ⚠️ • Pamiętaj, żeby wyłączyć Wi-Fi na pobliskich urządzeniach mobilnych. W razie zakłóceń jak najszybciej wyląduj dronem.
- Jeśli coś pójdzie nie tak, puść drążki sterujące albo naciśnij przycisk pauzy lotu.
- Kiedy korzystasz z aplikacji mobilnej, po odłączeniu od drona aplikacja DJI Fly wyświetli ostrzeżenie.

Komunikat EASA

Przed użyciem należy zapoznać się z dokumentem zawierającym informacje dotyczące dronów, dołączonym do opakowania.

Więcej informacji na temat komunikatu EASA dotyczącego identyfikowalności można znaleźć pod poniższym linkiem.

<https://www.easa.europa.eu/en/document-ibrary/general-publications/drones-information-notice>

Oryginalna instrukcja

Niniejsza instrukcja została dostarczona przez firmę SZ DJI Technology, Inc., a jej treść może ulec zmianie.

Adres: Lobby T2, DJI Sky City, nr 53 Xianyuan Road, Xili Community, Xili Street, Nanshan District, Shenzhen, Chiny, 518055.

6.11 Informacje posprzedażowe

Odwiedź stronę <https://www.dji.com/support>, aby dowiedzieć się więcej o zasadach obsługi posprzedażowej, usługach naprawczych i wsparciu technicznym.

UPROSZCZONA DEKLARACJA ZGODNOŚCI UE

SZ DJI Technology Co., Ltd niniejszym oświadcza, że typ urządzenia radiowego [DJI NEO 2 (DEN225)] jest zgodny z dyrektywą 2014/53/UE. Pełny tekst deklaracji zgodności UE jest dostępny pod następującym adresem internetowym:
<https://files.innpro.pl/dji>

Adres producenta: Lobby of T2, DJI Sky City, No. 53 Xianyuan Road, Xili Community, Xili Street, Nanshan District, 518055 Shenzhen, Chiny

Podmiot odpowiedzialny w UE:

DJI Europe B.V.

LA 2992

24569 Barendrecht,

Holandia

dealer.nl@dji.com

Dane dotyczące baterii drona:

Typ: akumulator litowo-jonowy

Waga netto: 0,046 kg

Pojemność: 1606 mAh

Moc: 0,0115 kWh



WARUNKI GWARANCJI PRODUKTÓW MARKI DJI

Gwarant:

SZ DJI TECHNOLOGY CO., LTD.

Lobby of T2, DJI Sky City, No. 53 Xianyuan Road, Xili Community, Xili Street, Nanshan District, Shenzhen, Chiny

Dystrybutor:

INNPRO Robert Błędowski Sp. z o.o. z siedzibą w Rybniku, ul. Rudzka 65C, 44-200 Rybnik,

Dystrybutor produktów DJI na terenie Polski.

1. Gwarancją objęte są następujące produkty marki DJI („Produkty”), pochodzące z dystrybucji realizowanej na terenie Polski przez Dystrybutora, których okres gwarancji wynosi:

- a) Drony, kamery, gimbały - 24 miesiące od daty sprzedaży (zgodnie z datą na dowodzie zakupu) lub daty aktywacji, w zależności od tego, co nastąpiło szybciej.
- b) Akumulatory - 12 miesięcy od daty sprzedaży (zgodnie z datą na dowodzie zakupu) lub aktywacji w zależności od tego, co nastąpiło jako pierwsze, pod warunkiem że szybciej nie wyczerpał się przewidziany dla danego modelu akumulatora limit cykli użycia akumulatora (100, 200 lub 400 cykli użycia). W przypadku wcześniejszego wyczerpania limitu cykli okres gwarancji upływa z dniem wyczerpania tego limitu. Dla większości akumulatorów przewidziany jest limit 200 cykli, za wyjątkiem modeli:
 - Avata, Avata 2, FPV i Neo - 100 cykli
 - DJI Focus i DJI Osmo - limit 400 cykli.
 - Matrice - limit 400 cykli pod warunkiem magazynowania akumulatora przy poziomie naładowania 90% przez dłużej niż 120 dni.

Akcesoria jak np. obudowy, kable czy śmigła nie podlegają gwarancji.

2. Dystrybutor jest jednocześnie pośrednikiem w realizacji zgłoszeń gwarancyjnych między nabywcą a Gwarantem.

3. Warunkiem przyjęcia produktu do naprawy gwarancyjnej jest dostarczenie przez nabywcę urządzenia pochodzącego z dystrybucji INNPRO do siedziby sprzedawcy końcowego wraz z widocznym numerem seryjnym oraz ważnym dowodem zakupu (paragon, rachunek uproszczony, faktura VAT). Serwis gwarancyjny może odmówić wykonania naprawy gwarancyjnej w przypadku stwierdzenia niezgodności danych zawartych w powyższych dokumentach.

4. Gwarant zapewnia, że każdy zakupiony produkt marki DJI będzie wolny od wad materiałowych i wad produkcyjnych podczas normalnego użytkowania w okresie gwarancyjnym, zgodnego z opublikowanymi materiałami dotyczącymi produktu. Materiały opublikowane przez DJI obejmują m.in. podręcznik użytkownika, instrukcje obsługi, wskazówki bezpieczeństwa, specyfikacje, powiadomienia w aplikacji i komunikaty serwisowe.

5. Gwarancja obejmuje wyłącznie wady spowodowane wadami tkwiącymi w sprzedanym produkcie.

6. Gwarancja nie obejmuje:

- Jakiegokolwiek wady powstałej w wyniku niewłaściwego użytkowania produktu, w szczególności niezgodnego z instrukcją obsługi bądź przepisami bezpieczeństwa.
- Mechanicznego uszkodzenia produktu i wywołanej w nim wady.
- Jakiegokolwiek wady powstałej w wyniku napraw wykonanych przez podmioty nieupoważnione (w tym przez nabywcę).
- Uszkodzenia lub wadliwego działania spowodowanego niewłaściwą instalacją urządzeń współpracujących z produktem.
- Uszkodzenia wskutek katastrofy lub obrażeń od ognia spowodowanych czynnikami nieprodukcyjnymi, w tym, ale nie wyłącznie błędami operatora.
- Uszkodzeń spowodowanych nieautoryzowanymi modyfikacjami, demontażem lub otwieraniem obudowy, niezgodnie z oficjalnymi instrukcjami użytkowania.
- Uszkodzeń spowodowanych nieprawidłową instalacją, nieprawidłowym użytkowaniem lub działaniem niezgodnym z oficjalnymi instrukcjami użytkowania.
- Uszkodzeń spowodowanych przez nieautoryzowanego dostawcę usług.
- Uszkodzeń spowodowanych nieautoryzowanymi modyfikacjami obwodów i niedopasowaniem lub niewłaściwym

użyciem akumulatora i ładowarki.

- Uszkodzeń spowodowanych lotami, w których nie zastosowano się do zaleceń w oficjalnych instrukcjach użytkowania.
- Uszkodzeń spowodowanych użytkowaniem produktu w złej pogodzie (np. przy silnych wiatrach, deszczu lub burzach piaskowych itp.).
- Uszkodzeń spowodowanych użytkowaniem produktu w środowisku, w którym występują zakłócenia elektromagnetyczne (tj. na obszarach wydobywczych lub w pobliżu wież transmisji radiowej, przewodów wysokiego napięcia, stacji energetycznych itp.).
- Uszkodzeń spowodowanych użytkowaniem produktu w środowisku, w którym występują zakłócenia innych urządzeń bezprzewodowych (tj. aparatur, bezprzewodowego sygnału wideo, sygnału Wi-Fi itp.).
- Uszkodzeń spowodowanych użytkowaniem produktu przy masie większej niż bezpieczna masa startowa, która określono w instrukcji użytkowania.
- Uszkodzeń spowodowanych przez wymuszony lot, gdy elementy są zużyte lub uszkodzone.
- Uszkodzeń spowodowanych przez problemy z niezawodnością lub kompatybilnością podczas korzystania z nieautoryzowanych części.
- Uszkodzeń spowodowanych działaniem urządzenia przy słabo naładowanym lub uszkodzonym akumulatorze.
- Nieprzerwanego lub wolnego od błędów użytkowania produktu.
- Utraty lub uszkodzenia danych przez produkt.
- Wszystkich programów, dostarczonych wraz z produktem lub zainstalowanych później.
- Awarii lub uszkodzeń spowodowanych przez produkty stron trzecich, w tym te, które DJI może dostarczyć lub zintegrować z produktem DJI na żądanie.
- Uszkodzeń wynikających z pomocy technicznej innej niż DJI.
- Produktów lub części ze zmienioną etykietą identyfikacyjną, lub, z których usunięto etykietę identyfikacyjną.
- Części i akcesoriów podlegających normalnemu zużyciu w czasie eksploatacji, w szczególności zarysowań, trudnych do usunięcia zabrudzeń, wytarcia napisów, akumulatorów itp.
- Czynności wymienionych w instrukcji obsługi, przeznaczonych do wykonania przez użytkownika.

- Uszkodzeń powstałych w przypadku zdarzeń losowych, takich jak pożar, powódź, przepięcia sieci energetycznej, wylądowania elektryczne, zalanie, działanie środków chemicznych oraz innych czynników zewnętrznych, powodujących np. korozję czy plamy.

- Braku dostarczenia logów lotu, potrzebnych do zanalizowania wypadku.

7. Gwarancja obejmuje bezpłatną wymianę części zamiennych potrzebnych do naprawy oraz robociznę w okresie gwarancji. Usterki ujawnione w okresie gwarancji mogą być usuwane tylko przez autoryzowany lub oficjalny serwis Gwaranta w możliwie najkrótszym terminie, nie dłuższym niż 60 dni roboczych.

8. Czas trwania naprawy gwarancyjnej uwarunkowany jest rodzajem oraz zakresem usterek, a także dostępnością części serwisowych. Do czasu trwania usługi serwisowej nie wlicza się okresu, kiedy Gwarant nie może podjąć się realizacji usługi serwisowej z przyczyn leżących po stronie kupującego lub po stronie oficjalnego serwisu marki DJI.

9. W ramach napraw gwarancyjnych Gwarant realizuje naprawy sprzętu DJI posiadającego gwarancję DJI samodzielnie lub za pośrednictwem oficjalnego serwisu DJI na terenie UE.

10. Klient zobowiązany jest do dostarczenia sprzętu w pełni zabezpieczonego przed uszkodzeniami podczas transportu, jeśli zachodzi konieczność dostarczenia sprzętu do sprzedawcy. W innym przypadku ryzyko uszkodzenia sprzętu podczas transportu ponosi klient.

11. W przypadku stwierdzenia usterki klient powinien zgłosić usterkę w miejscu zakupu.

12. Jeżeli wysyłka produktu z Serwisu do nabywcy jest realizowana za pośrednictwem firmy kurierskiej, nabywca zobowiązany jest do sprawdzenia stanu sprzętu w obecności przedstawiciela firmy kurierskiej, na prośbę nabywcy. W przypadku wszelkich zastrzeżeń sporządza on protokół szkody w obecności kuriera.

13. Nabywcy przysługuje prawo do wymiany sprzętu na nowy, jeżeli producent stwierdzi na piśmie, iż usunięcie wady jest niemożliwe. Sprzęt podlegający wymianie musi być kompletny. W razie dostarczenia zdekompletowanego zestawu, koszty brakującego wyposażenia ponosi nabywca.

14. Jeżeli zostanie ujawniona usterka w elemencie zestawu, należy dostarczyć do serwisu urządzenie, jak i dowód zakupu całego zestawu.

15. Podczas świadczenia usług gwarancyjnych, Gwarant odpowiada za utratę lub uszkodzenie produktu tylko, gdy

jest on w jego posiadaniu.

16. Jeśli urządzenie ujawni wady w ciągu 7 dni od daty zakupu i zostaną one potwierdzone przez Serwis, Gwarant dołoży wszelkich starań, aby produkt został wymieniony na nowy, wolny od wad w czasie 14 dni roboczych w ramach gwarancji DOA. Gwarant zastrzega sobie prawo do odmowy realizacji wymiany DOA w przypadku braków magazynowych.

17. Usługa gwarancji DOA nie zostanie zrealizowana, jeśli:

Produkt został dostarczony do Gwaranta po ponad 7 dniach kalendarzowych od jego zakupu. Dowód zakupu, paragony lub faktury nie zostały dostarczone razem z urządzeniem, lub istnieje podejrzenie, że zostały sfalszowane lub przerobione. Produkt dostarczany do Gwaranta w celu wymiany nie obejmuje wszystkich oryginalnych akcesoriów, dodatków i opakowań lub zawiera przedmioty uszkodzone z winy użytkownika. Po przeprowadzeniu wszystkich odpowiednich testów przez Gwaranta, produkt nie będzie zawierał żadnych wad. Jakiegokolwiek błędów lub uszkodzenie produktu spowodowane będą przez nieautoryzowane użycie lub modyfikacje produktu, takich jak ekspozycja na wilgoć, wprowadzanie ciał obcych (wody, oleju, piasku, itd.) lub niewłaściwego montażu lub eksploatacji. Etykiety produktów, numery seryjne, znaki wodne itp. wykazują oznaki sabotażu lub zmiany. Uszkodzenia są spowodowane przez niekontrolowane czynniki zewnętrzne, w tym pożary, powodzie, silne wiatry lub uderzenia pioruna.

18. Gwarant nie ponosi odpowiedzialności za:

Utratę lub ujawnienie jakichkolwiek danych w tym informacji poufnych, informacji zastrzeżonych lub informacji osobistych zawartych w produkcie. obrażenia ciała (w tym śmierć), szkody majątkowe, osobiste lub materialne spowodowane użyciem produktu niezgodnie z instrukcją obsługi. Skutki prawne i inne następstwa wywołane niedostawianiem użytkownika do przepisów prawa na terenie Polski i innych krajów.

19. Gwarancja nie wyłącza, nie ogranicza ani nie zawiesza uprawnień kupującego wynikających z przepisów o rękojmi za wady rzeczy sprzedanej w przypadku, kiedy nabywca jest konsumentem. Jeśli kupujący jest przedsiębiorcą, rękojmia zostaje wykluczona zgodnie z art. 558 § 1 Kodeksu Cywilnego.



INNPRO
ul. Rudzka 65C
44-200 Rybnik

Ochrona Środowiska



Zużyty sprzęt elektroniczny oznakowany zgodnie z dyrektywą Unii Europejskiej, nie może być umieszczany łącznie z innymi odpadami komunalnymi. Podlega on selektywnej zbiórce i recyklingowi w wyznaczonych punktach. Zapewniając jego prawidłowe usuwanie, zapobiega potencjalnym, negatywnym konsekwencjom dla środowiska naturalnego i zdrowia ludzkiego. System zbierania zużytego sprzętu zgodny jest z lokalnie obowiązującymi przepisami ochrony Środowiska dotyczącymi usuwania odpadów. Szczegółowe informacje na ten temat można uzyskać w urzędzie miejskim, zakładzie oczyszczania lub sklepie, w którym produkt został zakupiony.



Produkt spełnia wymagania dyrektyw tzw. Nowego Podejścia Unii Europejskiej (UE), dotyczących zagadnień związanych z bezpieczeństwem użytkowania, ochrony zdrowia i ochrony środowiska, określających zagrożenia, które powinny zostać wykryte i wyeliminowane.



WSPARCIE DJI

Niniejsza treść może ulec zmianie bez uprzedzenia.
Pobierz najnowszą wersję z



<https://www.dji.com/neo-2/downloads>

Jeśli masz jakiegokolwiek pytania dotyczące niniejszego dokumentu, skontaktuj się z DJI, wysyłając wiadomość na adres DocSupport@dji.com.

DJI i NEO są znakami towarowymi DJI.
Copyright © 2025 DJI Wszelkie prawa zastrzeżone.