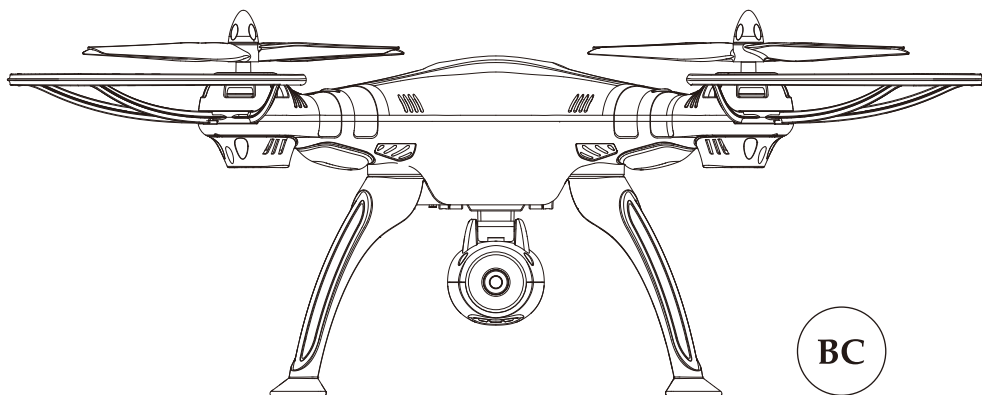


GYRO REMOTE CONTROL SERIES **X8HW 2.4G** (720P)



BC

Instrukcja obsługi

2

STANDARD: GB/T26701-2011

NAJWAŻNIEJSZE CECHY

- Nowa konstrukcja sprawia, że dron jest bardziej elastyczny i szybszy. Syma X8HW jest w stanie latać nawet przy silniejszych podmuchach wiatru. Lot może odbywać się zarówno na zewnątrz, jak i wewnątrz pomieszczeń.
- Wbudowany sześćoosiowy żyroskop umożliwia precyzyjny lot.
- Modułarna konstrukcja drona ułatwia montaż i demontaż, jest również bardzo wygodna przy konserwacji drona.
- Syma X8HW jest w stanie obrócić się w 3 osiach o 360° i posiada funkcję lotu po rzuceniu drona w powietrze.
- Tryb headless pozwala z łatwością powrócić dronem do operatora.
- Nowa funkcja zawisu.

Treść instrukcji, w tym specyfikacja i lista akcesoriów mają jedynie charakter poglądowy. Nasza firma nie ponosi odpowiedzialności za błędy w druku i nie będzie w stanie powiadomić o tym użytkowników. Wszystkie informacje o zmianach i błędach pojawiają się na oficjalnej stronie danego modelu Symy.

Bezpieczeństwo

1. Mniejsze części drona powinny znajdować się w miejscu niedostępnym dla dzieci, aby zapobiec wypadkom.
2. Syma X8HW posiada dużą moc. Podczas pierwszego użycia, staraj się przesuwać lewy drążek powoli, aby nie dopuścić do zbyt szybkiego wznoszenia, które mogłoby doprowadzić do kolizji i uszkodzenia urządzenia.
3. Po zakończeniu lotu należy najpierw wyłączyć drona, a następnie nadajnik.
4. Nie kładź akumulatorów w miejscach narażonych na działanie wysokich temperatur (otwarty ogień, instalacje elektryczne).
5. Żaden człowiek nie powinien znaleźć się w odległości mniejszej niż 2-3 metry od urządzenia w locie lub podczas lądowania, aby uniknąć obrażeń ciała, wynikających z kontaktu z pracującymi silnikami.
6. Dzieci operujące drona powinny znajdować się pod nadzorem osoby dorosłej. Instruktor powinien dopilnować, aby dron pozostawał w zasięgu wzroku operatora (lub instruktora).
7. Nie należy ładować jednorazowych baterii. Podczas wkładania baterii, należy zwracać szczególną uwagę na prawidłową biegunowość. Nie mieszaj baterii o różnym poziomie wyładowania, żywotności lub różnych typów baterii.
8. Jeżeli urządzenie nie jest używane, należy wyłączyć nadajnik i drona oraz wyjąć baterie z nadajnika.
9. Nie należy dopuścić do zwarcia obwodu.
10. Maksymalna temperatura pracy urządzenia wynosi 35° C.

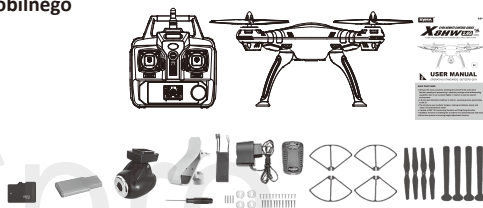
Konserwacja

1. Regularnie czyść urządzenie za pomocą czystej, suchej szmatki.
2. Unikaj kontaktu z bezpośrednim słońcem.
3. Kontakt urządzenia z wodą może uszkodzić elektroniczne elementy.
4. Sprawdzaj regularnie wtyczki i inne akcesoria. Jeżeli zauważysz jakiegokolwiek uszkodzenia, nie korzystaj z urządzenia, dopóki nie jest w 100% sprawne.

Zawartość opakowania

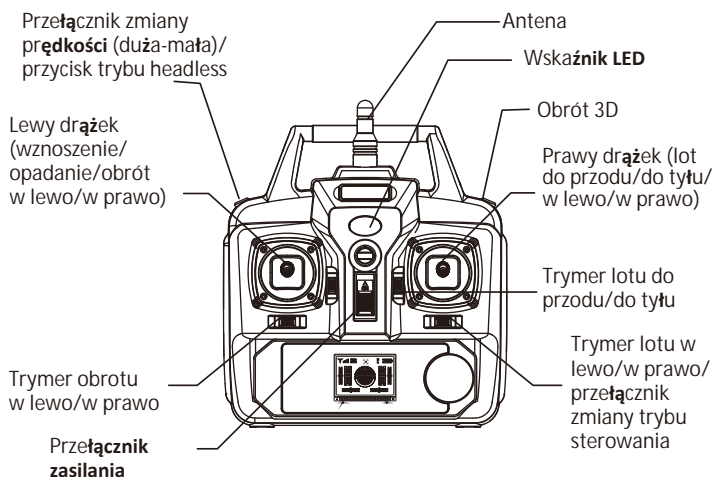
W zestawie

- Dron
- Nadajnik
- Śmigła
- Instrukcja obsługi
- Śrubokręt
- Osłonki śmigieł
- Ładowarka
- Akumulator
- Kamera WiFi
- Uchwyt urządzenia mobilnego
- Śrubki (24 sztuki)
- Nogi podwozia
- Wał
- Piasta śmigła
- Czytnik kart
- Karta pamięci

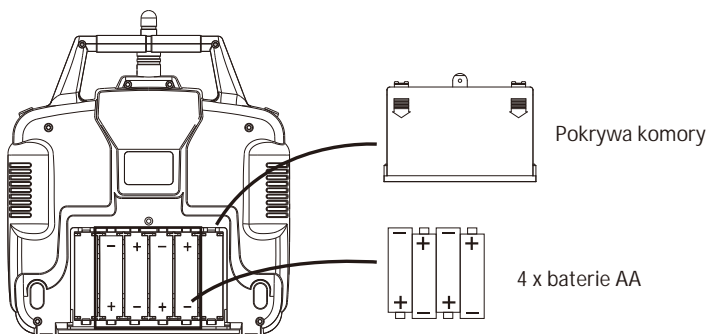


Opis nadajnika

Opis nadajnika



Instalacja baterii w nadajniku

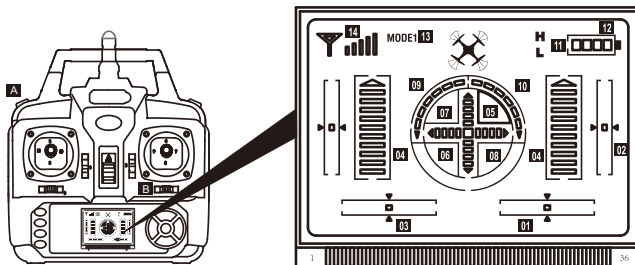


1. Sposób instalacji baterii: Otwórz pokrywę komory z tyłu kontrolera. Włóż poprawnie cztery baterie alkaiczne AA do komory baterii, **ściśle przestrzegając** biegunowości baterii. Baterie nie znajdują się w zestawie, należy je zakupić oddzielnie.



1. Baterie muszą być zainstalowane z zachowaniem prawidłowej biegunowości, zgodnie z oznaczeniem na bateriach i w komorze baterii. **Żadna bateria nie może zostać zainstalowana odwrotnie.**
2. Nie należy mieszać starych i nowych baterii.
3. Nie należy mieszać różnych typów baterii.

Objaśnienie przycisków nadajnika i funkcji ekranu LCD



1. Trymer lotu w lewo/w prawo: Po **włączeniu** nadajnika, punkt jest **wyświetlony** w pozycji centralnej paska trymera.
2. Trymer lotu do przodu/do tyłu: Po **włączeniu** nadajnika, punkt jest **wyświetlany** w pozycji centralnej paska trymera.
3. Trymer obrotu w lewo/w prawo: Po **włączeniu** nadajnika, punkt jest **wyświetlany** w pozycji centralnej paska trymera.
4. Wskaźnik przyspieszenia: Po **dopasowaniu częstotliwości**, wskaźnik znajduje się w pozycji centralnej.
5. Wskaźnik lotu do przodu: Gdy prawy **drażek** jest wychylony do góry, wskaźnik stopniowo **wzrośnie**; **prędkość** lotu do przodu stopniowo **zwiększy się**.
6. Wskaźnik lotu do tyłu: Gdy prawy **drażek** jest wychylony w dół, wskaźnik stopniowo **wzrośnie**; **prędkość** lotu do tyłu stopniowo **zwiększy się**.
7. Wskaźnik lotu w lewo: Gdy prawy **drażek** jest wychylony w lewo, wskaźnik stopniowo **wzrośnie**; **prędkość** lotu w lewo stopniowo **zwiększy się**.
8. Wskaźnik lotu w prawo: Gdy prawy **drażek** jest wychylony w prawo, wskaźnik stopniowo **wzrośnie**; **prędkość** lotu w prawo stopniowo **zwiększy się**.
9. Wskaźnik obrotu w lewo: Gdy lewy **drażek** jest wychylony w lewo, wskaźnik stopniowo **wzrośnie**; **prędkość** obrotu w lewo stopniowo **zwiększy się**.
10. Wskaźnik obrotu w prawo: Gdy lewy **drażek** jest wychylony w prawo, wskaźnik stopniowo **wzrośnie**; **prędkość** obrotu w prawo stopniowo **zwiększy się**.
11. Wskaźnik wysokiej/niskiej **prędkości**: Naciśnij przycisk A, aby **przełączyć** pomiędzy **wysoką i niską prędkością**. H - **wysoka prędkość** L- **niska prędkość**.
12. Wskaźnik zasilania: **Wyświetla** obecny poziom mocy baterii nadajnika.
13. Wskaźnik trybu: Trybem **domyślnym** po starcie jest Tryb 1. Przytrzymaj **przełącznik B** w prawo i **włącz** nadajnik, aby **zmienić** tryb lotu na Tryb 2.
14. Wskaźnik sygnatu: Pokazuje **siłę** sygnatu.

Installation steps of quadcopter's safety guard



Zdjęcie 1



Zdjęcie 2

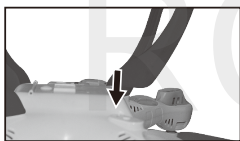


Zdjęcie 3

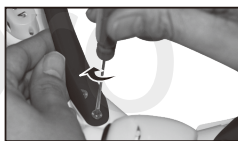
1. Wyciągnij zaślepkę, jak pokazano na zdjęciu (1).
2. Włóż osłonkę do obudowy, jak pokazano na zdjęciu (2).
3. Przykręć dwie śrubki do każdej części, jak pokazano na zdjęciu (3).

Uwaga: Bez osłonek, dron będzie zwrotniejszy.

Montaż nóżek podwozia



Zdjęcie 1

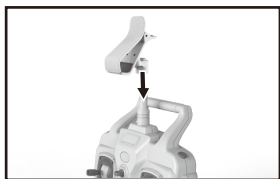


Zdjęcie 2

1. Włóż nóżki do obudowy drona, jak pokazano na zdjęciu (1).
2. Przykręć szerokie śrubki, aż do blokady, jak pokazano na zdjęciu (2).

Uchwyt na telefon

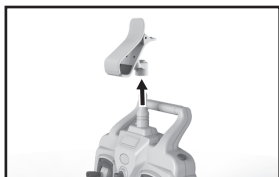
Montaż uchwytu na telefon



1. Wsuń uchwyt na telefon komórkowy na antenę.



2. Dostosuj uchwyt poprzez **naciśnięcie części sprężynowej uchwytu, co wymaga zastosowanie pewnej siły.**



3. Mocno chwyć **uchwyt urządzenia mobilnego** i **pociągnij do góry z odpowiednią siłą, aby zdjąć uchwyt z nadajnika.**

Instalacja i obsługa oprogramowania kamery

1. Pobieranie oprogramowania

Kamerę należy włączyć przed włączeniem drona i nadajnika!

Smartfony z systemem Android - pobierz pliki instalacyjne oprogramowania SYMA FPV z witryny www.symatoys.net lub zeskanuj kod QR .

Smartfony z systemem iOS - przejdź do APP STORE i pobierz pliki instalacyjne oprogramowania SYMA FPV lub zeskanuj kod QR.

Wskazówka: Kod QR znajduje się na kolorowym opakowaniu i na ostatniej stronie niniejszej instrukcji. Sprawdź oficjalną stronę SYMA w APPSTORE lub poszukaj w Google play, aby pobrać najnowszą wersję oprogramowania SYMA FPV.

2. Opis podłączenia

Podłącz urządzenie do źródła zasilania. Wskaźnik światła FPV będzie świecić na zielono, a po 20 sekundach zacznie świecić pulsującym czerwonym światłem, czekając na połączenie z urządzeniem mobilnym. Wejdź w Ustawienia na swoim urządzeniu mobilnym i włącz funkcję WiFi.

W kolumnie sieci WiFi znajdź "FPV WIFI ****" i **połącz się z nią**. Teraz opuść ustawienia, otwórz oprogramowanie SYMA FPV i naciśnij ikonę START, aby przejść do panelu sterowania. Ekran urządzenia mobilnego przeszedł w tryb wyświetlania obrazu z kamery w czasie rzeczywistym. Pełny pasek sygnału, oznacza, że sygnał WiFi jest najsilniejszy.



1. Uruchom program SYMA FPV.



2. Naciśnij ikonę START.



3. The mobile phone screen is displays with real-time imaging scenarios.

3. Objaśnienie Menu podglądu obrazu z kamery



1. Powrót
2. Siła sygnału WiFi
3. Przeglądanie zdjęć i video
4. Nagrywanie video
5. Wykonanie zdjęcia
6. Czas nagrywania video

4. Wykonywanie zdjęć i nagrywanie video

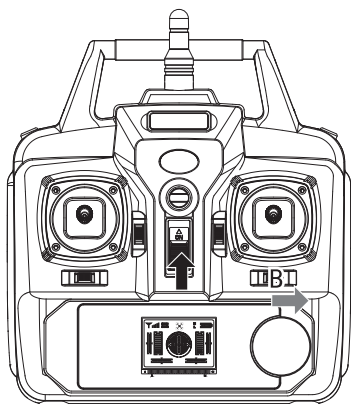
Wykonywanie zdjęć i nagrywanie video: Gdy kamera WiFi jest uruchomiona, naciśnij na ikonę zdjęcia lub video w menu podglądu w czasie rzeczywistym, aby natychmiast wykonać zdjęcie lub nagrać video (wykonane pliki zdjęciowe i video można znaleźć w folderze "Checking of Photos and Videos").

Uwaga: Po włączeniu oprogramowania na urządzeniu mobilnym do podglądu obrazu z kamery w czasie rzeczywistym, maksymalna długość lotu drona zmniejsza się o połowę!

5. Karta pamięci

W zestawie załączona jest karta pamięci do kamery WiFi 720p. Jeżeli karta pamięci jest umieszczona w kamerze, zdjęcia będą jednocześnie zapisywane zarówno na telefonie, jak i na karcie pamięci kamery. Jeżeli kamera nie posiada zainstalowanej karty pamięci, pliki będą zapisywane jedynie na telefonie komórkowym.

Tryby sterowania

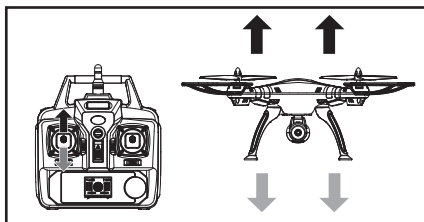


Nadajnik posiada dwa wbudowane tryby lotu - Tryb 1 i Tryb 2. Aby zmienić tryb sterowania przytrzymaj przełącznik B z prawej strony, a następnie włącz nadajnik.

Tryb 1 - domyślny

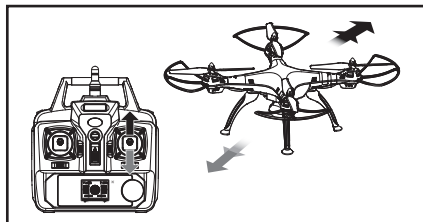
Sterowanie dronem

Wznoszenie i obniżanie pułapu



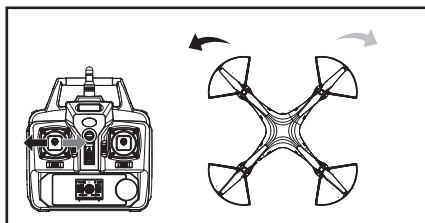
Przesuń drążek gazu w górę lub w dół, a dron wzniesie się lub obniży pułap lotu.

Lot do przodu i do tyłu



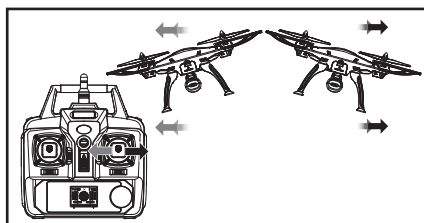
Przesuń drążek steru w górę lub w dół, a dron poleci do przodu lub do tyłu.

Obrót w lewo i w prawo



Przesuń drążek gazu w lewo lub w prawo, a dron obróci się w daną stronę.

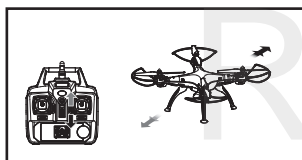
Lot w lewo i w prawo



Przesuń drążek steru w lewo lub w prawo, a dron poleci w daną stronę.

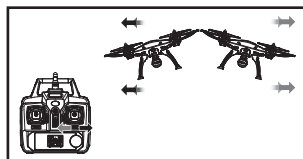
Obsługa trymera

Trymer lotu do przodu i do tyłu



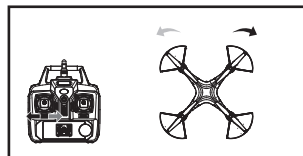
Jeżeli dron podczas zawisu w powietrzu samoczynnie porusza się do przodu lub do tyłu, należy skorygować pozycję drona za pomocą trymera lotu do przodu i do tyłu.

Trymer lotu bocznego



Jeżeli dron podczas zawisu w powietrzu samoczynnie porusza się na boki, należy skorygować pozycję drona za pomocą trymera lotu w lewo/w prawo.

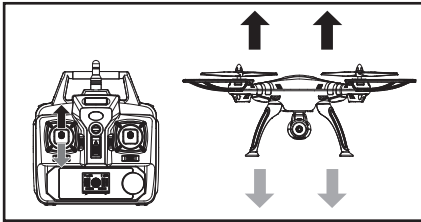
Trymer obrotu w lewo/w prawo



Jeżeli dron podczas zawisu w powietrzu samoczynnie obraca się w lewo lub w prawo, należy skorygować pozycję drona za pomocą trymera obrotu w lewo/w prawo.

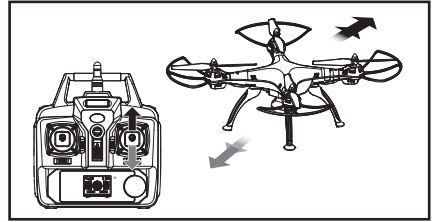
Sterowanie dronem

Wznoszenie i obniżanie pułapu



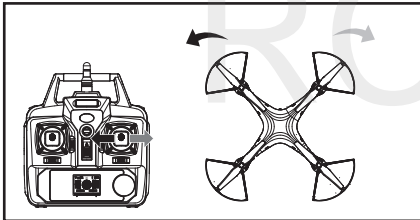
Przesuń drążek gazu w górę lub w dół, a dron wzniesie się lub obniży pułap lotu.

Lot do przodu i do tyłu



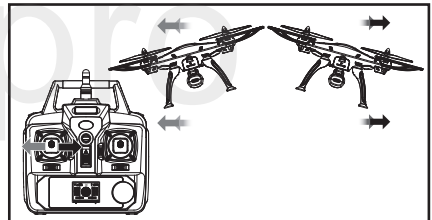
Przesuń drążek steru w górę lub w dół, a dron poleci do przodu lub do tyłu.

Obrót w lewo i w prawo



Przesuń drążek steru w lewo lub w prawo, a dron obróci się w daną stronę.

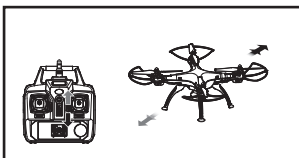
Lot w lewo i w prawo



Przesuń drążek gazu w lewo lub w prawo, a dron poleci w daną stronę.

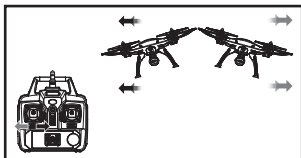
Obsługa trymera

Trymer lotu do przodu i do tyłu



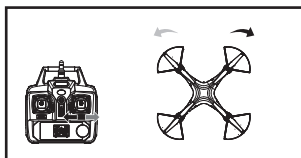
Jeżeli dron podczas zawisu w powietrzu samoczynnie porusza się do przodu lub do tyłu, należy skorygować pozycję drona za pomocą trymera lotu do przodu i do tyłu.

Trymer lotu bocznego



Jeżeli dron podczas zawisu w powietrzu samoczynnie porusza się na boki, należy skorygować pozycję drona za pomocą trymera lotu w lewo/w prawo.

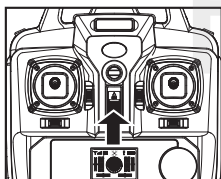
Trymer obrotu w lewo/w prawo



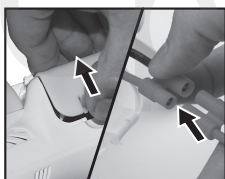
Jeżeli dron podczas zawisu w powietrzu samoczynnie obraca się w lewo lub w prawo, należy skorygować pozycję drona za pomocą trymera obrotu w lewo/w prawo.

Przygotowanie do lotu i włączanie/wyłączanie drona

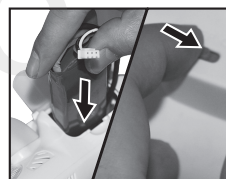
I. Przygotowanie do lotu



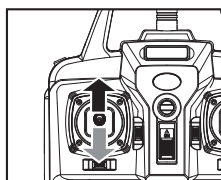
Krok 1: Włącz zasilanie nadajnika.



Krok 2: Otwórz komorę pokrywy akumulatora i podłącz akumulator, jak pokazano na rysunku.

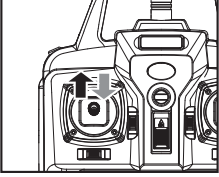


Krok 3: Włóż akumulator do obudowy i zamknij pokrywę. Włącz drona przełącznikiem na spodzie.

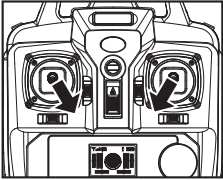


Krok 4: Przesuń lewy drążek (gazu) do najwyższej pozycji, a następnie do najniższej pozycji. Gdy wskaźnik LED przestanie migać i zacznie świecić światłem ciągłym, oznacza to, że dron przeszedł w tryb gotowości do pracy.

II. Włączanie drona

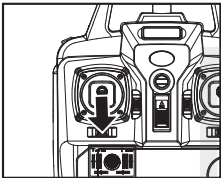


Sposób nr 1: Przesuń lewy drążek (gazu) do najwyższej pozycji, a następnie z powrotem do pozycji centralnej, śmigła drona powoli zaczną się obracać.

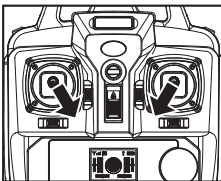


Sposób nr 2: Przesuń lewy i prawy drążek do środka na 1 sekundę, wykonując wewnętrzną pętlę w kształcie liczby "8", aby włączyć drona, śmigła powoli zaczną się obracać.

III. Wyłączanie drona



Sposób nr 1: Przesuń lewy drążek (gazu) do najniższej pozycji i prztrzymaj 2-3 sekundy, aby wyłączyć drona.

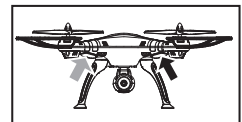


Sposób nr 2: Przesuń lewy i prawy drążek do środka na 1 sekundę, wykonując wewnętrzną pętlę w kształcie liczby "8", aby wyłączyć drona.

Cechy produktu

I. Zabezpieczenie przed niskim napięciem

Jeżeli cztery wskaźniki LED na spodzie drona zaczynają migać, oznacza to, że akumulator jest bliski wylądowania. W takim wypadku, dron aktywuje funkcję ograniczenia wysokości i obniży lot do bezpiecznego pułapu.



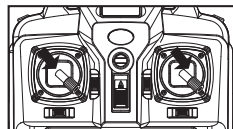
II. Zabezpieczenie nadprądowe

Jeżeli Syma zderzy się z obcym obiektem bądź zablokuje się, a jej śmigła pozostaną włączone, dron przejdzie w tryb zabezpieczenia przed nadmiernym natężeniem prądu.



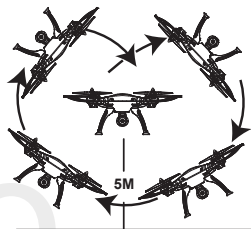
III. Funkcja poziomej kalibracji

Umieść drona na poziomej powierzchni i przesunij w tym samym czasie oba drążki do prawych dolnych rogów na 2-3 sekundy. Wskaźnik LED drona będzie migać w szybkim tempie i powróci do normalnego zachowania po ok. 2-3 sekundach, co sygnalizuje pomyślne przeprowadzenie kalibracji.



IV. Obrót 3D

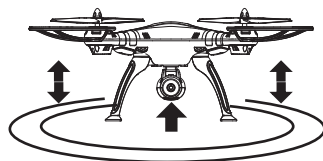
Gdy jesteś zaznajomiony z podstawami obsługi drona, możesz przejść do odkrywania jeszcze bardziej ekscytujących i ryzykownych zabaw z funkcją obrotu 3D. Wzniesij dronem na wysokość przynajmniej 5 m od ziemi, naciśnij przycisk obrotu w prawym górnym rogu nadajnika i jednocześnie przesunij prawy drążek do najwyższej pozycji do przodu /do tyłu/w lewo/w prawo, a dron wykona obrót w daną stronę.



Uwaga: Najlepszy efekt obrotu 3D uzyskuje się przy w pełni naładowanym akumulatorze.

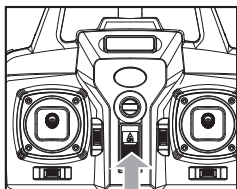
V. Funkcja utrzymania wysokości (zawisu)

Zwolnij lewy drążek (drążek gazu), a dron zawiśnie na obecnej wysokości.

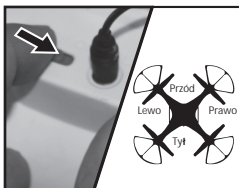


VI. Tryb headless

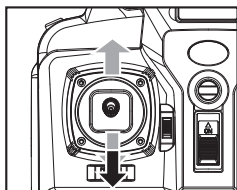
1. Definiowanie przedniego kierunku



1. Włącz nadajnik.



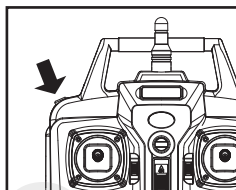
2. Po podłączeniu drona do źródła zasilania, ustaw przełącznik w pozycji ON i ustaw określony kierunek przodu drona w trybie headless.



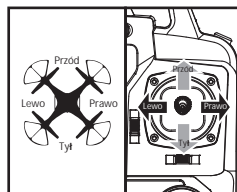
3. Ustaw drążek gazu nadajnika w najwyższej pozycji, a potem w najniższej pozycji. Długi sygnał dźwiękowy wyemitowany przez nadajnik oznacza ukończenie definiowania przedniego kierunku.

2. Przechodzenie pomiędzy trybem headless i normalnym lotem

1. Po ukończeniu parowania, dron przejdzie do trybu domyślnego, wtedy wskaźnik LED drona będzie migał w wolnym tempie. Naciśnięcie i przytrzymanie przez 2 sekundy przycisku trybu headless w lewym górnym rogu spowoduje wyemitowanie sekwencji dźwiękowej, sygnalizującej, że dron przeszedł do pracy w trybie headless. Kolejne przytrzymanie tego samego przycisku przez 2 sekundy spowoduje opuszczenie trybu headless, co zostanie potwierdzone pojedynczym, długim dźwiękiem. Podczas pracy w trybie headless cztery światła drona migają w wolnym tempie (co 4 sekundy).

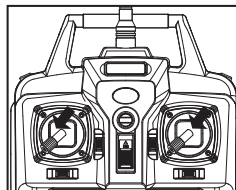


2. W trybie headless operator nie musi wiedzieć, w którą stronę zwrócony jest dron, sterowanie odbywa się zgodnie z kierunkiem ruchów drążków nadajnika.



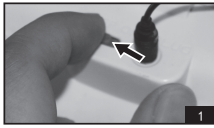
3. Problemy w trybie headless

1. Po zderzeniu się z obcym obiektem w trybie headless mogą wystąpić odchylenia zdefiniowanego kierunku. W takim wypadku wystarczy, że jednocześnie przesuniesz oba drążki w lewy dolny róg po ustawieniu drona w odpowiednim kierunku. Jeżeli wskaźnik drona świeci po powolnym migotaniu przez 3 sekundy, sygnalizuje to ukończenie procesu.

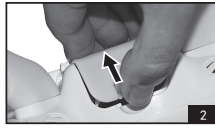


Wymiana i ładowanie akumulatora

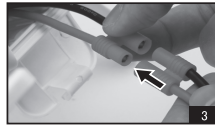
Wymiana akumulatora:



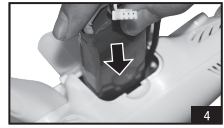
1. Wyłącz drona, ustaw przełącznik na pozycję OFF.



2. Wysuń do tyłu pokrywę komory akumulatora.



3. Podłącz akumulator do drona w sposób pokazany na rysunku.



4. Po włożeniu akumulatora, zamknij pokrywę.

Ładowanie akumulatora:



1. Podłącz wtyczkę akumulatora do ładowarki.



2. Podłącz ładowarkę do gniazdka sieciowego.

Ładowarka z balanserem:

1. Włóż wtyczkę adaptera DC do gniazda ładowarki z balanserem. Czerwona dioda ładowarki zaświeci się.
2. Umieść trójżyłową wtyczkę balansującą akumulatora do gniazda ładowarki, zielona dioda ładowarki zapali się. Gdy zielona dioda zgaśnie, oznacza to ukończenie ładowania. (czas ładowania wynosi poniżej 200 minut).

Uwaga: Jeżeli po podłączeniu akumulatora dioda ładowarki nie zmienia koloru, oznacza to, że akumulator jest w pełni naładowany.

Czas ładowania wynosi poniżej 200 minut.
Maksymalny czas zawisu to ponad 9 minut!

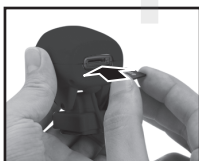
Środki ostrożności podczas ładowania akumulatora:

- Przeprowadzaj ładowanie w suchym i dobrze wentylowanym miejscu i z dala od źródeł ciepła i materiałów łatwopalnych.
- Na czas ładowania wyjmij akumulator z drona. Ładowanie powinno być przeprowadzane pod nadzorem osoby dorosłej, aby zapobiec wypadkom.
- Po ukończeniu latania nie ładuj akumulatora, jeżeli jeszcze nie ostygł. Ładowanie nagrzanego akumulatora grozi spuchnięciem akumulatora i spowodowaniem pożaru.
- Upewnij się, że korzystasz z oryginalnego kabla ładowania USB, dołączonego do zestawu. Jeżeli akumulator nie był używany przez długi czas bądź jest spuchnięty, wymień go.
- Nieużywany akumulator z czasem wytraci swój ładunek automatycznie. Zbyt częste ładowanie bądź rozładowywanie może skrócić żywotność akumulatora.

- W przypadku wymiany na niewłaściwy typ akumulatora istnieje ryzyko wybuchu. Zutyliżuj zużyte akumulatory, zgodnie z instrukcją.
- Instrukcje poniżej **nie zostały**
- Akumulatory należy **wyciągnąć z urządzenia przed rozpoczęciem ładowania**. Akumulatory należy **ładować pod nadzorem osoby dorosłej**.
- Wyczerpane baterie należy **wyciągnąć z zabawki**.
- **Urządzenia powinny być regularnie sprawdzane pod kątem uszkodzeń przewodów, wtyczki, obudowy itd. i w razie znalezienia usterki, nie należy korzystać z urządzenia, aż do jego naprawienia.**
- **Ostrzeżenie!** Zabawkę **powinna być składana przez osobę dorosłą**.
- Po otwarciu pokrywy komory baterii w nadajniku za pomocą śrubokręta, do urządzenia należy poprawnie zainstalować 4 baterie AA, według ich dodatnich i ujemnych biegunów. Następnie, należy zamknąć komorę akumulatora i zakręcić śrubki. Dron powinien być podłączony do litowego akumulatora o pojemności 2000 mAh i napięciu 7,4 V.

Montaż i demontaż kamery

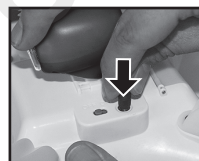
Montaż kamery



Zdjęcie 1



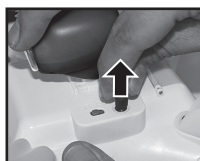
Zdjęcie 2



Zdjęcie 3

1. Zdjęcie (1) przedstawia gniazdo z tyłu kamery, do którego należy włożyć kartę SD.
2. Wepchnij kamerę na miejsce, jak pokazano na zdjęciu (2).
3. Podłącz kabel zasilający kamery do gniazda na obudowie quadcoptera, jak pokazano na zdjęciu (3).

Demontaż kamery



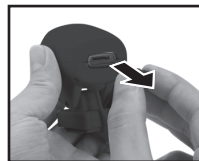
Zdjęcie 1



Zdjęcie 2



Zdjęcie 3



Zdjęcie 4

1. Wyciągnij kabel zasilający kamery, jak pokazano na zdjęciu (1).
2. Naciśnij zabezpieczenie na dolnej części obudowy, zgodnie ze zdjęciem (2).
3. Wypchnij kamerę i wyciągnij, zgodnie ze zdjęciem (3).
4. Zdjęcie (4) przedstawia sposób wyciągnięcia karty pamięci z kamery.

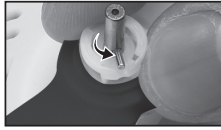
Uwaga: Nie wolno podłączać lub odłączać kamery po uruchomieniu drona.

Montaż/demontaż śmigieł

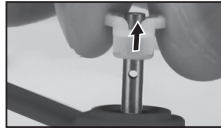
Demontaż śmigieł



Zdjęcie 1



Zdjęcie 2



Zdjęcie 3



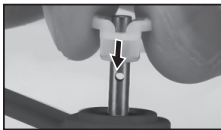
Zdjęcie 4

1. Odkręć i wyciągnij nakrętkę śmigła w sposób pokazany na zdjęciu (1)
2. Obróć piastę śmigła o ok. 90° przeciwnie do ruchu wskazówek zegara.
3. Pociągnij wał do góry i wyciągnij piastę śmigła, jak pokazano na zdjęciu (3).
4. Wyciągnij śmigło, jak pokazano na zdjęciu (4).

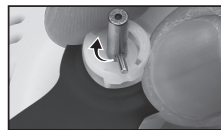
Montaż śmigła:



Zdjęcie 1



Zdjęcie 2



Zdjęcie 3



Zdjęcie 4

1. Włóż śmigło na wybraną oś, zgodnie ze zdjęciem (1).
2. Nałóż piastę na wał, zgodnie ze zdjęciem powyżej, tak aby przeświat na wale został zrównany zeprześwitem napiaście.
3. Wciśnij wał do środka i obróć piastę o ok. 90° zgodnie z ruchem wskazówek zegara, jak pokazano na zdjęciu powyżej.
4. Wkręć nakrętkę zgodnie z ruchem wskazówek zegara, jak pokazano na zdjęciu powyżej.

Problem	Przyczyna	Rozwiązanie
Dron nie reaguje na polecenia.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Aktywacja zabezpieczenia przed niskim napięciem akumulatora. 2. Jeżeli nadajnik jest bliski wyładowania, wskaźnik LED będzie migać. 3. Nadajnik nie został sparowany z dronem podczas inicjalizacji. 	<ol style="list-style-type: none"> 1. Podładuj drona. 2. Wymień baterie nadajnika. 3. Doprowadź do sparowania urządzeń, restartując drona i nadajnik.
Dron nie reaguje sprawnie na polecenia.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Nadajnik jest bliski wyładowania. 2. Inny nadajnik zakłóca sygnał. 	<ol style="list-style-type: none"> 1. Wymień baterie. 2. Poszukaj miejsca bez zakłóceń sygnału.
Dron nie utrzymuje stałej pozycji podczas zawisu.	<ol style="list-style-type: none"> 1. Dron nie jest skalibrowany w poziomie. 	<ol style="list-style-type: none"> 1. Skalibruj dron, aby stał równo z podłożem (instrukcja kalibracji znajduje się w punkcie III na stronie 13).
Lot do przodu w trybie headless działa nieprawidłowo	<ol style="list-style-type: none"> 1. Problem z prawidłowym lotem został spowodowany dużą ilością kolizji. 	<ol style="list-style-type: none"> 1. Zdefiniuj ponownie przód (instrukcja w punkcie VI na stronie 13 i 14 - tryb headless).

Części zamienne

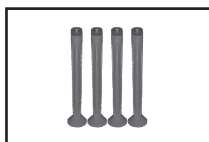
W tym miejscu możesz przejrzeć zakres części zamiennych. Aby ułatwić użytkownikom wybór i zakup zamieściliśmy w niniejszym dziale wszystkie dostępne części zamienne. Poniższe akcesoria mogą zostać nabyte u lokalnego dystrybutora. Prosimy o wybranie koloru części podczas zakupu.



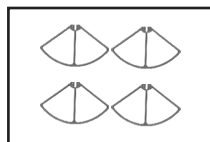
X8HW-01
Górna obudowa
(złota)



X8HW-02
Dolna obudowa
(złota)



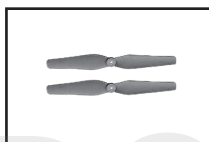
X8HW-03
Nogi podwozia
(czarne)



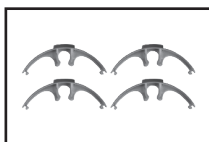
X8HW-04
Osłonki śmigieł
(czarne)



X8HW-05
Śmigła CW
(czarne)



X8HW-06
Śmigła CCW
(czarne)



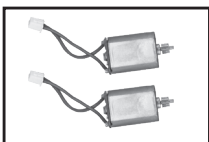
X8HW-07
Zaślepki osłon
(czarne)



X8HW-08
Gumki amortyzujące



X8HW-09
Silnik A
(czerwono-
niebieskie
linie)



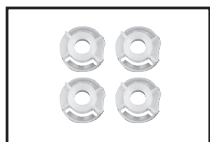
X8HW-10
Silnik B
(czarno-białe
linie)



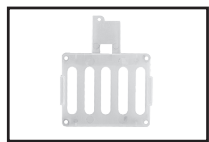
X8HW-11
Mocowania silnika



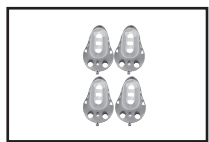
X8HW-12
Nakrętki śmigła



X8HW-13
Pastylki śmigła



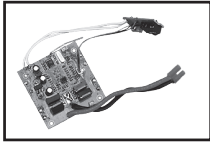
X8HW-14
Mocowanie
odbiornika



X8HW-15
Nakrętka
silnika
(złota)

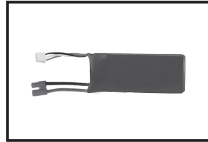


X8HW-16
Pokrywa
komory
(złota)



X8HW-17

Płytko odbiornika



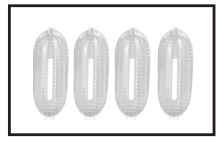
X8HW-18

Akumulator



X8HW-19

Ładowarka



X8HW-20

Ostona światła



X8HW-21

Nadajnik



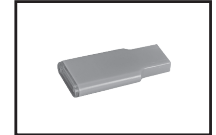
X8HW-22

Kamera



X8HW-23

Wata silnika



X8HW-24

Czytnik kart

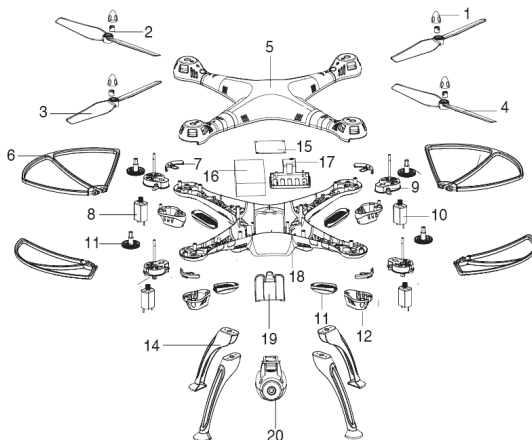


X8HW-25

Uchwyt telefonu komórkowego

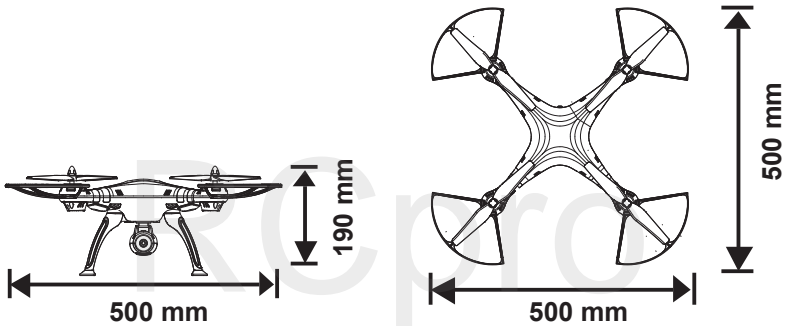
RCpro

Rysunek złożeniowy



			d	Description	Quantity	Code	Description	Quantity
1	Nakrętka śmigła	4	8	Przełożenie	4	15	Płytki odbiornika	1
2	Płata śmigła	4	9	Mocowanie silnika	4	16	Akumulator	1
3	Śmigła CCW	2	10	Silnik CCW	2	17	Mocowanie odbiornika	1
4	Śmigła CW	2	11	Silnik CW	2	18	Dolna obudowa	1
5	Górna obudowa	1	12	Nakrętka silnika	4	19	Pokrywa komory akum.	1
6	Oślonki śmigieł	4	13	Światło LED	4	20	Kamera WiFi	1
7	Zaślepka osłon	4	14	Nóżki podwozia	4			

Najważniejsze parametry



Długość: 500 mm Szerokość: 500 mm

Wysokość: 190 mm Model silnika: 132

Akumulator: Litowy 7,4 V/2000 mAh



RCpro

Wszelkie prawa zastrzeżone. Niniejsza instrukcja jest własnością firmy RCpro.
Kopiowanie i dystrybucja w celach komercyjnych, całości lub części instrukcji bez zezwolenia zabronione.



Dwuwymiarowy kod
dla systemu Android



Dwuwymiarowy kod
dla systemu iOS

Ostateczna interpretacja treści instrukcji
należy do producenta.